

UNIVERSIDADE FEDERAL DA PARAÍBA
CENTRO DE CIÊNCIAS E TECNOLOGIA
CAMPUS II
MESTRADO EM ENGENHARIA DE MINAS

**IMPLEMENTAÇÃO ELASTOPLÁSTICA DO CRITÉRIO DE RUPTURA DE
HOEK-BROWN PARA MACIÇO ROCHOSO**

**DISSERTAÇÃO SUBMETIDA À BANCA EXAMINADORA PARA OBTENÇÃO
DO TÍTULO DE MESTRE EM ENGENHARIA DE MINAS**

POR: MARCONI EDSON DE ALCÂNTARA
ORIENTADO POR: PROF. AARÃO DE ANDRADE LIMA

CAMPINA GRANDE - 1997

Marconi Edson de Alcântara

Implementação elastoplástica do critério de ruptura de Hoek-Brown para maciço rochoso.

Dissertação apresentada ao curso de Mestrado em Engenharia de Minas da Universidade Federal da Paraíba - UFPB, como requisito parcial à obtenção do título de Mestre em Engenharia de Minas.

Área de concentração: Lavra de Minas

Orientador: Prof. Dr. Aarão de Andrade Lima.

Campina Grande

1997



A347i Alcântara, Marconi Edson de.
Implementação elastoplástica do critério de ruptura de
Hoek-Brown para maciço rochoso / Marconi Edson de
Alcântara. - Campina Grande, 1997.
132 f.

Dissertação (Mestrado em Engenharia de Minas) -
Universidade Federal da Paraíba, Centro de Ciências e
Tecnologia, 1997.
"Orientação : Prof. Dr. Aarão de Andrade Lima".
Referências.

1. Minas e Recursos Minerais. 2. Mineralogia. 3.
Dissertação - Engenharia de Minas. I. Lima, Aarão de
Andrade. II. Universidade Federal da Paraíba - Campina
Grande (PB). III. Título

CDU 622.01(043)



Universidade Federal da Paraíba
Centro de Ciências e Tecnologia - Campus II
Coordenação de Pós-Graduação em Engenharia de Minas

PARECER FINAL DO JULGAMENTO DA DISSERTAÇÃO DE MESTRADO DO
ALUNO
MARAONI EDSON DE ALCÂNTARA

TÍTULO: "Implantação Elastoplástica do Critério de Ruptura de Hoek-Brown para
Maciço Rochoso"

COMISSÃO EXAMINADORA:

ASSINATURA:

DR. AARÃO DE ANDRADE LIMA

DR. JOSÉ LINS ROLIM FILHO

DR. NATANAEL VICTOR DE OLIVEIRA

Aarão de Andrade Lima
José Lins Rolim Filho
Natanael Victor de Oliveira

CAMPINA GRANDE, 26 DE SETEMBRO DE 1997

AGRADECIMENTOS

Agradeço à CAPES (Coordenação de aperfeiçoamento de pessoal de nível superior), à Universidade Federal da Paraíba, aos organismos que, sabiamente, lutam pela manutenção e crescimento da educação, ciência e tecnologia, atributos capazes de resolver a esmagadora maioria dos nossos problemas, em especial ao Mestrado em Engenharia de Minas e seu corpo administrativo, por ter me proporcionado a oportunidade de experimentar meus instintos científicos.

Sinceros agradecimentos reservo aos distintos colegas de curso, pela convivência participativa e fraterna durante este trabalho.

Agradeço de forma especial ao meu orientador e amigo Dr. Aarão de Andrade Lima por sua sutileza, sagacidade e conhecimento sobre o assunto abordado, sem o qual seria impossível este trabalho.

Gostaria ainda de externar meus sinceros agradecimentos à banca examinadora pelas críticas e sugestões as quais muito contribuíram para enriquecimento deste trabalho.

Por fim, agradeço de forma carinhosamente especial a minha família.

RESUMO

Esta pesquisa é desenvolvida no contexto da mecânica de rocha no que se refere ao dimensionamento e análise de estabilidade de escavações em rocha, através de métodos numéricos.

É implementado o critério de ruptura de Hoek-Brown em regime elastoplástico para análise da estabilidade de escavações em maciços rochosos, codificado através do método dos elementos finitos no programa de OWEN & HINTON, em linguagem FORTRAN.

É analisada a correlação entre os critérios de ruptura de Hoek-Brown e Mohr-Coulomb confirmando-se, através de exemplos, a implementação do critério de Hoek-Brown tangente realizada por Andrade Lima [3], na qual correlacionam-se os parâmetros de resistência c , ϕ , σ_c , e β do critério de Mohr-Coulomb com os parâmetros s , m e σ_c do critério de Hoek-Brown.

Utilizando-se sistemas de classificação de maciço rochoso ou curvas de efeito escala, analisa-se a possibilidade de se inferir as propriedades de resistência para maciços rochosos a partir das propriedades de amostras de laboratório (rocha intacta).

Para o critério de Hoek-Brown, determina-se a correlação entre os parâmetros m e s referentes ao plano (σ_1, σ_3) com os parâmetros A e B referentes ao plano (τ, σ) .

A implementação do critério de Hoek-Brown é validada através de exemplos, tendo-se obtido resultados coerentes com a implementação tangente.

É desenvolvida a codificação de um programa para desenhar as superfícies de escoamento dos critérios de ruptura de Mohr-Coulomb e Hoek-Brown em três dimensões, através do programa de computador Matlab.

ABSTRACT

This research is developed in the context of rock mechanics regarding to design of excavations in rock by mean of numerical method.

Hoek-Brown failure criterion for analysis of stability in rock masses excavations is implemented in elastoplastic system by means of OWEN & HINTON finite elements program coded in FORTRAN language.

The correlation between Mohr-Coulomb and Hoek-Brown failure criteria are analyzed, confirming the Andrade Lima [3] implementation using tangents to Hoek-Brown envelopes, where the relationship between c , ϕ , σ_c , and β resistance parameters of Mohr-Coulomb criterion with s , m , and σ_c from Hoek-Brown criterion are established.

It has also been analyzed the possibility of estimating rock masses resistance properties from laboratory properties of intact rock, by means of rock masses classifications systems or scale effects curves.

The correlation between parameters m and s in (σ_1, σ_3) plane with A and B in (τ, σ) plane from Hoek-Brown criterion is analyzed.

The implementation of Hoek-Brown criterion in elastoplastic system is validated by means of sample problems. The results have showed very close agreement with the tangent approach.

It is developed a code for plotting a three dimensions yielding surfaces of Mohr-Coulomb and Hoek-Brown by mean of Matlab software.

SUMÁRIO

AGRADECIMENTOS	i
RESUMO	ii
ABSTRACT	iii
SUMÁRIO	iv
LISTA DE SÍMBOLOS	vii
LISTA DE FIGURAS	x
LISTA DE TABELAS	xii
1. INTRODUÇÃO	1
1.1 Apresentação	1
1.2 Tema proposto	1
1.3 Motivação	2
1.4 Metodologia	2
2. CRITÉRIO DE RUPTURA DE HOEK-BROWN	4
2.1 Introdução	4
2.2 Conceito de Maciço Rochoso	4
2.2.1 Correlação Entre as Resistências da Rocha Intacta e do Maciço Rochoso	5
2.2.2 Características Mecânicas dos Maciços Rochosos	7
2.2.3 Resistência em Regime Triaxial de Tensões	8
2.2.4 Classificação de Maciço Rochoso	9
2.2.5 Classificação de Maciço Rochoso através do Sistema RMR	12
2.2.6 Classificação de Maciço Rochoso Através do Sistema Q	14
2.3 Correlação entre os sistemas RMR e Q	18

2.4 Critério de Mohr-Coulomb	19
2.4.1 Envoltória do Critério de Mohr-Coulomb no plano (τ , σ)	19
2.4.2 Envoltória do Critério de Mohr-Coulomb no plano (σ_1 , σ_3)	20
2.5 Critério de Hoek-Brown	22
2.6 Correlação Entre os Critérios de Mohr-Coulomb e Hoek-Brown	26
2.7 Fator de Segurança	30
3. PROBLEMAS ELASTOPLÁSTICO EM DUAS DIMENSÕES	31
3.1 Introdução	31
3.2 Teoria Matemática da Elastoplasticidade	31
3.2.1 Relação entre Tensão e Deformação para Materiais sob Condições Elásticas	32
3.2.2 Critério de Escoamento	33
3.2.3 Regra de Fluxo (Princípio da Normalidade)	36
3.2.4 Relação Tensão-Deformação Total	37
3.3 Critério de Escoamento Para Aplicações Numéricas	41
3.3.1 Determinação do Vetor de Fluxo $\{a\}$	43
3.3.2 Critérios de Escoamento em Função dos Invariantes de Tensão	45
3.4 Implementação do Critério de Mohr-Coulomb em Computador	46
3.5 Implementação do Critério de Hoek-Brown em Computador	51
4. VALIDAÇÃO DA IMPLEMENTAÇÃO	55
4.1. Introdução	55
4.2 Problemas sobre Pilares Longos	56
4.2.1 Pilar 1 Incremento de carga 1 (3,0 MPa)	59
4.2.2 Pilar 1 Incremento de carga 3 (5,0 MPa)	61
4.2.3 Pilar 2 Incremento de carga 1 (12,0 MPa)	63
4.2.4 Pilar 2 Incremento de carga 2 (15,0 MPa)	65
4.3 Problema do Túnel em Rocha Elastoplástica	67
4.3.1 Túnel 1 Carregamento 1	69
4.3.2 Túnel 1 Carregamento 2	71
4.3.3 Comparação entre Soluções Elásticas e Elastoplástica.	73
4.4 Análise dos Resultados	76
5. CONCLUSÕES	77

REFERÊNCIAS BIBLIOGRÁFICAS

78

ANEXO I - plotagem das superfícies de escoamento dos critérios de ruptura de mohr-coulomb e hoek-brown, no espaço de tensões principais.

83

ANEXO III - instruções para preparação dos dados de entrada do programa de elementos finitos.

93

ANEXO III - codificação do programa de owen & hinton em linguagem fortran com as respectivas alterações referentes a implementação do critério de hoek-brown em regime elastoplástico.

99

LISTA DE SÍMBOLOS

- $\{a\}$ - Vetor fluxo na teoria da elastoplasticidade;
- c - Coesão de uma rocha;
- c' - Coesão aparente ou instantânea do critério de Hoek-Brown;
- c_M - Coesão do maciço rochoso com confinamento zero, ou seja para $\sigma_3 = 0$;
- $c_{ij,kl}$ - Tensor de constantes elásticas em notação indicial;
- f_s - Fator de segurança em um ponto baseado em análise de tensões;
- \dot{k} - Parâmetro *work hardening*;
- m - Parâmetro de aumento de resistência com o confinamento no critério de Hoek-Brown;
- m_i - Valor de m para rocha intacta, determinado em teste triaxial;
- s - Parâmetro relacionado à resistência do maciço rochoso no critério de Hoek-Brown;
- z - Profundidade de uma camada de rocha;
- A - Parâmetro de resistência no critério de Hoek-Brown no plano (τ, σ);
- A_t - Área de influência de um pilar;
- A_p - Área do pilar;
- B - Fator exponencial no critério de Hoek-Brown no plano (τ, σ);
- $C_i, i = 1,2,3$ - Constantes escalares para implementação dos vários critérios de escoamento em computador;
- D - Tamanho da aresta de uma amostra de rocha em forma de cubo;
- D_c - Tamanho da aresta de um espécime de rocha em forma de cubo ou diâmetro de uma amostra cilíndrica, em escala de laboratório;
- D_M - Tamanho de uma amostra cuja resistência à compressão é igual à do maciço rochoso;
- $[D]$ - Matriz simétrica de constantes elásticas;
- E - Módulo de elasticidade;
- E_T - Inclinação da curva tensão-deformação para material com comportamento elastoplástico;
- ESR - Índice de suporte de escavação;
- H_p - Altura de um pilar;
- H' - Inclinação da contribuição de deformação *hardening* à curva tensão-deformação depois de eliminada a contribuição de deformação elástica;
- J_1 - Primeiro invariante de tensões;

- J_2 - Segundo invariante das tensões desviatórias;
- J_3 - Terceiro invariante das tensões desviatórias;
- J_a - Número de descontinuidades com alteração relativo ao índice Q;
- J_n - Número de famílias de descontinuidades relativo ao índice Q;
- J_r - Número de descontinuidades sem alteração relativo ao índice Q;
- J_w - Fator de redução das descontinuidades hidratadas relativo ao índice Q;
- L_p - Comprimento de um pilar retangular em mina subterrânea;
- Q - Índice de determinação da qualidade de maciço rochoso, segundo Barton;
- RMR - Parâmetro de qualidade do maciço rochoso para o sistema de classificação de Bieniawski;
- RQD - Razão entre o total de partes intactas com 100 mm ou mais de comprimento de testemunho recuperado em relação ao comprimento total do furo para testemunho de 50 mm de diâmetro;
- S_p - Tensão média em um pilar baseada no método das áreas de influência;
- SRF - Fator de redução de tensão;
- W_o - Vão das galerias em lavra de depósitos tabulares;
- W_p - Largura do pilar, considerada como a sua menor dimensão em planta;
- α - Fator exponencial para a relação tamanho versus resistência de uma amostra de rocha;
- β - Ângulo de inclinação da reta que representa o critério de Mohr-Coulomb no plano (σ_1, σ_3) ;
- β' - Ângulo de inclinação da reta tangente ao critério de Hoek-Brown no plano (σ_1, σ_3) ;
- β_M - Ângulo de inclinação da reta tangente ao critério de Hoek-Brown no plano (σ_1, σ_3) , para $\sigma_3 = 0$;
- δ_{ij} - Delta de Kronecker;
- ε_{ij} - Componentes de deformação em notação indicial;
- ε - Deformação longitudinal;
- $\bar{\varepsilon}_p$ - Medida escalar da deformação plástica total ou efetiva;
- $\{\dot{\varepsilon}\}$ - Incremento de deformação;
- $\{\dot{\varepsilon}_e\}$ - Incremento de deformação elástica;
- $\{\dot{\varepsilon}_p\}$ - Incremento de deformação plástica;
- ϕ - Ângulo de atrito interno de uma rocha;
- ϕ' - Ângulo de atrito interno aparente ou instantâneo no critério de Hoek-Brown;
- ϕ_M - Ângulo de atrito interno no critério de Hoek-Brown para $\sigma_3 = 0$;

- γ - Peso específico médio da rocha sobrejacente;
- $\dot{\lambda}$ - Constante de proporcionalidade na teoria da elastoplasticidade;
- λ e μ - Constantes de Lamé;
- ν - Coeficiente de Poisson;
- σ - Tensão normal no plano de quebra de uma partícula;
- σ_1 - Tensão principal máxima;
- σ_2 - Tensão principal intermediária;
- σ_3 - Tensão principal mínima;
- σ_c - Resistência à compressão de um corpo de prova em escala de laboratório;
- σ_c - Resistência à compressão uniaxial aparente ou instantânea no critério de Hoek-Brown
- σ_M - Resistência à compressão uniaxial do maciço rochoso, quando $\sigma_3 = 0$;
- σ_D - Resistência à compressão de uma amostra cúbica com aresta igual a D;
- σ_h - Componente horizontal do campo de tensões virgens;
- σ_t - Resistência à tração da rocha;
- σ_v - Componente vertical do campo de tensões virgens;
- σ_y - Tensão de escoamento;
- σ_y^0 - Resistência ao escoamento antes do início do fluxo plástico;
- σ_{ij} - Componentes de tensão em notação indicial;
- σ_{ij} - Componentes desviatórios do tensor de tensões;
- $\{\dot{\sigma}\}$ - Incremento de tensão;
- τ - Tensão de cisalhamento atuando no plano de quebra de uma partícula;

LISTA DE FIGURAS

- Figura 2.1 Transição da rocha intacta ao maciço rochoso com o aumento do tamanho da amostra, efeito escala [6].
- Figura 2.2 Resistência à compressão uniaxial versus tamanho da amostra [3].
- Figura 2.3 Relação entre o valor RMR e o tempo de auto sustentação de uma escavação subterrânea sem suporte, segundo Bieniawski [15]
- Figura 2.4 Relação entre o índice Q e a razão do máximo vão livre para o índice de suporte de escavação ESR, segundo Barton [2].
- Figura 2.5 Critério de ruptura de Mohr-Coulomb no plano (τ , σ) [3].
- Figura 2.6 Critério de ruptura de Mohr-Coulomb no plano (σ_1 , σ_3) [3].
- Figura 2.7 Critério de ruptura de Hoek-Brown no plano (σ_1 , σ_3) [3].
- Figura 2.8 Critério de ruptura de Hoek-Brown para taludes [3].
- Figura 2.9 Correlação entre os critérios de Mohr-Coulomb e Hoek-Brown no plano (τ , σ) [3].
- Figura 2.10 Correlação entre os critérios de Mohr-Coulomb e Hoek-Brown no plano (σ_1 , σ_3) [3].
- Figura 3.1 Comportamento uniaxial do material: (a) Modelo elástico e plástico não linear, (b) Plasticidade ideal, (c) Plasticidade *strain hardening* e (d) Plasticidade *strain softening*, modificado de [42].
- Figura 3.2 Modelo matemático representativo da superfície de escoamento para material com comportamento *strain hardening* [38].
- Figura 3.3 Superfície de escoamento e princípio da normalidade em espaço de tensão bidimensional [42].
- Figura 3.4 Definição do parâmetro *hardening* H' para curva tensão-deformação uniaxial [41].
- Figura 3.5 Superfície de escoamento do critério de Mohr-Coulomb no espaço de tensões principais.
- Figura 3.6 Envoltória do critério de Mohr-Coulomb no espaço das tensões principais.
- Figura 3.7 Superfície de escoamento do critério de Hoek-Brown no espaço de tensões principais.

Figura 3.8 Envoltória do critério de Hoek-Brown no espaço das tensões principais.

Figura 4.1 Corte, planta baixa e malha de elementos finitos dos pilares [51].

Figura 4.2. Distribuição das tensões máxima (σ_1) e mínima (σ_3) através do pilar 1.1.

Figura 4.3. Distribuição do fator de segurança através do pilar 1.1.

Figura 4.4. Distribuição das tensões máxima (σ_1) e mínima (σ_3) através do pilar 1.3.

Figura 4.5. Distribuição do fator de segurança através do pilar 1.3.

Figura 4.6. Distribuição das tensões máxima (σ_1) e mínima (σ_3) através do pilar 2.1.

Figura 4.7. Distribuição do fator de segurança através do pilar 2.1.

Figura 4.8. Distribuição das tensões máxima (σ_1) e mínima (σ_3) através do pilar 2.2.

Figura 4.9. Distribuição do fator de segurança através do pilar 2.2.

Figura 4.10. Geometria e malha de elementos finitos para o túnel [41].

Figura 4.11. Distribuição das tensões máxima (σ_1) e mínima (σ_3) ao redor do túnel 1.1.

Figura 4.12. Distribuição do fator de segurança ao redor do túnel 1.1.

Figura 4.13. Distribuição de tensões máxima (σ_1) e mínima (σ_3) ao redor do túnel 1.2.

Figura 4.14. Distribuição do fator de segurança ao redor do túnel 1.2.

Figura 4.15. Fator de segurança ao redor do túnel, obtido através do critério de ruptura de Hoek-Brown rigoroso em solução elástica.

Figura 4.16 Fator de segurança ao redor do túnel, obtido através do critério em ruptura de Hoek-Brown rigoroso em solução elastoplástica.

Figura A1.1. Esquema genérico de uma seção transversal às superfícies de escoamento dos critérios de ruptura de Hoek-Brown e Mohr-Coulomb.

Figura A1.2. Representação geométrica do vértice da superfície de escoamento do critério de Mohr-Coulomb.

LISTA DE TABELAS

Tabela 2.1 Valor do RQD em função da qualidade da rocha [2].

Tabela 2.2 Sistema RMR para classificação de maciço rochoso fraturado [1].

Tabela 2.3 Índice de suporte de escavação ESR, segundo Barton [14].

Tabela 2.4 Valores aproximados de m_i para diferentes tipos de rocha [33].

Tabela 2.5 Valores de m e s para o critério de Hoek-Brown [10].

1. INTRODUÇÃO

1.1 Apresentação

A mecânica de rocha é atualmente uma poderosa ferramenta na resolução de problemas de engenharia envolvendo escavações subterrâneas e a céu aberto em formações rochosas.

A crescente complexidade dos projetos de mineração e o avanço a níveis cada vez mais profundos de exploração exigem técnicas cada vez mais precisas de dimensionamento. Neste aspecto, a mecânica de rocha tem experimentado um extraordinário desenvolvimento, apesar de ser um ramo relativamente novo da ciência aplicada, tendo se tornado uma disciplina da engenharia em meados da década de 1960.

As técnicas de computação numérica, entre as quais os métodos dos elementos finitos e dos elementos de fronteira, têm dado uma grande contribuição à solução de problemas de engenharia calcados na análise de tensões, substituindo completamente os modelos analíticos e físicos.

Além das técnicas numéricas, a classificação geomecânica dos maciços rochosos fornece os parâmetros necessários ao dimensionamento dos projetos de escavações em rocha.

Nesta pesquisa será dada uma contribuição nesta área de estudo, pela implementação em computador da análise de estabilidade de escavações usando o critério de ruptura de Hoek-Brown em regime elastoplástico, codificada através do método de elementos finitos.

1.2 Tema proposto

Esta pesquisa tem como objetivo a implementação em computador, no programa codificado através de elementos finitos pelos professores OWEN & HINTON, de um módulo para análise da estabilidade de escavações em rocha usando o critério de ruptura de Hoek-Brown em regime elastoplástico, de modo que esta análise seja executada de forma precisa.

Este estudo se faz necessário, tendo em vista que o critério de ruptura de Hoek-Brown é o mais usado atualmente em análise de estabilidade de escavações, porém tradicionalmente utilizado em regime elástico para cálculo de fator de segurança.

Como em escavações para extração de bens minerais é comum se encontrar o maciço rochoso em regime de pós-ruptura, é muito importante generalizar-mos o critério de Hoek-Brown para este regime. Além disso, este critério foi concebido através de base muito sólida, onde os autores usaram uma extensa base de dados experimentais sobre ruptura de rocha em estado triaxial de tensões, e detalhada análise estatística, o que o torna, atualmente, um critério utilizado mundialmente.

Além do programa citado usaremos um programa gerador de malhas que nos dará uma grande flexibilidade e segurança na geração dos elementos dos modelos, ou seja, os parâmetros referentes a geometria.

1.3 Motivação

Ainda não atingimos um estágio de exploração plena dos métodos numéricos em projetos de explorações mineiras. A dificuldade consiste na interligação de parâmetros empíricos referentes à mecânica de rocha aos métodos de base teórica.

Como atualmente dispomos de recursos computacionais cada vez mais poderosos e técnicas de modelamento muito potentes a exemplo do método dos elementos finitos, se faz cada vez mais necessário esta junção, a fim de que resolva-se os complexos problemas relacionados à geomecânica no dimensionamento de escavações em maciços rochosos.

1.4 Metodologia

Neste primeiro Capítulo discutimos, a princípio, de forma generalizada o presente trabalho de pesquisa, situando-o no contexto da área de estudo em que esta inserido, ou seja, o problema de dimensionamento de escavações em rocha no que se refere à estabilidade, utilizando o método dos elementos finitos.

No Capítulo 2 é abordado o tema maciço rochoso, desde sua definição até os sistemas de classificação, dando ênfase aos sistemas RMR de Bieniawski e ao Q de Barton. Também são abordados os critérios de ruptura de Mohr-Coulomb e Hoek-Brown, além da correlação entre ambos.

No Capítulo 3 é tratada a teoria matemática da elastoplasticidade e sua aplicação aos critérios de Mohr-Coulomb e Hoek-Brown, dando ênfase ao desenvolvimento matemático para implementação deste em computador, em regime elastoplástico através de codificação pelo método dos elementos finitos.

No Capítulo 4 é avaliada esta implementação comparando-a em seguida com a implementação do mesmo critério pelo método tangente, desenvolvido anteriormente por Andrade Lima no mesmo programa de Owen & Hinton, bem como comparando-o com o critério de Mohr-Coulomb em regime elastoplástico.

No Capítulo 5 apresentam-se as conclusões desta pesquisa.

2. CRITÉRIO DE RUPTURA DE HOEK-BROWN

2.1 Introdução

Os projetos de escavações para mineração em rocha são freqüentemente desenvolvidos levando-se em consideração o regime de pós ruptura do maciço rochoso, haja vista ser essa a condição de campo que possibilita a viabilidade econômica da mina. Sendo assim, desenvolveram-se os vários métodos de dimensionamento e análise empregados em mecânica de rochas

De forma genérica podemos subdividi-los em [3]:

- métodos experimentais de laboratório;
- métodos experimentais aplicados *in situ*;
- métodos observacionais com instrumentação;
- métodos empíricos e
- métodos analíticos e numéricos.

Tendo em vista que o critério de ruptura de Hoek-Brown está compreendido no contexto de sistemas de classificações de maciço rochoso, será abordado a seguir o tópico sistemas de classificação de maciço rochoso, que está inserido entre os métodos empíricos, os quais unem experiência baseada em informações literárias com aproximações teóricas. Serão definidas também as propriedades mecânicas relevantes ao tema, terminologia e simbologia envolvidas nos problemas de engenharia relacionados às escavações para mineração.

2.2 Conceito de Maciço Rochoso

Do ponto de vista geológico um maciço rochoso é um sistema constituído de rocha, descontinuidades e água.

As rochas são divididas em três grandes grupos, a depender da sua formação, quais sejam: rochas sedimentares, metamórficas e ígneas. As rochas

sedimentares são constituídas da reunião de partículas detríticas e possivelmente cristais de outras rochas, em matriz de materiais como minerais argilosos, calcita, quartzo, etc. As metamórficas são resultantes da ação do calor, tensão ou fluidos quentes sobre outras rochas, sedimentares ou ígneas. E as rochas ígneas consistem da cristalização de minerais de origem magmática tais como: quartzo, piroxênios, ortoclásio, mica, etc.

Na natureza é muito raro encontrar-se massa de rocha com as propriedades mecânicas uniformes. Normalmente as condições dos maciços rochosos variam muito de local para local a ponto de haver variações significantes nas características do maciço em uma mesma obra. Portanto se faz necessário classificar-se os maciços rochosos em domínios, bem como partir-se do caso particular para o geral, ou seja, da rocha intacta (amostra de mão) ao maciço como um todo.

A estrutura mecânica da rocha apresenta várias aparências diferentes, dependendo da escala e detalhes em que é enfocada. As propriedades mecânicas da rocha dependem de todas as feições estruturais da mesma. Contudo aspectos individuais têm variados graus de importância em diferentes circunstâncias.

Muitas vezes é necessário atribuírem-se valores numéricos para as propriedades mecânicas da rocha, os quais são obtidos em testes de laboratório utilizando-se espécimes de rocha.

2.2.1 Correlação Entre as Resistências da Rocha Intacta e do Maciço Rochoso

A previsão da resistência do maciço rochoso a partir da resistência de amostras de laboratório (rocha intacta) constitui um dos tópicos de maior relevância na mecânica de rochas, sendo atualmente uma área intensamente pesquisada [4].

O fenômeno de diminuição da resistência da rocha com o aumento do volume da amostra, o chamado efeito escala [4], foi implicitamente considerado nas equações empíricas de dimensionamento de pilares de minas desenvolvidas

já a partir de 1939 [5]. A Figura 2.1 proporciona de forma simplificada uma visualização do efeito escala na resistência do maciço rochoso.

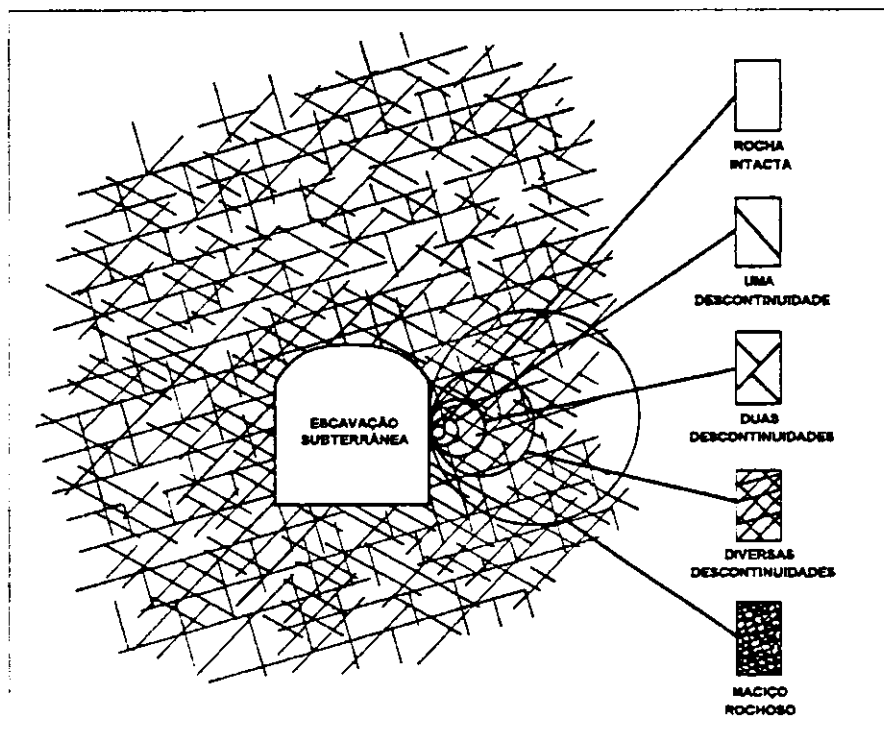


Figura 2.1 Transição da rocha intacta ao maciço rochoso com o aumento do tamanho da amostra, efeito escala [6].

Se considerarmos um espécimen em forma de um cubo cuja aresta tenha tamanho D , a resistência à compressão simples é dada pela seguinte equação [6]:

$$\sigma_D = \sigma_c \left(\frac{D_c}{D} \right)^a, \quad D < D_M \quad (2.18)$$

ou

$$\sigma_D = \sigma_M, \quad D \geq D_M \quad (2.19)$$

onde σ_c é a resistência de uma amostra de laboratório (rocha intacta) em forma de cubo com a aresta medindo D_c ; D_M é o chamado tamanho crítico para um

maciço rochoso, além do qual a resistência à compressão de qualquer amostra é assumida constante com valor igual a σ_M , e α é um parâmetro variável para diferentes tipos de rocha. Através da Figura 2.2 os conceitos destas variáveis podem ser melhor entendidos.

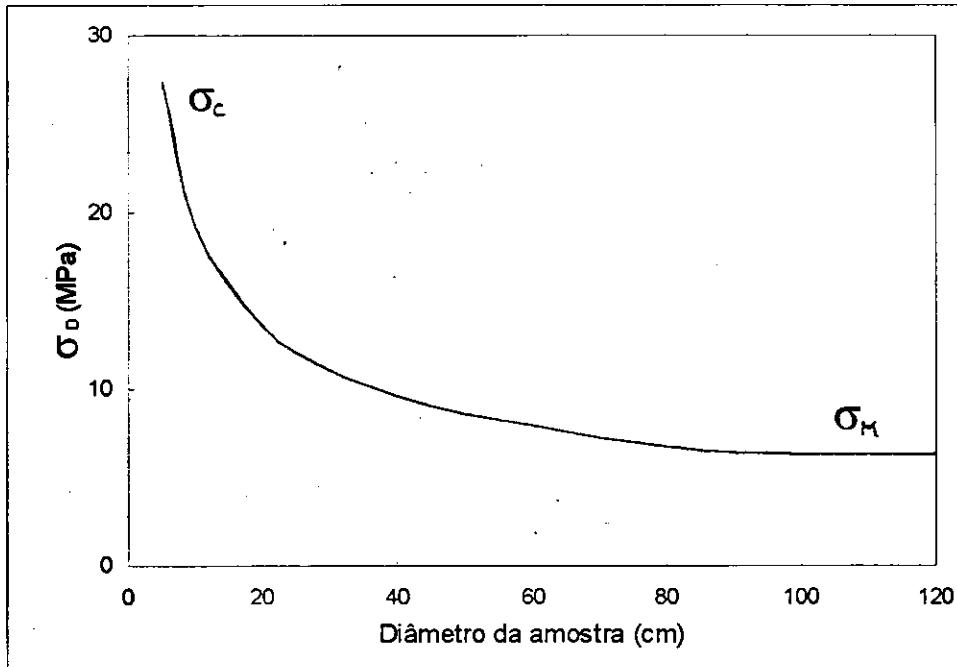


Figura 2.2 Resistência à compressão uniaxial *versus* tamanho da amostra [3].

Para rochas em geral, exceto carvão, D_c se refere ao diâmetro de corpos de provas cilíndricos medindo geralmente 5 cm. Para o carvão podem se considerar tipicamente $\alpha = 0,5$ e D_M medindo entre 0,9 e 1,5 metros [7, 8], enquanto que para outras rochas α tem valores menores que 0,5 [6, 4, 9].

2.2.2 Características Mecânicas dos Maciços Rochosos

Rochas metamórficas foliadas e rochas sedimentares laminadas, estratificadas ou acamadas têm propriedades físicas (mecânicas, hidráulicas e térmicas) que variam com a direção dessas feições, portanto são ditas anisotrópicas [11]. A anisotropia pode ser constituída de camadas ou acamamentos alternados de diferentes tipos de rocha podendo ser encontrada em formações vulcânicas; em formações sedimentares intactas laminadas,

estratificadas ou acamadas e em formações metamórficas foliada intacta. Pode ser encontrada em diferentes escalas, ou seja, desde amostra de mão até maciço rochoso. A anisotropia também está presente em rochas ígneas, ocorrendo por intermédio do mecanismo de formação das mesmas, ou seja, tanto do fluxo e diferenciação magmática, quanto proveniente de esforços tectônicos posteriores à formação das mesmas.

As rochas mencionadas acima foram classificadas por Barla [11, 12], como rochas anisotrópicas de classe B. Por outro lado, as rochas anisotrópicas de classe A são aquelas que exibem propriedades anisotrópicas, apesar de aparente isotropia. Alguns granitos intactos pertencem a este grupo.

2.2.3 Resistência em Regime Triaxial de Tensões

As partículas de rocha em torno de uma escavação, bem como em todo maciço rochoso, estão sujeitas a um estado de tensões triaxial. Portanto, é de grande interesse, em mecânica de rochas, a resistência em regime triaxial de tensões.

Na caracterização da resistência dos materiais submetidos a campos triaxiais de tensões, são utilizados os *critérios de ruptura* ou *escoamento* para materiais frágeis ou dúcteis, respectivamente.

Dispomos atualmente de programas para computador que elaboram todas as fases de análise da estabilidade de uma escavação. Para tanto os parâmetros geomecânicos são obtidos através de ensaios de laboratório e no campo, bem como da experiência dos profissionais envolvidos na resolução dos problemas, que fornecem os dados de coesão, ângulo de atrito interno, módulo de deformabilidade do maciço, etc.

Merecem destaque neste contexto, os trabalhos desenvolvidos por alguns autores na tentativa de caracterizar mecanicamente maciços rochosos a partir de ensaios em laboratório e experiências vividas no dia a dia, bem como através de dados experimentais sobre ruptura de rocha em estado triaxial de tensões, e em análises estatísticas de inúmeros dados disponíveis na literatura especializada. Entre eles citamos os critérios de Hoek-Brown e de Mohr-Coulomb.

2.2.4 Classificação de Maciço Rochoso

Na classificação geomecânica de um maciço rochoso pretende-se, a partir de determinados critérios, mapear o maciço rochoso em domínios distintos, cada qual com seu comportamento estrutural. Para caracterizar-se um maciço rochoso deve-se levar em conta os seguintes fatores: a rocha intacta, as juntas, as falhas, as diaclases, os contatos geológicos, a pressão d'água, as tensões pré-existentes no maciço, etc.

Baseado em vasta experiência adquirida através da construção de túneis rodoviários, Terzaghi produziu um trabalho pioneiro nesta área, descrevendo variados tipos de terreno e várias faixas de carregamento devido as rochas, em diferentes condições locais, tendo proposto em 1946 um sistema simples de classificação de rocha para uso na estimativa de cargas a serem suportadas por arcos metálicos em túneis. Para mais detalhes ver Referência 6 pp. 14-17.

Outro pioneiro nesta área foi Rabcewicz, tendo utilizado pela primeira vez em abertura de túnel a técnica por ele desenvolvida, NATM (Novo Método Austríaco de Abertura de Túneis), entre 1956 e 1958 na Venezuela. Os elementos básicos do método foram desenvolvidos baseados em estudos teóricos e sua experiência em abertura de túnel durante várias décadas, observando rotineiramente o comportamento das estruturas de suporte aplicadas às escavações e o maciço rochoso circunvizinho, para diferentes condições geológicas, durante e após as escavações [53].

Posteriormente, em 1963, Deere [13] propôs o índice de qualidade do maciço rochoso (RQD), baseado na recuperação de testemunhos de sondagem.

Estes conceitos têm sido gradativamente aprimorados até se atingir o estágio atual de classificação geomecânica de maciço rochoso [14, 15, 16, 17].

O RQD foi definido originalmente em função do diâmetro do testemunho de sondagem NX (2,125 pol), como sendo a razão entre o total de fragmentos intactos com 4 pol (≈ 100 mm) ou mais de comprimento do testemunho recuperado (em outras palavras, despreza-se fragmentos de testemunho menores que duas vezes o seu diâmetro), em relação ao comprimento total do furo [54]. Portanto:

$$\text{RQD}(\%) = 100 \times \frac{\text{Comprimento em partes de testemunho} \geq 100\text{mm}}{\text{Comprimento total do furo}}$$

Deere [13] propôs a seguinte relação entre o valor numérico do RQD e a qualidade da rocha, do ponto de vista da engenharia:

Tabela 2.1 Valor do RQD em função da qualidade da rocha [2].

RQD	Qualidade da Rocha
< 25%	muito ruim
25 - 50%	ruim
50 - 75%	razoável
75 - 90%	boa
90 - 100%	muito boa

As classificações destinadas a obras de túneis são as mais usadas atualmente em obras subterrâneas, destacando-se entre elas as classificações de Bieniawski [1], Barton [2] e Laufer [18].

Vale a pena ressaltar aqui a diferença entre caracterização e classificação. Na caracterização consideram-se todas as informações relacionadas a questão específica, enquanto na classificação consideram-se somente as informações relevantes para o problema.

Normalmente uma classificação geomecânica tem como objetivos [19]:

- dividir o maciço rochoso em grupos de comportamento geomecânico similar;
- fornecer um bom embasamento para o entendimento das características do maciço rochoso;
- fornecer dados quantitativos que auxiliem o planejamento e projetos de sustentação de escavações e
- fornecer uma base comum para comunicação entre pessoal de diferentes áreas, envolvidos com problemas geomecânicos.

Uma classificação é bem sucedida se levar em consideração os seguintes fatores:

- ser simples, ter termos claros e terminologia universal;
- incluir apenas as propriedades mais relevantes dos maciços rochosos;
- considerar parâmetros mensuráveis através de ensaios de campo expeditos e acessíveis financeiramente;
- basear-se em um sistema de ponderação capaz de dosar a importância relativa de cada parâmetro e
- ser geral o bastante de modo que uma rocha possua a mesma qualidade, independentemente do uso a que se destina.

O número e a diversidade de classificações geomecânicas de materiais, maciços e estruturas rochosas estão relacionados às diferenças existentes entre materiais e propriedades, além dos objetivos visados pela classificação e das dimensões da obra de engenharia a ser construída [20, 21]. Entre estas poderíamos citar o sistema RMR de Bieniawski [1], o sistema Q de Barton, Lunde e Lien [2] e o sistema MR de Rocha [52]. Os resultados de uma classificação normalmente não são universalmente aplicáveis, restringindo-se a priori àqueles casos para os quais a classificação foi originalmente determinada [20, 21]. A fim de evitar conseqüências desastrosas é necessário analisar a mecânica do problema [22], verificando se a classificação pode ser aplicada ao caso em estudo. Não existe uma classificação universal, porém uma classificação mais adequada a determinadas condições. A universalidade deve estar na metodologia de elaboração das classificações [20, 23].

A finalidade de se classificar um maciço rochoso é utilizar os resultados obtidos correlacionando-os com o comportamento do maciço no campo. A partir de então, prever o máximo vão livre estável sem escoramento ou o tipo de suporte necessário para determinada escavação, a estabilidade de taludes para cava a céu aberto, o índice de fragmentação, etc., os quais estão diretamente relacionados ao projeto de viabilidade econômica de uma obra de engenharia, como por exemplo, um projeto para exploração de uma determinada jazida.

2.2.5. Classificação de Maciço Rochoso através do Sistema RMR

Os parâmetros geomecânicos básicos para classificação de maciço rochoso fraturado através do sistema RMR, criado por Bieniawski entre 1972 e 1973 e atualizado em 1988 [1], são:

- A resistência à compressão uniaxial da rocha intacta;
- O RQD, qualidade do testemunho de perfuração;
- O espaçamento das descontinuidades;
- As condições das descontinuidades e
- As condições de água subterrânea.

O termo descontinuidade é aqui usado como sinônimo de juntas, fraturas, falhas, planos de acamamentos, diaclases, contatos geológicos e outras superfícies de fraqueza da rocha. Por outro lado, as condições das descontinuidades dizem respeito a separação ou abertura das juntas, sua continuidade, a aspereza das superfícies, as condições das paredes, e a presença de preenchimento nas mesmas.

Neste contexto um número de pontos ou taxa é atribuído a cada faixa de valor dos parâmetros geomecânicos, e a soma dos valores de todos os parâmetros produz um valor básico para o RMR. Este valor será ajustado considerando-se a orientação das descontinuidades com respeito à escavação, resultando no valor final RMR, que é apresentado resumidamente na Tabela 2.2.

Os dados utilizados como base para o desenvolvimento de um sistema de classificação podem indicar o seu campo de aplicabilidade [1]. No sistema RMR, esta base é composta de 351 casos históricos, sendo que praticamente 2/3 foram obras executadas em maciços rochosos sedimentares, constituídos em sua maioria por folhelhos e argilitos, de qualidade razoável a boa ($41 < \text{RMR} < 70$), cujas profundidades variaram entre 50 e 200 m, com vão livre entre 3 e 10 m [25].

Este sistema tende a ser bastante conservador, principalmente quando aplicado em mineração [26], porque foi calibrado em obras que não apresentaram ruptura, portanto trazem embutido fatores de segurança

desconhecidos que podem ser muito altos. Isto pode ser contornado através de monitoramento do comportamento do maciço durante a escavação e conseqüente ajuste da classificação às condições locais [1].

Tabela 2.2 Sistema RMR para classificação de maciço rochoso fraturado [1].

Resistência à compressão uniaxial (MPa)	>250 (15)	100-250 (12)	50-100 (7)	25-50 (4)	<25 (2-0)
RQD (%)	90-100 (20)	75-90 (17)	50-75 (13)	25-50 (8)	<25 (3)
Espaçamento entre fraturas (m)	>2 (20)	0.6 - 2.0 (15)	0.2 - 0.6 (10)	0.06 - 0.2 (8)	<0.06 (5)
Condições das fraturas	muito rugosas, fechadas, sem alteração. (30)	pouco alteradas, pouco rugosas, c/abertura < 1 mm. (25)	muito alteradas, pouco rugosas, c/abertura < 1 mm. (20)	enchimento argiloso c/espessura < 5 mm ou abertura 1-5 mm diaclases contínuas. (10)	enchimento argiloso c/espessura > 5 mm ou abertura > 5 mm diaclases contínuas. (0)
Água subterrânea (fluxo /10m de túnel)	0 seco (15)	<10 l/min. úmido (7)	10 - 25 l/min. molhado (7)	25 - 125 l/min. gotejando (4)	> 125 l/min. corrente (0)
Orientação das fraturas	muito favorável (0)	favorável (-2)	razoável (-5)	desfavorável (-10)	muito desfavorável (-12)
RMR	81 - 100	80 - 61	60 - 41	40 - 21	≤ 20
CLASSE	I	II	III	IV	V
Descrição	muito boa	boa	razoável	má	muito má
Coesão do maciço rochoso (KPa)	> 400	300 - 400	200 - 300	100 - 200	< 100
Ângulo de atrito interno	> 45°	45 - 35°	35 - 25°	25 - 15°	< 15°
Período estável sem escoramento	10 anos para um vão de 15 m.	seis meses para um vão de 8 m.	uma semana para um vão de 5.0 m.	dez horas para um vão de 2.50 m.	30 minutos para um vão de 1.0 m.

Ligeiras adaptações tornam os resultados produzidos por este sistema mais condizentes com a realidade observada em mineração [1, 27]. A introdução de fatores de correção para alguns dos parâmetros usados pelo sistema original permite considerar especificidades relacionadas a atividade mineira, tais como danos induzidos no maciço por detonações, presença de

falhas ou de descontinuidades muito penetrativas e influência das tensões virgens (*in situ*) e das mudanças no estado de tensões induzidas pela própria mineração.

De posse do valor RMR e conseqüentemente da classe do maciço, a Referência 1, pp. 25, Tabela 4, recomenda o método construtivo e o suporte adequado para cada tipo de obra, além disso o valor RMR determina o tempo máximo que um vão ativo, sem suporte, permanece estável conforme a Figura 2.3.

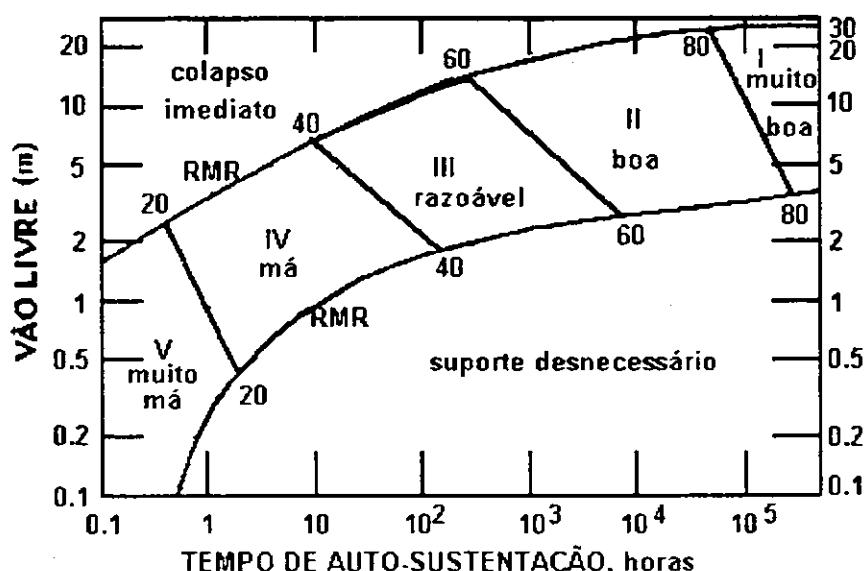


Figura 2.3 Relação entre o valor RMR e o tempo de auto sustentação de uma escavação subterrânea sem suporte, segundo Bieniawski [15]

2.2.6 Classificação de Maciço Rochoso Através do Sistema Q

Barton, Lunde e Lien [2], do Instituto Geotécnico Norueguês (NGI), com base em análises de um grande número de escavações subterrâneas propuseram em 1974, com revisão em 1988 [28], um índice denominado Q, para a determinação da qualidade do maciço rochoso em escavação de túnel.

Os parâmetros geomecânicos básicos para a classificação de maciço rochoso baseado no índice Q, são:

- RQD;
- J_n número de famílias de descontinuidades;
- J_r parâmetro de rugosidade das descontinuidades;
- J_a parâmetro de alteração das descontinuidades;
- J_w parâmetro de redução da tensão normal devido à pressão hídrica e
- SRF parâmetro de redução da tensão total.

O valor numérico do índice Q é definido a partir destes parâmetros através da seguinte relação:

$$Q = \left(\frac{RQD}{J_n} \right) \left(\frac{J_r}{J_a} \right) \left(\frac{J_w}{SRF} \right)$$

onde: o primeiro fator corresponde ao tamanho e estrutura dos blocos de rocha; o segundo, representa as características friccional e de rugosidade das paredes e material de enchimento das descontinuidades; e o terceiro consiste de dois parâmetros de tensão que combinados resulta em um fator empírico representando a tensão ativa resultante da presença d'água e tensões atuando no maciço rochoso.

Os dados e comentários necessários para utilização deste sistema de classificação se encontram na Referência 29.

Observe que neste sistema a resistência à compressão simples, apesar de ser um parâmetro geomecânico em geral muito importante, não foi considerada, talvez porque para a base de dados históricos que motivou tal sistema, constituída dos maciços escandinavos que têm normalmente uma qualidade boa, este parâmetro não fosse a priori, muito relevante. Porém, como o sistema se tornou mundialmente utilizado observou-se que quando aplicado na sua forma original ele gera resultados insatisfatórios para maciços constituídos de rochas brandas, segundo Hoek e Brown [6]. Para otimizar a sua aplicação é conveniente calibrar o sistema para uso local, alterando valores atribuídos a alguns dos parâmetros por ele adotado. Vale salientar aqui que não foi incluída de forma explícita a orientação das descontinuidades. Porém, um dos fatores determinantes do comportamento geomecânico dos maciços que

serviram de base para a criação deste sistema foi a natureza das descontinuidades, sendo ponderadas pelos parâmetros J_a , J_r e J_n . Como os parâmetros J_a e J_r referem-se a famílias de descontinuidades cuja orientação é a mais desfavorável possível, está implícito que o parâmetro orientação das descontinuidades é considerado. De modo geral o sistema Q proporciona melhores resultados quando aplicado a maciços constituídos de rochas duras e fraturadas.

A partir do valor encontrado para Q é estabelecida a classe do maciço rochoso. Barton [28] estabeleceu para cada tipo de obra, de acordo com a sua importância e vida útil esperada, um valor ESR (índice de suporte da escavação), conforme Tabela 2.3. De posse destes dados é possível se estabelecer uma correlação entre os mesmos e a razão (vão livre)/ESR (correspondente ao máximo vão livre), conforme mostrado na Figura 2.4. Além disso ele determinou o tipo de suporte a utilizar em caso de se projetar usando a metodologia empírica (Tabela 4 da Ref. 28, pp. 70-72).

O sistema Q foi estruturado com base em 212 casos históricos de escavações desenvolvidas entre 50 e 200 m de profundidade com vãos livres entre 5 e 15 m, em maciços rochosos constituídos de granitos, gnaisses, xistos e quartzitos, com predominância de três famílias de descontinuidades inalteradas ou preenchidas por minerais argilosos, cujas superfícies se apresentavam de forma lisa-planar, rugosa-planar ou lisa-ondulada ($J_r = 1.0, 1.5$ e 2.0 respectivamente) [24]. A condição de fluxo d'água predominante situava-se entre seco e úmido, ou seja, menos de 5 litros por minuto ($J_w = 1$). Quanto ao SRF, predominou zonas de fraqueza ocasionando relaxamento ou desmoronamento e nível moderado de tensões em rocha competente ($\sigma_c / \sigma_1 < 10$).

Segundo Hoek e Brown [6], o sistema Q não é adequado se o comportamento do maciço rochoso for dominado por aspectos estruturais, neste caso deve-se considerar a geometria do maciço rochoso bem como da escavação.

Tabela 2. 3 Índice de suporte de escavação ESR, segundo Barton [14].

CATEGORIA DA ESCAVAÇÃO	ESR
Escavações mineiras temporárias	3 - 5
Escavações mineiras permanentes, adutoras para usinas hidrelétricas, túneis pilotos, galerias laterais de grandes escavações.	1.6
Saiões reservatórios, plantas de tratamento d'água, túneis rodoviários e ferroviários pequenos, túneis de acesso.	1.3
Casa de força, túnel rodoviário e ferroviário grandes, abrigo para defesa civil, interseções, portais.	1.0
Usina nuclear subterrânea, estação ferroviária, praça de esportes, instalações públicas, fábricas, etc.	0.8

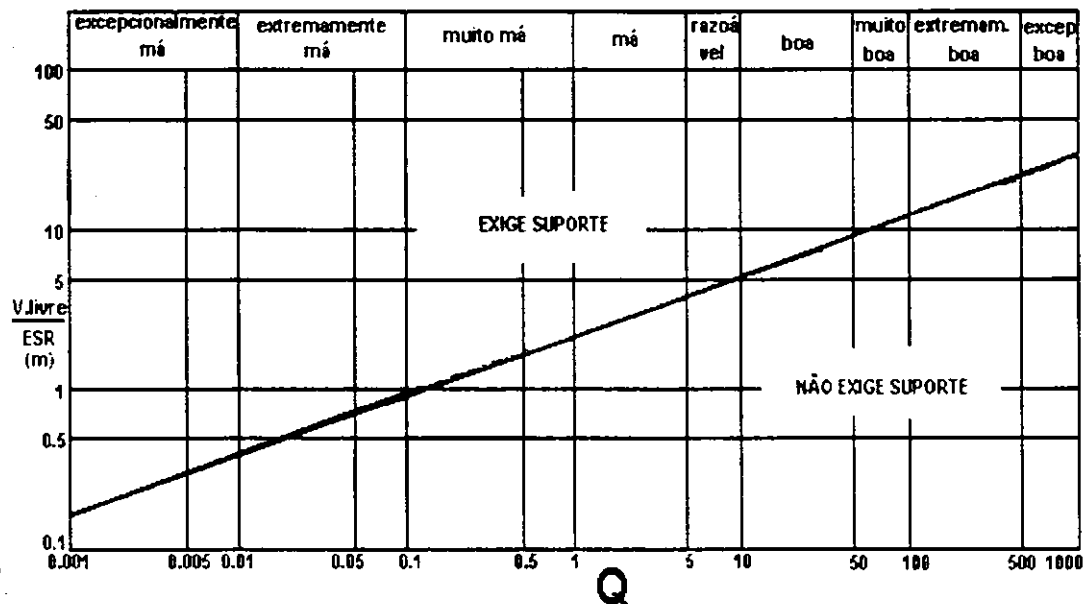


Figura 2.4 Relação entre o índice Q e a razão do máximo vão livre para o índice de suporte de escavação ESR, segundo Barton [2].

O universo de aplicação deste sistema se constitui de: mineração subterrânea, fundações, túneis para construção civil, entre outros.

2.3 Correlação entre os sistemas RMR e Q

Estabelecer correlações entre diferentes sistemas de classificação é prática bem difundida em mecânica de rochas. Esta sistemática é muito importante pois com isso pode-se aferir um sistema a partir de outro ou outros, bem como determinar qual sistema é mais adequado às condições locais da obra.

Hoek e Brown [33] baseados em estudo de Priest e Brown [32] e a fim de fornecerem uma base de ligação entre o seu critério de ruptura e observações ou medições que podem ser efetuadas no campo, sugeriram correlações entre o sistemas RMR e as constantes m e s do maciço rochoso. As constantes m e s do critério de Hoek-Brown, que são abordadas na Seção 2.5, estão relacionadas com o valor RMR através das equações definidas a seguir:

- Para maciços rochosos perturbados, ou seja, escavado:

$$\frac{m}{m_i} = \exp\left(\frac{\text{RMR} - 100}{14}\right), \quad s = \exp\left(\frac{\text{RMR} - 100}{6}\right)$$

- Para maciços rochosos não perturbado:

$$\frac{m}{m_i} = \exp\left(\frac{\text{RMR} - 100}{28}\right), \quad s = \exp\left(\frac{\text{RMR} - 100}{9}\right)$$

m_i refere-se à rocha intacta, determinado em teste triaxial de tensões [34]. Não dispondo-se de dados de laboratório estima-se m_i a partir da Tabela 2.4.

Tabela 2.4 Valores aproximados de m_i para diferentes tipos de rocha [33].

Rochas carbonáticas com clivagem bem definida, tais como: dolomitos, calcários e mármore.	$m_i = 7$
Rochas argilosas litificadas, tais como: argilitos, folhelhos e filitos. Ensaiaados perpendicular à estratificação.	$m_i = 10$
Rochas arenosas com cristais resistentes e clivagem de cristal pobremente desenvolvida, tais como: arenitos e quartzitos.	$m_i = 15$
Rochas ígneas cristalinas polimineralógicas de granulação fina, tais como: andesitos, doleritos, diabásios e riolitos.	$m_i = 17$
Rochas ígneas e metamórficas polimineralógicas de granulação grossa, tais como: anfibolitos, gabros, gnaisses, noritos e quartzo-dioritos.	$m_i = 25$

Bieniawski [15], baseado em centenas de casos históricos para os índices RMR e Q, correlacionou os dois sistemas de classificação através da seguinte equação:

$$\text{RMR} = 9 \ln Q + 44$$

2.4 Critério de Mohr-Coulomb

Os critérios de ruptura ou de escoamento determinam em que nível de tensões as partículas de um material entram em estado de ruptura ou escoamento plástico.

O critério de Mohr-Coulomb é um dos mais antigos, e o mais usado ao longo dos tempos com a finalidade de representar o comportamento de materiais quanto a ruptura em regime poliaxial de tensões, no presente caso rocha.

O critério de ruptura de Mohr-Coulomb, usando sinal positivo para a compressão, é estabelecido pela seguinte equação linear [30, 31]:

$$\tau = c + \sigma \tan \phi \quad (2.1)$$

sendo:

σ a tensão normal, atuando no plano de ruptura da partícula;

τ a tensão de cisalhamento, atuando no plano de ruptura da partícula;

c a coesão da rocha e

ϕ o ângulo de atrito interno da rocha.

2.4.1 Envoltória do Critério de Mohr-Coulomb no plano (τ , σ)

A representação gráfica do critério de Mohr-Coulomb, ou seja, a envoltória, bem como as variáveis σ e τ são mostradas na Figura 2.5. Neste caso, c e ϕ são suficientes para caracterizar a resistência de determinado material, sendo necessário apenas testes de laboratório em dois níveis de pressão de confinamento.

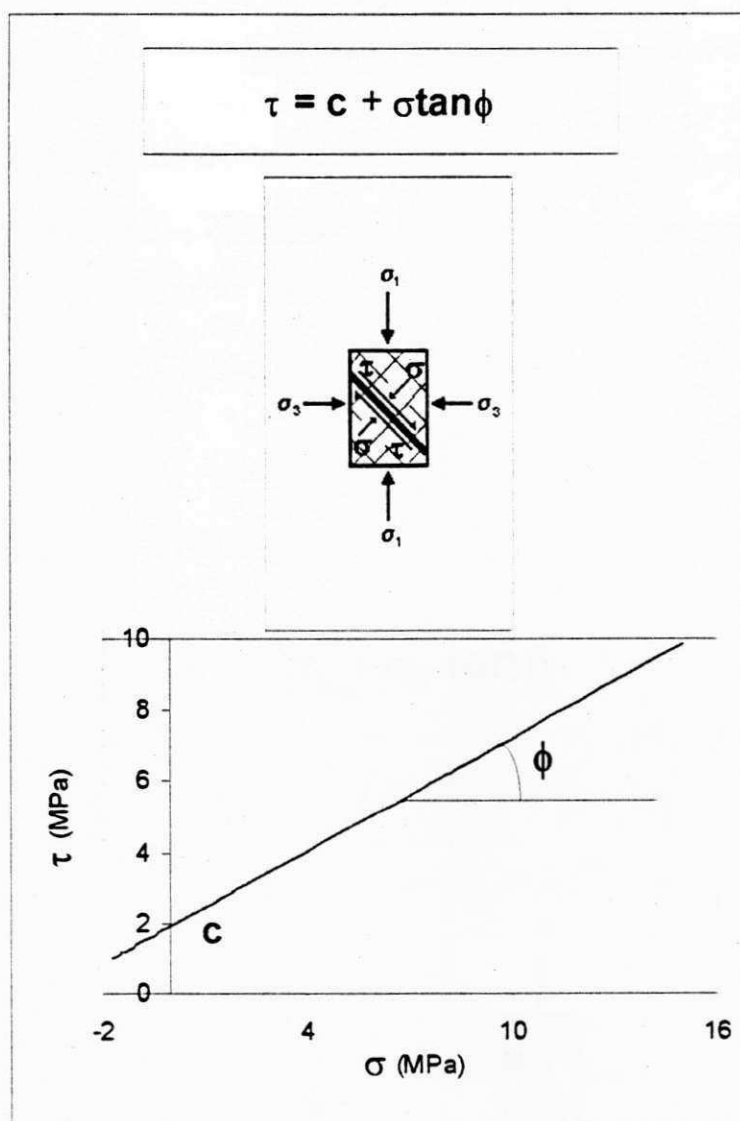


Figura 2.5 Critério de ruptura de Mohr-Coulomb no plano (τ , σ) [3].

2.4.2 Envoltória do Critério de Mohr-Coulomb no plano (σ_1 , σ_3)

Expressando τ e σ em função das tensões principais máxima e mínima, σ_1 e σ_3 respectivamente, escrevemos o critério de Mohr-Coulomb da seguinte forma [30, 31]:

$$\sigma_1 = \sigma_c + \sigma_3 \tan \beta \quad (2.2)$$

onde:

σ_c é a resistência à compressão uniaxial da rocha intacta e

β obedece a seguinte equação:

$$\tan \beta = \tan^2\left(45^\circ + \frac{\phi}{2}\right) \quad (2.3)$$

A envoltória e as variáveis em relação a este plano estão na Figura 2.6

Através das relações geométricas indicadas na Figura 2.6 é possível se estabelecer também a seguinte relação:

$$\sigma_c = \frac{2c \cos \phi}{1 - \sin \phi} \quad (2.4)$$

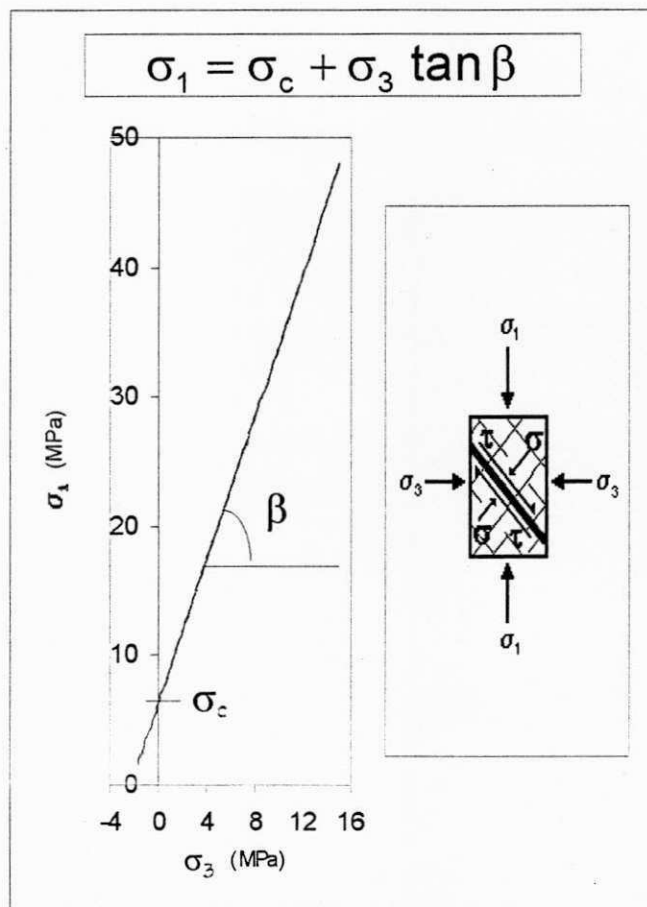


Figura 2.6 Critério de ruptura de Mohr-Coulomb no plano (σ_1, σ_3) [3].

2.5 Critério de Hoek-Brown

Hoek e Brown [6], baseados em dados experimentais e análises estatísticas, estabeleceram uma relação empírica, envolvendo as tensões principais na ruptura, denominada *critério de ruptura de Hoek-Brown*, definida pela seguinte equação:

$$\sigma_1 = \sigma_3 + \sqrt{m\sigma_c\sigma_3 + s\sigma_c^2} \quad (2.5)$$

onde:

σ_1 é a tensão principal máxima na ruptura;

σ_3 é a tensão principal mínima na ruptura;

σ_c é a resistência à compressão uniaxial da rocha intacta e

m e s são constantes que dependem do tipo e características geológico-geotécnicas do maciço rochoso.

A envoltória do critério de Hoek-Brown em relação ao plano (σ_1, σ_3) é mostrada na Figura 2.7.

Os valores de m e s para diversas classes de rocha são reproduzidos na Tabela 2.5.

A curvatura da envoltória expressa pela equação 2.5, Figura 2.7, depende do valor de $m\sigma_c$, e sua distância em relação ao eixo σ_3 depende do valor de $s\sigma_c^2$.

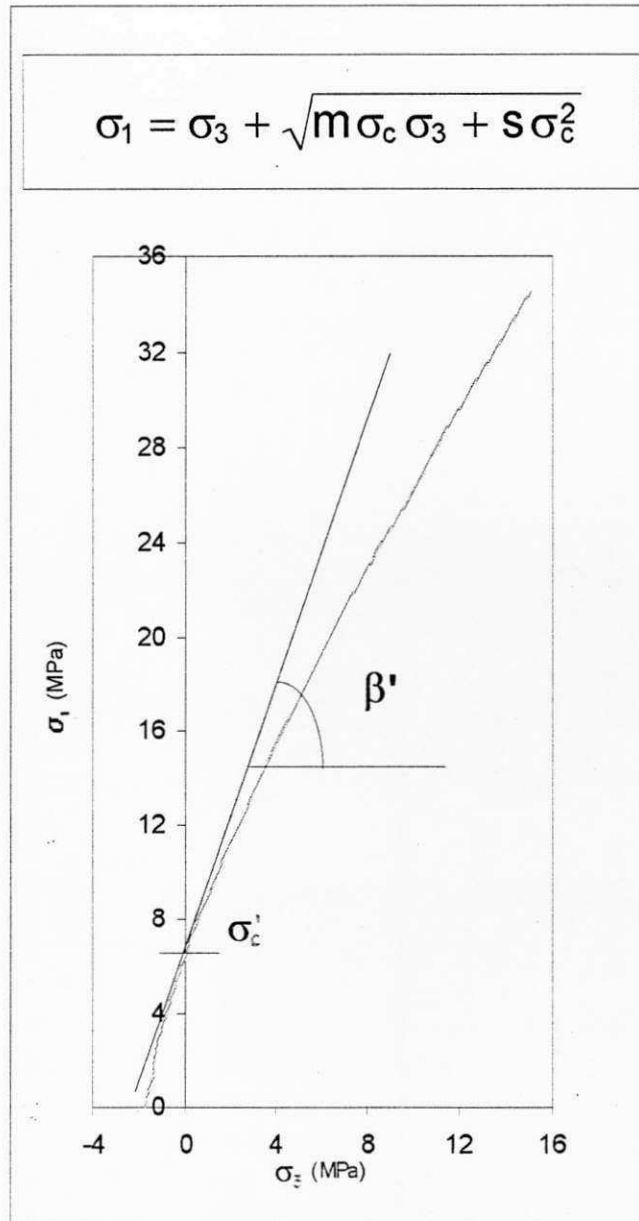


Figura 2.7 Critério de ruptura de Hoek-Brown no plano (σ_1, σ_3) [3].

Tabela 2. 5 Valores de m e s para o critério de Hoek-Brown [10].

<p><u>Critério de ruptura empírico</u></p> $\sigma_1 = \sigma_3 + \sqrt{m\sigma_c\sigma_3 + s\sigma_c^2}$ <p>σ_1 = tensão principal máxima; σ_3 = tensão principal mínima; σ_c = resistência à compressão uniaxial da rocha intacta e m, s = parâmetros do maciço.</p>	<p>Rochas carbonáticas com clivagens bem definidas, tais como: dolomitos, calcários e mármorees.</p>	<p>Rochas argilosas litificadas, tais como: argilitos, siltitos, folhelhos e filitos. Ensaiaados perpendicular à estratificação.</p>	<p>Rochas arenosas com cristais resistentes e clivagem de cristal pobremente desenvolvida, tais como: arenitos e quartzitos.</p>	<p>Rochas ígneas cristalinas poliminerálogicas de granulação fina, tais como: andesitos, doleritos, diabásios e rólitos.</p>	<p>Rochas ígneas e metamórficas poliminerálogicas de granulação grossa, tais como: anfibólitos, gabros, gnaisses, noritos e quartzodioritos.</p>
<p><u>Rocha intacta</u></p> <p>Amostras de laboratório sem fraturas pré-existentes.</p> <p>RMR = 100 e Q = 500</p>	<p>m = 7 s = 1</p>	<p>m = 10 s = 1</p>	<p>m = 15 s = 1</p>	<p>m = 17 s = 1</p>	<p>m = 25 s = 1</p>
<p><u>Maciço de excelente qualidade</u></p> <p>Rocha sã muito embricada com fraturas rugosas pouco alteradas, espaçadas de 1 a 3 metros.</p> <p>RMR = 85 e Q = 100</p>	<p>m = 3.5 s = 0.1</p>	<p>m = 5 s = 0.1</p>	<p>m = 7.5 s = 0.1</p>	<p>m = 8.5 s = 0.1</p>	<p>m = 12.5 s = 0.1</p>
<p><u>Maciço de boa qualidade</u></p> <p>Rocha sã a pouco alterada, pouco perturbada com juntas espaçadas de 1 a 3 m.</p> <p>RMR = 65 e Q = 10</p>	<p>m = 0.7 s = 0.004</p>	<p>m = 1 s = 0.004</p>	<p>m = 1.5 s = 0.004</p>	<p>m = 1.7 s = 0.004</p>	<p>m = 2.5 s = 0.004</p>
<p><u>Maciço de qualidade regular</u></p> <p>Algumas famílias de fraturas moderadamente alteradas, espaçadas de 0.3 a 1 m.</p> <p>RMR = 44 e Q = 1</p>	<p>m = 0.14 s = 0.0001</p>	<p>m = 0.20 s = 0.0001</p>	<p>m = 0.30 s = 0.0001</p>	<p>m = 0.34 s = 0.0001</p>	<p>m = 0.50 s = 0.0001</p>
<p><u>Maciço de qualidade pobre</u></p> <p>Muitas fraturas alteradas, espaçadas de 0.3 a 0.05 m com algum preenchimento, enronçamento limpo, compactado.</p> <p>RMR = 23 e Q = 0.1</p>	<p>m = 0.04 s = 0.00001</p>	<p>m = 0.05 s = 0.00001</p>	<p>m = 0.08 s = 0.00001</p>	<p>m = 0.09 s = 0.00001</p>	<p>m = 0.13 s = 0.00001</p>
<p><u>Maciço rochoso muito pobre</u></p> <p>Muitas fraturas extremamente alteradas, espaçadas em menos de 0.05 m com preenchimento. Entulho.</p> <p>RMR = 3 e Q = 0.01</p>	<p>m = 0.007 s = 0</p>	<p>m = 0.010 s = 0</p>	<p>m = 0.015 s = 0</p>	<p>m = 0.017 s = 0</p>	<p>m = 0.025 s = 0</p>

Obtém-se a resistência à compressão uniaxial do maciço rochoso a partir da resistência de uma amostra de laboratório fazendo-se $\sigma_3 = 0$ na equação (2.5), acarretando:

$$\sigma_M = \sqrt{s\sigma_c^2} = \sqrt{s}\sigma_c \quad (2.6)$$

Para rocha intacta (quando $s = 1$), $\sigma_M = \sigma_c$. Por outro lado, para rocha fraturada, ($s < 1$) com pressão de confinamento zero, a resistência é dada pela equação (2.6), sendo σ_c a resistência à compressão uniaxial da rocha intacta. Este valor é uma medida da contribuição da coesão da rocha para com a resistência total do maciço rochoso.

Similarmente, obtém-se a resistência à tração fazendo-se $\sigma_1 = 0$ na equação (2.5), neste caso $\sigma_3 = \sigma_t$, ou seja:

$$\sigma_t + \sqrt{m\sigma_M\sigma_t + s\sigma_M^2} = 0$$

ou

$$\sigma_t^2 - m\sigma_M\sigma_t - s\sigma_M^2 = 0$$

portanto:

$$\sigma_t = \frac{\sigma_M}{2} (m - \sqrt{m^2 + 4s}) \quad (2.7)$$

Neste contexto os parâmetros m e s refletem a qualidade (classe) do maciço rochoso sob análise. Sendo assim, os autores definiram os parâmetros m e s em função da classe do maciço, usando a classificação de Bieniawski (índice RMR), conforme visto anteriormente na Seção 2.3.

Critério de Hoek-Brown de forma mais conveniente à análise de taludes. A análise de taludes através do critério de Hoek-Brown [36, 37], é feita através da seguinte equação:

$$\frac{\tau}{\sigma_c} = A \left(\frac{\sigma}{\sigma_c} + \frac{\sigma_t}{\sigma_c} \right)^B \quad (2.8)$$

onde A e B são parâmetros do maciço rochoso e σ_t é a resistência à tração da rocha intacta, satisfazendo a equação (2.7), cuja envoltória mostra-se na Figura 2.8.

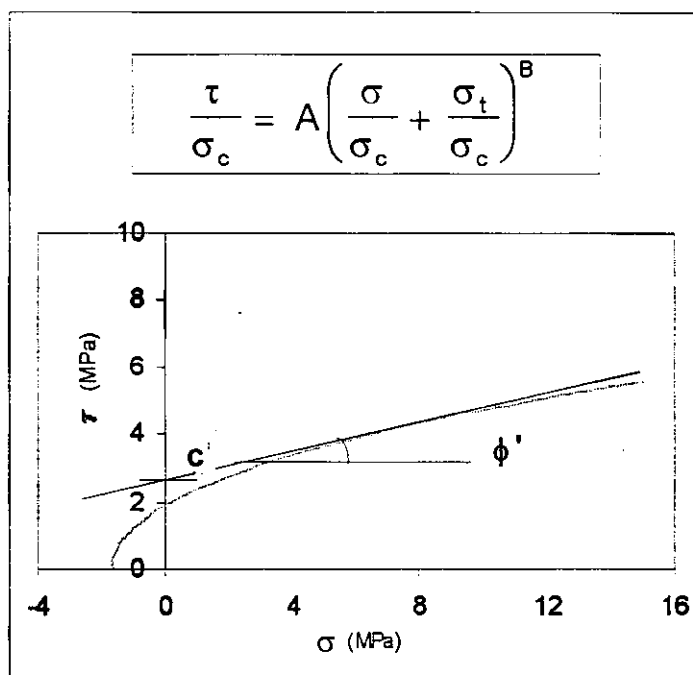


Figura 2.8 Critério de ruptura de Hoek-Brown para taludes [3].

2.6 Correlação Entre os Critérios de Mohr-Coulomb e Hoek-Brown

A importância de se correlacionarem diferentes critérios de ruptura advém da possibilidade de determinação dos parâmetros de um a partir dos parâmetros do outro, como ocorre entre os critérios clássicos de Mohr-Coulomb e Drucker-Prager [38].

Como a maioria das análises utilizadas em estabilidade de escavações subterrâneas ou para cálculo da estabilidade de taludes têm sido tradicionalmente formuladas em função do critério de ruptura de Mohr-Coulomb, uma questão relevante é como determinar valores equivalentes para o ângulo de fricção interna ϕ e a coesão c do critério de Mohr-Coulomb a partir da tangente à envoltória definida pelo critério de Hoek-Brown [3, 33, 35].

Nesta linha de raciocínio foi desenvolvida pesquisa anterior [3], onde o critério de Hoek-Brown pode ser substituído por envoltórias retilíneas tangentes às curvas representando as equações (2.8) ou (2.5), conforme ilustrado na Figura 2.9. O ângulo que a tangente forma com a horizontal (ϕ') pode ser interpretado como o ângulo de atrito interno instantâneo ou aparente.

Interpretações similares podem ser estendidas aos parâmetros β' e σ_c' , cujo gráfico é mostrado na Figura 2.7.

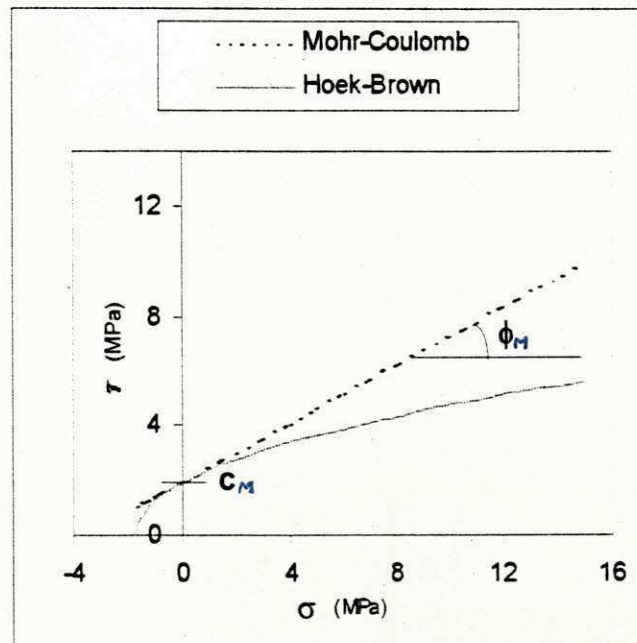


Figura 2.9 Correlação entre os critérios de Mohr-Coulomb e Hoek-Brown no plano (τ, σ) [3].

Para determinarmos o ângulo β' , mostrado na Figura 2.7, deriva-se a equação (2.5) em relação a σ_3 , de onde se obtém:

$$\tan \beta' = 1 + \frac{m\sigma_c}{2\sqrt{m\sigma_c\sigma_3 + s\sigma_c^2}} \quad (2.11)$$

Sendo assim, substituindo-se σ_c por σ_c' e β por β' , a equação da envoltória de Mohr-Coulomb assume a seguinte forma:

$$\sigma_1 = \sigma_c' + \sigma_3 \tan \beta' \quad (2.12)$$

Por outro lado, σ_1 deve satisfazer a equação (2.5). Portanto:

$$\sigma_c' = (1 - \tan \beta') \sigma_3 + \sqrt{m\sigma_c\sigma_3 + s\sigma_c^2} \quad (2.13)$$

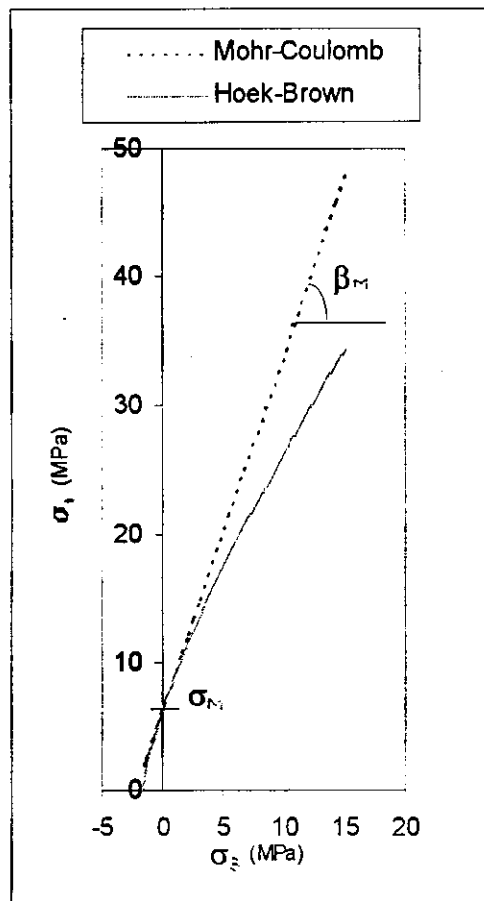


Figura 2.10 Correlação entre os critérios de Mohr-Coulomb e Hoek-Brown no plano (σ_1, σ_3) [3].

Prosseguindo, de acordo com as equações (2.3) e (2.4), podemos calcular ϕ' e c' em função de $\tan\beta'$ e σ_c' , ou seja:

$$\phi' = 2[\arctan(\sqrt{\tan\beta'}) - 45^\circ] \quad (2.14)$$

$$c' = \sigma_c' \frac{1 - \text{sen}\phi'}{2 \cos\phi'} \quad (2.15)$$

onde $\tan\beta'$ e σ_c' são fornecidos pelas equações (2.11) e (2.13), que tem como variável apenas σ_3 . A partir daí concluímos que para cada valor de σ_3 a envoltória de Hoek-Brown possui valores diferentes para o ângulo de atrito interno e a coesão aparentes.

Para compararmos as duas envoltórias utilizamos os valores de β_M e σ_M no ponto $\sigma_3 = 0$, conforme mostrado na Figura 2.10.

Fazendo $\sigma_3 = 0$ nas equações (2.11) e (2.13) teremos:

$$\tan \beta_M = 1 + \frac{m}{2\sqrt{s}} \quad (2.16)$$

$$\sigma_M = \sigma_c \sqrt{s} \quad (2.17)$$

Finalmente, substituindo-se os valores de $\tan \beta_M$ e σ_M das equações (2.16) e (2.17), em que $\sigma_3 = 0$, nas equações (2.14) e (2.15) resulta em:

$$\phi_M = 2 \left[\arctan \left(\sqrt{1 + \frac{m}{2\sqrt{s}}} \right) - 45^\circ \right] \quad (2.18)$$

$$c_M = \sigma_c \sqrt{s} \frac{1 - \sin \phi}{2 \cos \phi} \quad (2.19)$$

Dessa forma, as equações (2.16) a (2.19) estabelecem a correlação entre os parâmetros m , s e σ_c do critério de Hoek-Brown, com os parâmetros β_M e σ_M no plano (σ_1, σ_3) ou ϕ_M e c_M no plano (τ, σ) do critério de Mohr-Coulomb. As envoltórias das Figuras 2.9 e 2.10 foram desenhadas com os valores numéricos dos parâmetros utilizados nos problemas dos pilares desenvolvidos no Capítulo 4.

Deve-se notar, através do que foi estabelecido, que os critérios de Mohr-Coulomb e Hoek-Brown coincidem para valores de confinamento nulo ($\sigma_3 = 0$). Por outro lado, o critério de Mohr-Coulomb prever resistências maiores à medida que a tensão de confinamento aumenta.

Por outro lado, obtém-se A e B da equação (2.8) através de manipulação matemática, ou seja: para $\sigma = 0$ verificamos que $\tau = \tan \phi = \frac{c}{\sigma_c}$, logo:

$$AB \left(\frac{\sigma_t}{\sigma_c} \right)^{B-1} = \tan \phi \quad (2.9)$$

ou

$$A \left(\frac{\sigma_t}{\sigma_c} \right)^B = \frac{c}{\sigma_c} \quad (2.10)$$

Daí, dividindo-se (2.9) por (2.10), teremos: $B \left(\frac{\sigma_t}{\sigma_c} \right)^{-1} = \frac{\sigma_c \tan \phi}{c}$, logo:

$$B = \frac{\sigma_t \tan \phi}{c} \quad \text{e} \quad A = \left(\frac{c}{\sigma_c} \right) \left(\frac{\sigma_c}{\sigma_t} \right)^B$$

2.7 Fator de Segurança

O fator de segurança em projetos de escavações é definido como sendo a razão entre a resistência da rocha e a distorção causada pelas tensões. É um parâmetro ao qual deve-se dar a devida atenção, visto que quando trabalha-se em regime elástico podem surgir domínios para os quais o fator de segurança apresenta-se menor que a unidade. Quando se adota o regime elastoplástico, esta inconsistência é eliminada devido à redistribuição das tensões excessivas em torno do domínio em questão.

Considerando como exemplo o critério de Mohr-Coulomb, o fator de segurança é definido da seguinte forma:

$$f_s = \frac{c + \sigma \tan \phi}{\tau}$$

Observa-se que o numerador representa a resistência da partícula, com uma componente de coesão e outra de fricção ou atrito, dependente da tensão normal σ .

Observa-se ainda que fatores de segurança calculados a partir da equação (2.2) ao invés da equação (2.1) apresentam valores diferentes, exceto se o ponto representando o estado de tensões da partícula estiver sobre a envoltória, onde os fatores de segurança calculados para ambas as equações apresentam valores unitários. Deve-se ressaltar também, que o fator de segurança obtido a partir da equação (2.1) é calculado em cada partícula do material, sendo portanto diferente de outros fatores de segurança utilizados na engenharia, como por exemplo na engenharia civil, onde se aplica o fator para um membro ou para a estrutura como um todo [3].

3. PROBLEMAS ELASTOPLÁSTICO EM DUAS DIMENSÕES

3.1 Introdução

Em sua essência o comportamento plástico de determinado material sob solicitação é caracterizado por uma deformação irreversível, independente do tempo, que só é iniciada ao se atingir um certo nível de tensão. Assim sendo, uma definição para plasticidade pode ser entendida como sendo a presença de deformação irreversível após a remoção do carregamento.

Problemas que se adaptam às condições de tensões no plano, deformações no plano ou modelos com eixo de simetria, representam a maioria dos padrões dos casos de engenharia relacionados à análise de tensões. O equacionamento destes problemas deve levar em conta dois aspectos importantes antes da análise numérica: primeiro, o potencial plástico e segundo, o princípio da normalidade (ou regra de fluxo).

Diferentes classes de materiais exibem diferentes características elastoplásticas; assim sendo, para análise de tensões em metais usam-se os critérios clássicos de von Mises ou o de Tresca, enquanto para solos e rochas usa-se os critérios de Mohr-Coulomb ou o de Drucker-Prager. Nesta pesquisa é implementado o critério de Hoek-Brown para uso em solos e rochas em regime elastoplástico.

3.2 Teoria Matemática da Elastoplasticidade

Do ponto de vista teórico o modelo matemático da plasticidade descreve as relações entre tensão e deformação para materiais que tenham comportamento elastoplástico.

A fim de formular uma teoria consistente para a modelagem da deformação de materiais em estado elastoplástico, são necessárias as premissas a seguir [38]:

- identificar uma relação explícita entre tensão e deformação que descreva o comportamento do material sob condições elásticas, isto é, antes de experimentar deformação plástica;
- apresentar um critério de escoamento indicador do nível de tensão a partir do qual começa o fluxo plástico;
- identificar uma relação entre tensão e deformação para o comportamento do material após o escoamento, ou seja, quando a deformação apresenta componentes elástica e plástica e
- reconhecer o princípio da normalidade ou regra de fluxo, ou quando não aplicável, a direção do tensor de deformações plásticas em relação à superfície de escoamento.

3.2.1 Relação entre Tensão e Deformação para Materiais sob Condições Elásticas

Antes de iniciar o escoamento plástico a relação entre tensão e deformação, em notação indicial, Fung [43], é dada pela *equação elástica linear padrão*:

$$\sigma_{ij} = C_{ijkl} \epsilon_{kl} \quad (3.1)$$

onde σ_{ij} e ϵ_{kl} são as componentes de tensão e deformação respectivamente e C_{ijkl} é o tensor de constantes elásticas que para material isotrópico tem a forma:

$$C_{ijkl} = \lambda \delta_{ij} \delta_{kl} + \mu \delta_{ik} \delta_{jl} + \mu \delta_{il} \delta_{jk} \quad (3.2)$$

onde λ e μ são as constantes de Lamé e δ_{ij} é o delta de Kronecker, definido por:

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{se } i = j \\ 0 & \text{se } i \neq j \end{cases} \quad (3.3)$$

3.2.2 Critério de Escoamento

O critério de escoamento é o determinante do nível de tensão aplicada a um material, para o qual tem início a deformação plástica, sendo equacionado através de uma função F da tensão e um ou mais parâmetros do material, determinado experimentalmente, ou seja, $F(\sigma_{ij}) = K(k)$.

Se considerarmos o comportamento uniaxial do material, como mostrado na Figura 3.1(a), apenas uma relação não linear representativa do carregamento não é suficiente para determinar se o mesmo exibe comportamento elástico não linear ou plástico. No descarregamento do corpo percebemos a diferença, ou seja, material elástico segue a mesma trajetória da fase de carregamento enquanto que material plástico segue trajetória diferente.

Muitos materiais apresentam comportamento *plástico ideal*, para estes existe uma tensão de escoamento limite σ_y na qual as deformações são indeterminadas. Para tensões abaixo deste limite de escoamento é assumida uma relação de elasticidade linear, ilustrada na Figura 3.1(b).

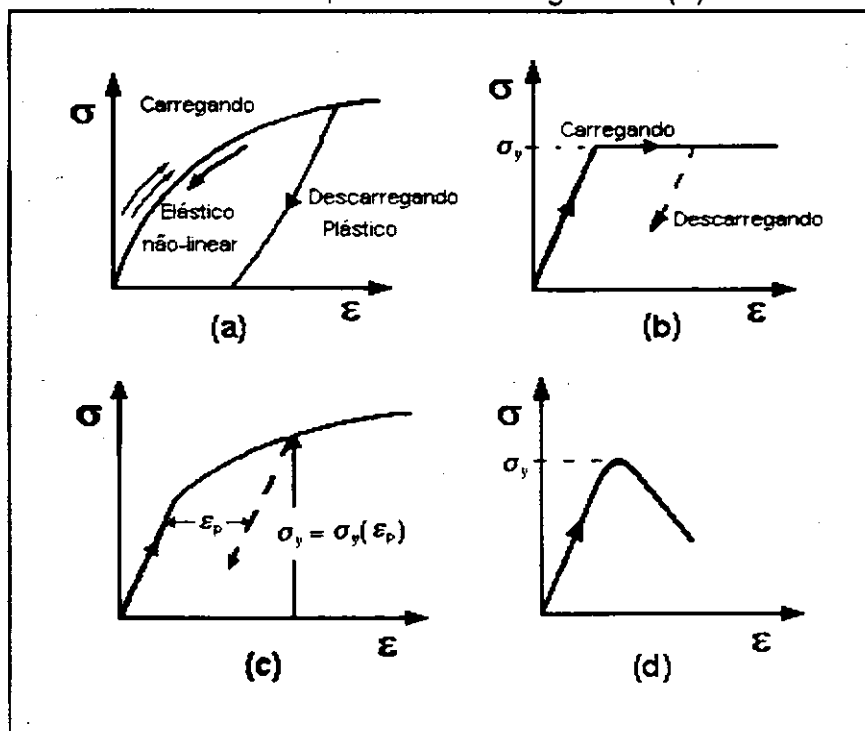


Figura 3.1 Comportamento uniaxial do material: (a) Modelo elástico e plástico não linear, (b) Plasticidade ideal, (c) Plasticidade *strain hardening* e (d) Plasticidade *strain softening*, modificado de [42].

Um refinamento para este modelo é o que considera o material *hardening/softening* plástico no qual a tensão de escoamento depende de algum parâmetro k (como por exemplo, deformação plástica ϵ_p), ilustrado na Figura 3.1(c) e (d) [39, 40, 42].

Em um estado geral de tensões σ_{ij} ampliamos a teoria, e o conceito de tensões de escoamento precisa ser generalizado.

Superfície de Escoamento. É geralmente postulado, como um fato experimental, que o escoamento só pode ocorrer se as tensões σ satisfazem o critério de escoamento geral:

$$F(\sigma_{ij}, k) = 0 \quad (3.4)$$

onde k é um parâmetro *hardening/softening*.

Os termos *work hardening* ou *strain hardening* são utilizados para denotar o fato de que após o escoamento inicial de determinado material o nível de tensões que provoca deformações plásticas subsequentes é função do grau de deformação corrente. Conseqüentemente a superfície de escoamento se altera a cada alteração na deformação plástica, sendo as superfícies subsequentes dependentes das deformações plásticas. Através da Figura 3.2 entendemos melhor este conceito. A Figura 3.2(a) representa um material *plástico perfeito*, ou seja, material para o qual o nível de tensão de escoamento não depende do grau de plastificação. Na Figura 3.2(b) está representado um material cujo modelo *strain hardening* chamamos *strain hardening* isotrópico pois as superfícies de escoamento subsequentes são expansões uniformes, sem translação, da superfície original. Por último, a Figura 3.2(c) representa um material cujas superfícies de escoamento subsequentes preservam a forma e orientação originais porém com translação no espaço de tensões, como um corpo rígido, neste caso usamos o termo *strain hardening* cinemático.

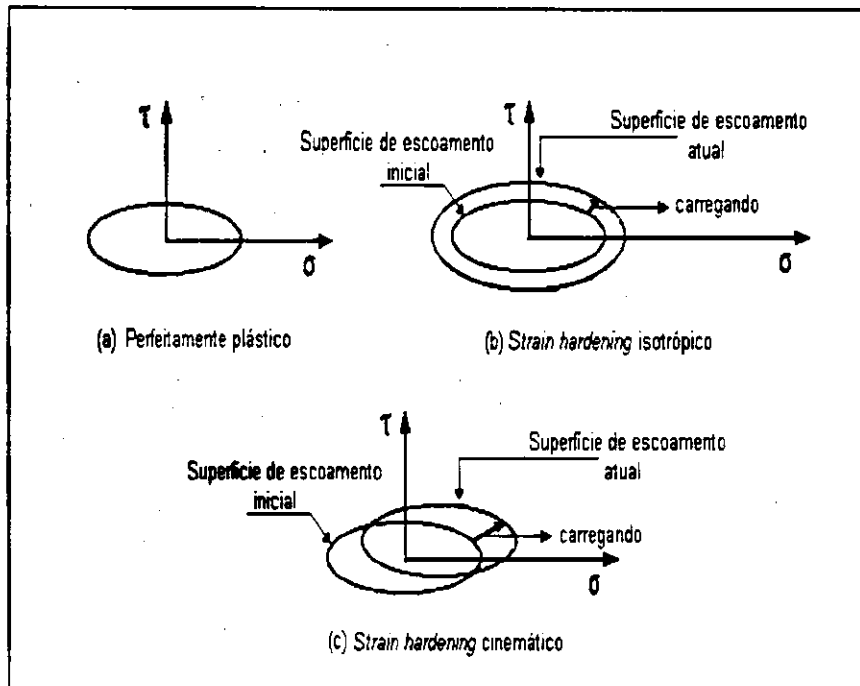


Figura 3.2 Modelo matemático representativo da superfície de escoamento para material com comportamento *strain hardening* [38].

Para alguns materiais como rocha e solo, por exemplo, a superfície de escoamento pode não ter comportamento *strain hardening* (encruamento) e sim *strain softening*. Nestes casos o nível de tensão de escoamento em um ponto decresce com o aumento da deformação plástica. Sendo assim, para um sistema isotrópico, a superfície de escoamento se contrai progressivamente sem translação, dessa forma o escoamento provoca ruptura local e o critério de escoamento transforma-se em critério de ruptura.

A expansão gradual da superfície de escoamento pode ser definida relacionando-se a tensão de escoamento com a deformação plástica por intermédio do parâmetro *hardening*, que pode ser feita de duas maneiras: através do grau de *work hardening* baseado na energia de deformação plástica (trabalho de deformação plástica total); ou em função da medida escalar da deformação plástica total, denominada *deformação plástica efetiva, generalizada ou equivalente*, conforme desenvolvimento na Seção 3.2.4.

3.2.3 Regra de Fluxo (Princípio da Normalidade)

Originalmente von Mises [39] sugeriu a relação básica constitutiva definindo os incrementos de deformação plástica em relação à superfície de escoamento, tendo sido gradativamente aperfeiçoada até alcançar o nível atual que veremos a seguir.

Se $\dot{\epsilon}_p$ denota o incremento de deformação plástica, então [44, 46]:

$$\{\dot{\epsilon}_p\} = \dot{\lambda} \frac{\partial F}{\partial \{\sigma\}} \quad \text{ou} \quad \{\dot{\epsilon}_p\} = \dot{\lambda} \{a\} \quad (3.5)$$

sendo: $\{a\} = \frac{\partial F}{\partial \{\sigma\}}$ e $\dot{\lambda}$ um parâmetro de proporcionalidade a ser determinado.

Esta regra, mostrada na Figura 3.3, é conhecida como *princípio de normalidade* tendo em vista que a equação (3.5) pode ser interpretada como exigindo a normalidade do vetor *incremento de deformação plástica* à superfície de escoamento no espaço de tensões.

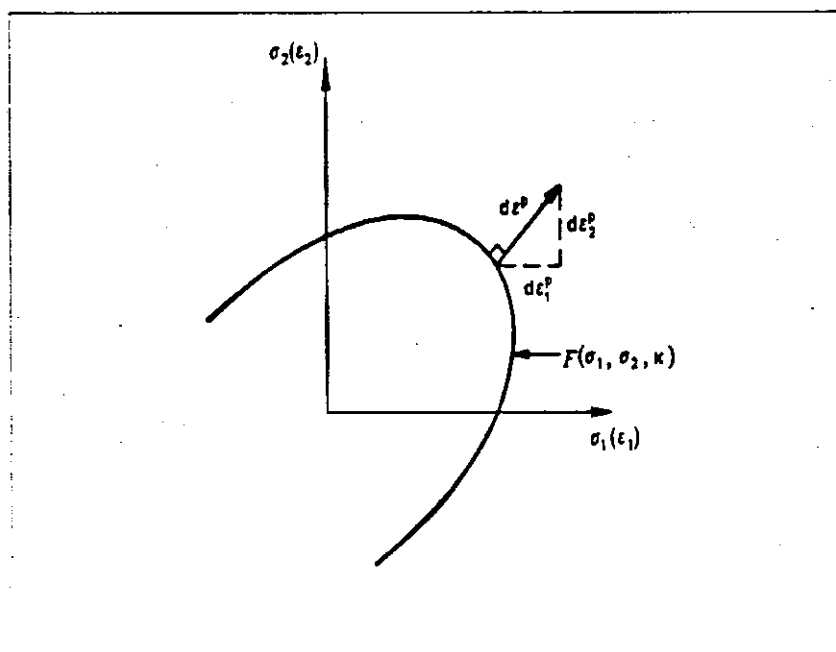


Figura 3.3 Superfície de escoamento e princípio da normalidade em espaço de tensão bidimensional [42].

3.2.4 Relação Tensão-Deformação Total

Durante um incremento de tensão infinitesimal, conforme mostrado na Figura 3.4, as variações na deformação apresentam componentes elástica e plástica, representadas pela seguinte equação:

$$\{\dot{\epsilon}\} = \{\dot{\epsilon}_e\} + \{\dot{\epsilon}_p\} \quad (3.6)$$

Os incrementos de deformação estão relacionados com os incrementos de tensão, através da matriz simétrica de constantes elásticas [D], por intermédio das relações a seguir:

$$\{\dot{\sigma}\} = [D]\{\dot{\epsilon}_e\} \quad (3.7)$$

Por outro lado, os incrementos de tensão elástica estão relacionados com os incrementos de deformação, através da matriz [D], pela relação a seguir:

$$\{\dot{\sigma}_e\} = [D]\{\dot{\epsilon}\} \quad (3.8)$$

Estas relações são observadas na Figura 3.4.

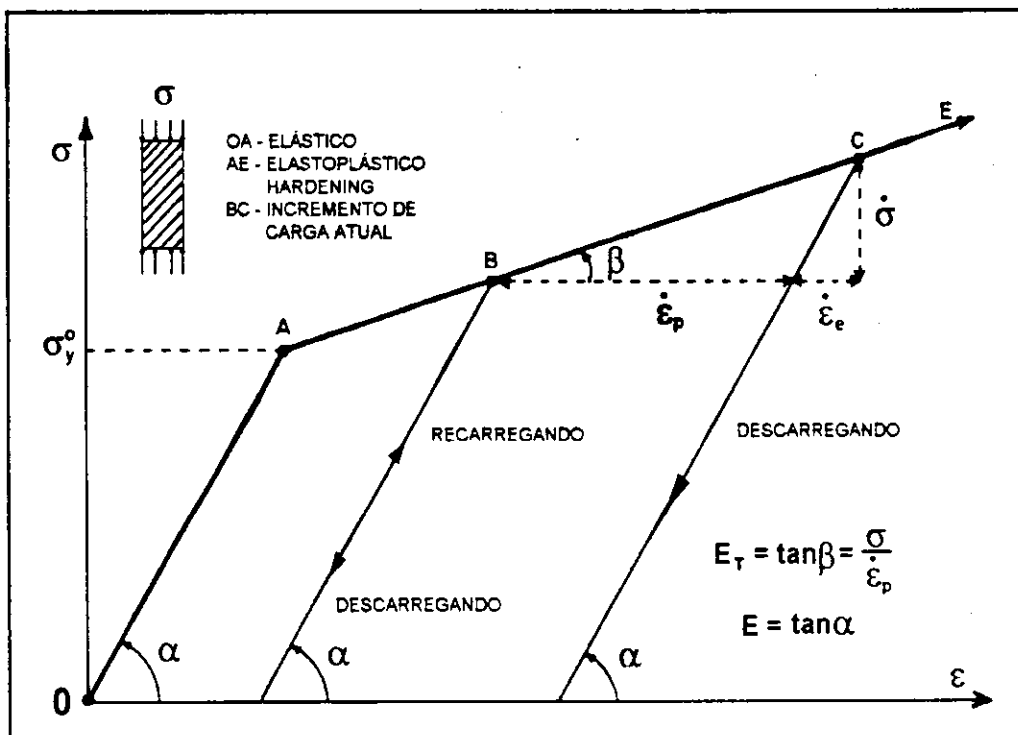


Figura 3.4 Definição do parâmetro *hardening* H' para curva tensão-deformação uniaxial [41].

A seguir veremos uma análise mais detalhada do parâmetros de fluxo plástico $\dot{\lambda}$ e do incremento de tensão plástica $\{\dot{\sigma}_p\}$.

Para um ponto de um corpo sob escoamento plástico é válido o critério de escoamento expressado pela equação (3.4), ou seja, quando está ocorrendo escoamento plástico as tensões estão sobre a superfície de escoamento, e portanto, deve ser satisfeita a seguinte forma incremental:

$$\dot{F} = \left\{ \frac{\partial F}{\partial \sigma} \right\}^T \{\dot{\sigma}\} + \frac{\partial F}{\partial k} \dot{k} = 0 \quad \text{ou} \quad dF = \frac{\partial F}{\partial \sigma_1} d\sigma_1 + \frac{\partial F}{\partial \sigma_2} d\sigma_2 + \dots + \frac{\partial F}{\partial k} dk = 0 \quad (3.9)$$

De (3.5) sabe-se que: $\left\{ \frac{\partial F}{\partial \sigma} \right\}^T = \{a\}^T$ que substituindo-se em (3.9) obtém-se:

$$\{a\}^T \{\dot{\sigma}\} + \frac{\partial F}{\partial k} \dot{k} = 0 \quad (3.10)$$

ou seja

$$\{a\}^T \{\dot{\sigma}\} - A \dot{\lambda} = 0 \quad (3.11)$$

onde:

$$A = -\frac{1}{\dot{\lambda}} \frac{\partial F}{\partial k} \dot{k} \quad (3.12)$$

Com a substituição das equações (3.6) e (3.5) em (3.7) obtém-se:

$$\{\dot{\sigma}\} = [D]\{\dot{\epsilon}\} - \dot{\lambda}[D]\{a\} \quad (3.13)$$

fazendo-se $[D]\{a\} = \{d\}$, tem-se:

$$\{\dot{\sigma}\} = [D]\{\dot{\epsilon}\} - \dot{\lambda}\{d\} \quad (3.14)$$

a eliminação de $\{\dot{\sigma}\}$ da equação (3.11) através da equação (3.14) acarreta:

$$\{a\}^T [D]\{\dot{\epsilon}\} - \dot{\lambda}\{a\}^T \{d\} - A \dot{\lambda} = 0 \quad (3.15)$$

daí $\dot{\lambda}$ pode ser expresso como:

$$\dot{\lambda} = \frac{\{a\}^T [D] \{\dot{\epsilon}\}}{A + \{a\}^T \{d\}} \quad (3.16)$$

Finalmente, substituindo-se a equação (3.8) na equação (3.16), obtém-se:

$$\dot{\lambda} = \frac{\{a\}^T \{\dot{\sigma}_e\}}{A + \{a\}^T \{d\}} \quad (3.17)$$

Significado do Parâmetro A. Para a plasticidade ideal, sem *hardening*, A é simplesmente zero. Porém, considerando-se *hardening* deve-se dar atenção a natureza do parâmetro (ou parâmetros) k do qual dependem as substituições da superfície de escoamento.

O parâmetro *work hardening* k pode ser representado pelo total de trabalho plástico desenvolvido durante a deformação plástica, ou seja:

$$\dot{k} = \{\sigma\} \{\dot{\epsilon}_p\} \quad \text{ou} \quad dk = \sigma_1 d\epsilon_1^p + \sigma_2 d\epsilon_2^p + \dots + \sigma^T d\epsilon_p \quad (3.18)$$

ou alternativamente pode ser expresso em termos da deformação plástica efetiva, como:

$$\dot{k} = \sigma_y \dot{\epsilon}_p \quad (3.19)$$

substituindo-se a regra de fluxo, equação (3.5) em (3.18), tem-se:

$$\dot{k} = \dot{\lambda} \{\sigma\}^T \{a\} \quad (3.20)$$

agora, substituindo-se (3.20) em (3.9) elimina-se $\dot{\lambda}$ da definição de A, ou seja:

$$A = - \frac{\partial F}{\partial k} \{\sigma\}^T \{a\} \quad (3.21)$$

que é explicitamente determinado se é conhecida a relação entre F e k.

Uma definição de A no contexto de ensaio uniaxial do material também é possível. Para tanto começa-se redefinindo $F(\{\sigma\}, k)$, ou seja:

$$F(\{\sigma\}, k) = f(\{\sigma\}) - \sigma_y(k) = \bar{\sigma} - \sigma_y(k) = 0 \quad (3.22)$$

de modo que:

$$\frac{\partial F}{\partial k} = -\frac{\dot{\sigma}_y}{\dot{k}} \quad (3.23)$$

logo:

$$A = \frac{\dot{\sigma}_y}{\dot{k}} \{\dot{\sigma}\}^T \{a\} \quad (3.24)$$

Analisando o diagrama tensão-deformação para carregamento uniaxial, Figura 3.4, conclui-se que σ_y pode ser definido da seguinte forma:

$$\sigma_y = \sigma_y^0 + H' \bar{\varepsilon}_p \quad (3.25)$$

onde: σ_y^0 é a resistência ao escoamento antes do início do fluxo plástico; $\bar{\varepsilon}_p$ é

a medida escalar da deformação plástica total ou efetiva e H' é a taxa $\frac{\dot{\sigma}_y}{\dot{\varepsilon}_p}$ que

representa a inclinação da contribuição de deformação *hardening* à curva tensão-deformação depois de eliminada a contribuição de deformação elástica. Para plasticidade perfeita H' é zero.

Por outro lado, H' pode ser calculado a partir dos módulos de elasticidade E e tangente E_T , conforme Figura 3.4, a saber:

$$H' = \frac{E_T}{1 - E_T/E} \quad (3.26)$$

O teorema de Euler para funções homogêneas assegura que:

$$\left\{ \frac{\partial f}{\partial \sigma} \right\}^T \{\dot{\sigma}\} = f(\{\sigma\}) \quad (3.27)$$

que aplicada à equação (3.22) resulta em:

$$\{\dot{\sigma}\}^T \{a\} = \sigma_y \quad (3.28)$$

Finalmente, substituindo-se as equações (3.28) e (3.19) juntamente com a identidade $\dot{\sigma} = H' \dot{\varepsilon}_p$ na equação (3.23) teremos:

$$A = \frac{H' \dot{\varepsilon}_p}{\dot{\sigma}_y \varepsilon_p} \sigma_y \quad (3.29)$$

ou

$$A = H' \quad (3.30)$$

Uma introspecção a mais sobre a natureza de $\dot{\lambda}$ pode ser obtida aplicando-se as equações (3.19) e (3.28) na equação (3.20), ou seja:

$$\dot{k} = \dot{\lambda} \{\sigma\}^T \{a\} \Rightarrow \sigma_y \dot{\varepsilon}_p = \dot{\lambda} \sigma_y \Rightarrow \dot{\lambda} = \dot{\varepsilon}_p \quad (3.31)$$

3.3 Critério de Escoamento Para Aplicações Numéricas

A formulação mais adequada para implementação numérica dos critérios de escoamento em computador é através dos invariantes de tensões, a qual deve-se a Nayak [45]. Sua principal vantagem é permitir a codificação em computador da função escoamento e a regra de fluxo de forma genérica, necessitando tão somente a especificação de três constantes C_1 , C_2 e C_3 para cada critério [38].

Os invariantes de tensão em notação indicial [38], são definidos da seguinte maneira:

$$J_1 = \sigma_{kk} \quad (3.32)$$

$$J_2 = \frac{1}{2} \sigma_{ij} \sigma_{ij} \quad (3.33)$$

$$J_3 = \frac{1}{3} \sigma_{ij} \sigma_{jk} \sigma_{ki} \quad (3.34)$$

onde σ_{ij} são os componentes desviatórios do tensor de tensões, definidos como:

$$\sigma_{ij} = \sigma_{ij} - \frac{J_1}{3} \delta_{ij} \quad (3.35)$$

Podemos ainda usar o invariante de tensão θ ao invés de J_3 , que é definido da seguinte forma:

$$\text{sen } 3\theta = -\frac{3\sqrt{3}}{2} \frac{J_3}{(J_2)^{3/2}} \quad (3.36)$$

Os desviatórios de tensões σ_1 , σ_2 e σ_3 podem ser obtidos através das raízes da seguinte equação cúbica [47]:

$$t^3 - J_2 t - J_3 = 0 \quad (3.37)$$

que por intermédio de identidades trigonométricas pode-se escrevê-la como:

$$\text{sen}^3 \theta - \frac{3}{4} \text{sen } \theta + \frac{1}{4} \text{sen } 3\theta = 0 \quad (3.38)$$

Usando $t = r \text{sen } \theta$ na equação (3.37), teremos:

$$\text{sen}^3 \theta - \frac{J_2}{r^2} \text{sen } \theta - \frac{J_3}{r^3} = 0 \quad (3.39)$$

Comparando a equação (3.38) com a equação (3.39), concluímos que:

$$r = \frac{2}{\sqrt{3}} (J_2)^{1/2} \quad (3.40)$$

e

$$\text{sen } 3\theta = -\frac{4J_3}{r^3} = -\frac{3\sqrt{3}}{2} \frac{J_3}{(J_2)^{3/2}} \quad (3.41)$$

A primeira raiz da equação (3.41), com θ determinado a partir de 3θ no intervalo $\pm \pi/2$, fornece uma alternativa conveniente para o terceiro invariante J_3 . Como $\text{sen}(3\theta + 2n\pi)$ é periódica temos três, e somente três, valores possíveis para $\text{sen } \theta$ que definem as três tensões principais. As tensões principais desviatórias são obtidas a partir da equação $t = r \text{sen } \theta$ através da

substituição dos três valores de $\text{sen}\theta$ no intervalo. Substituindo-se r , definido pela equação (3.40), e adicionando-se as componentes de tensão hidrostática principais do meio obtém-se as tensões principais totais, ou seja:

$$\begin{Bmatrix} \sigma_1 \\ \sigma_2 \\ \sigma_3 \end{Bmatrix} = \frac{2(J_2)^{1/2}}{\sqrt{3}} \begin{Bmatrix} \text{sen}\left(\theta + \frac{2\pi}{3}\right) \\ \text{sen}\theta \\ \text{sen}\left(\theta + \frac{4\pi}{3}\right) \end{Bmatrix} + \frac{J_1}{3} \begin{Bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{Bmatrix} \quad (3.42)$$

com $\sigma_1 > \sigma_2 > \sigma_3$ e $-\frac{\pi}{6} \leq \theta \leq \frac{\pi}{6}$.

3.3.1 Determinação do Vetor Fluxo $\{a\}$

Em condições de deformações no plano, onde $\sigma_{13} = \sigma_{23} = 0$ o vetor fluxo $\{a\}$ é dado por:

$$\{a\}^T = \left\{ \frac{\partial F}{\partial \sigma_{11}} \quad \frac{\partial F}{\partial \sigma_{22}} \quad \frac{\partial F}{\partial \sigma_{12}} \quad \frac{\partial F}{\partial \sigma_{33}} \right\} \quad (3.43)$$

onde σ_{33} é a componente de $\{\sigma\}$ fora do plano.

A maneira mais conveniente para o cálculo de $\{a\}$ em função dos invariantes de tensões é obtida por intermédio da seguinte equação:

$$\{a\}^T = \frac{\partial F}{\partial \{\sigma\}} = \frac{\partial F}{\partial J_1} \left\{ \frac{\partial J_1}{\partial \{\sigma\}} \right\} + \frac{\partial F}{\partial (J_2)^{1/2}} \left\{ \frac{\partial (J_2)^{1/2}}{\partial \{\sigma\}} \right\} + \frac{\partial F}{\partial \vartheta} \left\{ \frac{\partial \vartheta}{\partial \{\sigma\}} \right\} \quad (3.44)$$

onde:

$$\left\{ \frac{\partial J_1}{\partial \{\sigma\}} \right\} = \left\{ \frac{\partial J_1}{\partial \sigma_{11}} \quad \frac{\partial J_1}{\partial \sigma_{22}} \quad \frac{\partial J_1}{\partial \sigma_{12}} \quad \frac{\partial J_1}{\partial \sigma_{33}} \right\},$$

formas similares são aplicáveis para:

$$\frac{\partial (J_2)^{1/2}}{\partial \{\sigma\}} \quad \text{e} \quad \frac{\partial \vartheta}{\partial \{\sigma\}}.$$

Como θ não é definido explicitamente em função de $\{\sigma\}$, calcula-se $\left\{ \frac{\partial \theta}{\partial \{\sigma\}} \right\}$

diferenciando-se a equação (3.41), de onde concluímos que:

$$\left\{ \frac{\partial \theta}{\partial \{\sigma\}} \right\} = -\frac{\sqrt{3}}{2 \cos 3\theta} \left[\frac{1}{(J_2)^{3/2}} \left\{ \frac{\partial J_3}{\partial \{\sigma\}} \right\} - \frac{3J_3}{(J_2)^2} \left\{ \frac{\partial (J_2)^{1/2}}{\partial \{\sigma\}} \right\} \right] \quad (3.45)$$

agora substituindo-se J_3 obtido da equação (3.41) na equação (3.45), teremos:

$$\left\{ \frac{\partial \theta}{\partial \{\sigma\}} \right\} = -\frac{\sqrt{3}}{2 \cos 3\theta} \left[\frac{1}{(J_2)^{3/2}} \left\{ \frac{\partial J_3}{\partial \{\sigma\}} \right\} - \frac{\tan 3\theta}{(J_2)^{1/2}} \left\{ \frac{\partial (J_2)^{1/2}}{\partial \{\sigma\}} \right\} \right] \quad (3.46)$$

Resumindo, a aplicação da equação (3.46) na equação (3.44) fornece:

$$\{a\}^T = C_1 \left\{ \frac{\partial J_1}{\partial \{\sigma\}} \right\} + C_2 \left\{ \frac{\partial (J_2)^{1/2}}{\partial \{\sigma\}} \right\} + C_3 \left\{ \frac{\partial J_3}{\partial \{\sigma\}} \right\} \quad (3.47)$$

ou

$$\{a\} = C_1 \{a_1\} + C_2 \{a_2\} + C_3 \{a_3\} \quad (3.48)$$

De modo que:

$$\{a_1\}^T = \left\{ \frac{\partial J_1}{\partial \{\sigma\}} \right\} = \{1 \ 1 \ 0 \ 1\} \quad (3.49)$$

$$\{a_2\}^T = \left\{ \frac{\partial (J_2)^{1/2}}{\partial \{\sigma\}} \right\} = \frac{1}{2(J_2)^{1/2}} \{\sigma_{11} \ \sigma_{22} \ \sigma_{12} \ \sigma_{33}\} \quad (3.50)$$

$$\{a_3\}^T = \left\{ \frac{\partial J_3}{\partial \{\sigma\}} \right\} = \left\{ (\sigma_{22}\sigma_{33} + \frac{J_2}{3}) \ (\sigma_{11}\sigma_{33} + \frac{J_2}{3}) \ (-2\sigma_{33}\sigma_{12}) \ (\sigma_{11}\sigma_{22} - \sigma_{12}^2 + \frac{J_2}{3}) \right\} \quad (3.51)$$

$$C_1 = \frac{\partial F}{\partial J_1} \quad (3.52)$$

$$C_2 = \frac{\partial F}{\partial (J_2)^{1/2}} - \frac{\tan 3\theta}{(J_2)^{1/2}} \frac{\partial F}{\partial \theta} \quad (3.53)$$

$$C_3 = -\frac{\sqrt{3}}{2 \cos 3\theta} \frac{1}{(J_2)^{3/2}} \frac{\partial F}{\partial \theta} \quad (3.54)$$

Nota-se que são necessárias apenas as constantes C_i , $i = 1,2,3$ para definir a superfície de escoamento, portanto conclui-se que só estes parâmetros escalares variam conforme a utilização dos diferentes critérios de escoamento.

3.3.2 Critérios de Escoamento em Função dos Invariantes de Tensão

Os critérios de escoamento em função de J_1 , J_2 e θ se apresentam da seguinte maneira [38]:

- **Critério de Escoamento de Tresca.**

Este critério é definido pela seguinte equação:

$$2 (J_2)^{1/2} \cos \theta = \sigma_y(k) \quad (3.55)$$

onde $\sigma_y(k)$ é a tensão de escoamento uniaxial;

- **Critério de escoamento de Von Mises.**

Este critério é definido pela seguinte equação:

$$\sqrt{3} (J_2)^{1/2} = \sigma_y(k) \quad (3.56)$$

- **Critério de escoamento de Mohr-Coulomb.**

Este critério é definido pela seguinte equação:

$$\frac{1}{3} J_1 \sin \phi + (J_2)^{1/2} \left(\cos \theta - \frac{1}{\sqrt{3}} \sin \theta \sin \phi \right) = c \cos \phi \quad (3.57)$$

onde c é a coesão e ϕ é o ângulo de atrito interno do material;

- **Critério de escoamento de Drucker-Prager.**

Este critério é definido pela seguinte equação:

$$\alpha J_1 + (J_2)^{1/2} = k' \quad (3.58)$$

onde k' e α são as propriedades do material relacionadas à coesão e ao ângulo de atrito interno do material respectivamente. Para deformações no plano podem ser calculadas por:

$$k' = \frac{6c \cos \phi}{\sqrt{3}(3 - \sin \phi)} \quad \text{e} \quad \alpha = \frac{2 \sin \phi}{\sqrt{3}(3 - \sin \phi)} \quad (3.59)$$

Analisa-se agora mais detalhadamente, do ponto de vista matemático, os critérios de Mohr-Coulomb e Hoek-Brown, este último ainda não equacionado nos termos que aqui apresenta-se para uso em regime elastoplástico, tal como já se encontram disponíveis na literatura os demais critérios.

3.4 Implementação do Critério de Mohr-Coulomb em Computador

Este critério de escoamento é uma generalização da lei de ruptura por fricção de Coulomb (1773) definida pela seguinte equação:

$$\tau = c - \sigma \tan \phi$$

onde:

τ é a tensão de cisalhamento atuando no plano de ruptura da partícula;

σ é a tensão normal atuando no plano de ruptura da partícula;

c é a coesão do material e

ϕ é o ângulo de fricção interna do material.

Para utilização em mecânica de rochas na análise de estabilidade de escavações o critério de escoamento proposto por Mohr-Coulomb é mais adequado na sua abordagem tradicional que considera a compressão positiva, ou seja:

$$\tau = c + \sigma \tan \phi \quad (3.60)$$

Pode-se também equacioná-lo em função das tensões principais máxima e mínima, através da seguinte equação:

$$\sigma_{\max} = \sigma_c + \sigma_{\min} \tan \beta \quad \text{ou} \quad \sigma_1 = \sigma_c + \sigma_3 \tan \beta \quad (3.61)$$

onde σ_c é a resistência à compressão axial do material, dada por: $\sigma_c = \frac{2 c \cos \phi}{1 - \operatorname{sen} \phi}$,

e β obedece a seguinte equação: $\tan \beta = \tan^2 \left(45^\circ + \frac{\phi}{2} \right)$.

Portanto a equação (3.61) assume a seguinte forma:

$$\sigma_1 = \frac{2 c \cos \phi}{1 - \operatorname{sen} \phi} + \frac{1 + \operatorname{sen} \phi}{1 - \operatorname{sen} \phi} \sigma_3$$

onde:

σ_1 é a tensão principal máxima, responsável pela distorção;

$\frac{2 c \cos \phi}{1 - \operatorname{sen} \phi}$ é a constante de resistência do material;

$\frac{1 + \operatorname{sen} \phi}{1 - \operatorname{sen} \phi}$ é o coeficiente de fricção interna do material e

σ_3 é a tensão principal mínima, responsável pelo confinamento.

Graficamente a equação (3.61) representa uma reta tangente aos círculos das tensões principais máximas.

Utilizando as tensões principais $\sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \sigma_3$ com a compressão positiva, é mais conveniente escrever-se a equação (3.61) da seguinte forma:

$$(\sigma_1 - \sigma_3) + (\sigma_1 + \sigma_3) \operatorname{sen} \phi = 2 c \cos \phi$$

ou

$$F(\sigma_1, \sigma_3) = (\sigma_1 - \sigma_3) + (\sigma_1 + \sigma_3) \operatorname{sen} \phi - 2 c \cos \phi = 0 \quad (3.62)$$

Como as tensões máxima e mínima em função dos invariantes são obtidas através das equações (3.42), tem-se:

$$\sigma_1 = \frac{(J_2)^{1/2}}{\sqrt{3}} [\sqrt{3} \cos \theta - \operatorname{sen} \theta] + \frac{J_1}{3} \quad (3.63)$$

$$\sigma_3 = \frac{(J_2)^{1/2}}{\sqrt{3}} [-\sqrt{3} \cos \theta - \operatorname{sen} \theta] + \frac{J_1}{3} \quad (3.64)$$

adicionando-se (3.63) a (3.64) obtém-se:

$$(\sigma_1 + \sigma_3) = -\frac{2}{\sqrt{3}}(J_2')^{1/2} \sin \theta + \frac{2}{3} J_1 \quad (3.65)$$

por outro lado, subtraindo-se (3.64) de (3.63), tem-se:

$$(\sigma_1 - \sigma_3) = 2 \cos \theta (J_2')^{1/2} \quad (3.66)$$

Agora, substituindo-se as equações (3.65) e (3.66) em (3.62) e rearranjando-se os seus termos, obtém-se F em função dos invariantes J_1 , $(J_2')^{1/2}$ e θ , ou seja:

$$F(J_1, (J_2')^{1/2}, \theta) = \frac{J_1}{3} \sin \phi + (J_2')^{1/2} \left(\cos \theta - \frac{1}{\sqrt{3}} \sin \theta \sin \phi \right) - c \cos \phi = 0 \quad (3.67)$$

Por intermédio das equações (3.52) a (3.54) que fornecem as constantes necessárias para definir uma superfície de escoamento e manipulando-se matematicamente a equação (3.67) obtém-se as constantes necessárias para implementação do critério de Mohr-Coulomb em computador, ou seja:

$$C_1 = \frac{1}{3} \sin \phi$$

$$C_2 = \cos \theta \left[(1 + \tan \theta \tan 3\theta) + \sin \phi (\tan 3\theta - \tan \theta) / \sqrt{3} \right]$$

$$C_3 = \frac{(\sqrt{3} \sin \theta - \cos \theta \sin \phi)}{(2J_2' \cos 3\theta)}$$

A superfície de escoamento completa para este critério é obtida considerando-se todas as combinações de tensões possíveis de causar escoamento. No espaço de tensões principais a superfície de escoamento tem forma piramidal conforme mostra-se na Figura 3.5, cujos detalhes apresentam-se no anexo I.

Superfície de Escoamento do Critério de Mohr-Coulomb no Espaço das Tensões Principais

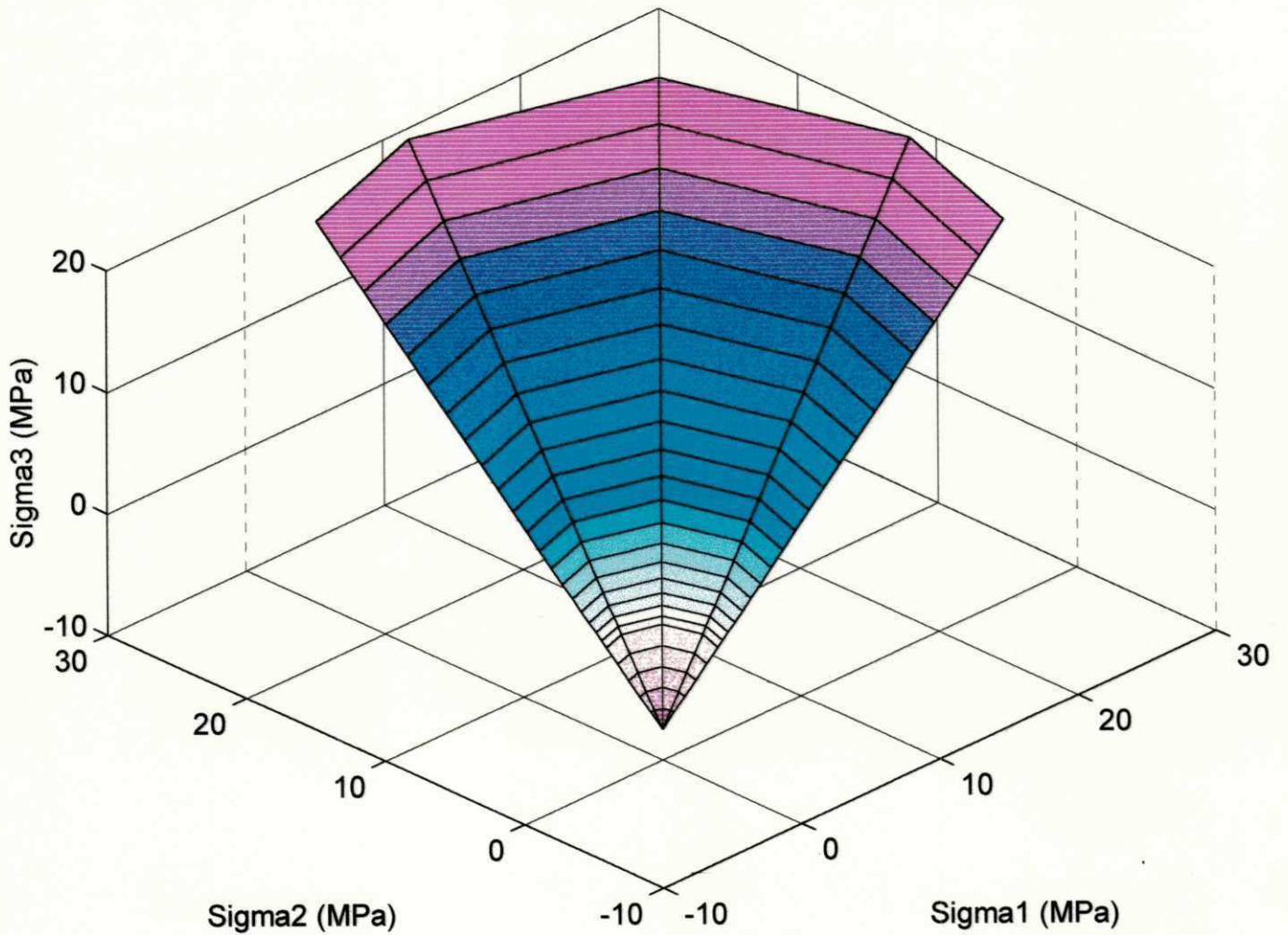


Figura 3.5 Superfície de escoamento do critério de Mohr-Coulomb no espaço de tensões principais.

Envoltórias do Critério de Mohr-Coulomb no Espaço das Tensões Principais

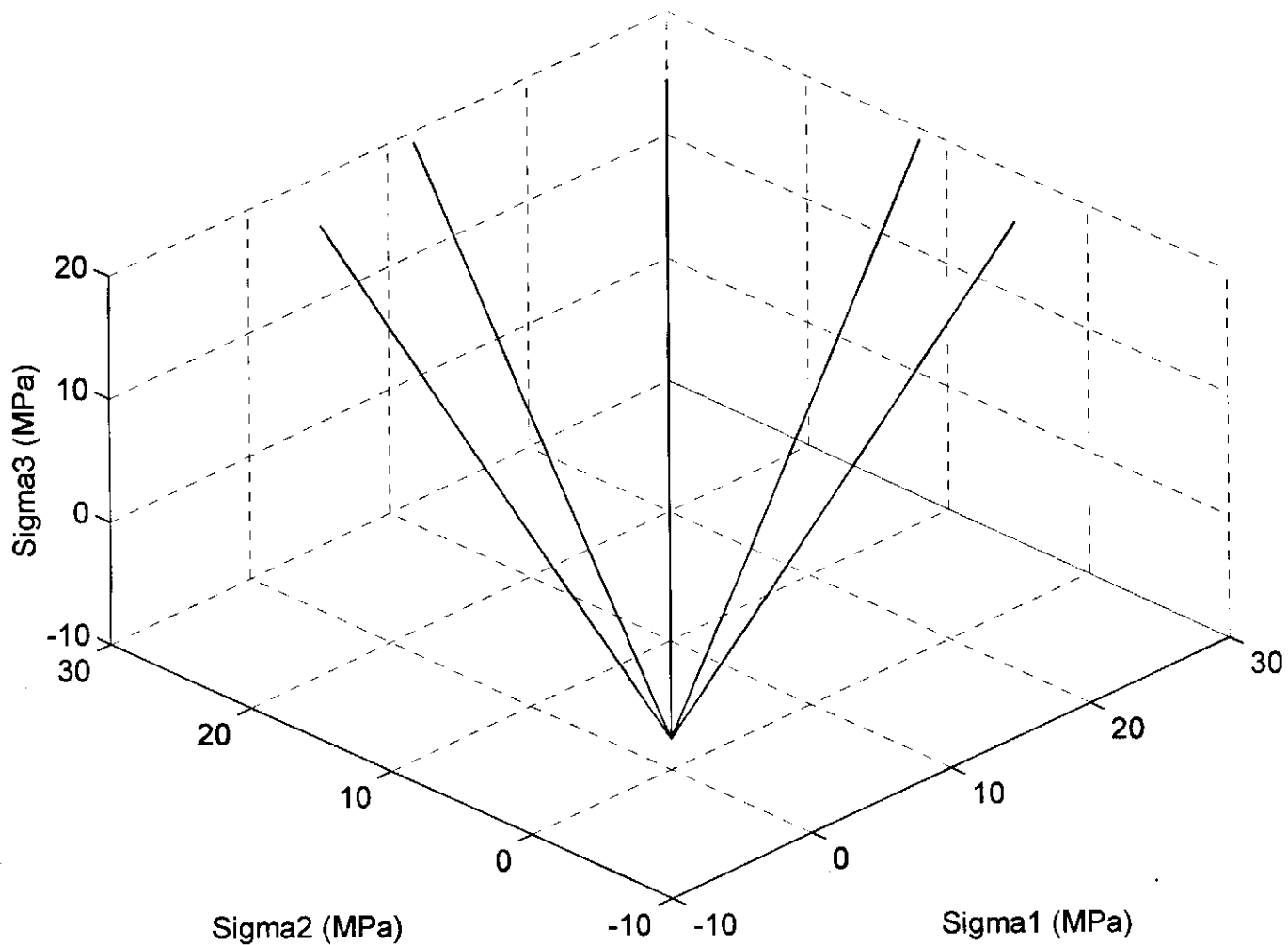


Figura 3. 6 Envoltória do critério de Mohr-Coulomb no espaço das tensões principais

3.5 Implementação do Critério de Hoek-Brown em Computador

O critério de escoamento de Hoek-Brown é definido pela seguinte equação:

$$\sigma_1 = \sigma_3 + \sqrt{m \sigma_c \sigma_3 + s \sigma_c^2} \quad (3.70)$$

onde:

σ_1 é a tensão principal máxima na ruptura;

σ_3 é a tensão principal mínima na ruptura;

σ_c é a resistência à compressão da rocha intacta e

m e s são parâmetros que dependem da qualidade do maciço rochoso, conforme visto no Capítulo 2.

Com raciocínio similar ao adotado para o critério de Mohr-Coulomb em relação à convenção de sinais (compressão positiva), e a partir da equação (3.70), obtém-se:

$$-\sigma_3 = -\sigma_1 + \sqrt{-m \sigma_c \sigma_1 + s \sigma_c^2} \quad \text{ou} \quad (\sigma_1 - \sigma_3)^2 + m \sigma_c \sigma_1 - s \sigma_c^2 = 0 \quad (3.71)$$

logo, a função escoamento terá a seguinte forma:

$$F(\sigma_1, \sigma_3) = (\sigma_1 - \sigma_3)^2 + m \sigma_c \sigma_1 - s \sigma_c^2 \quad (3.72)$$

Agora substituindo-se as equações (3.66) e (3.63) em (3.71) obtém-se F em função dos invariantes de tensão, ou seja:

$$F(J_1, (J_2)^{1/2}, \theta) = 4 \cos^2 \theta [(J_2)^{1/2}]^2 + m \sigma_c \cos \theta (J_2)^{1/2} - \frac{m \sigma_c}{\sqrt{3}} \sin \theta (J_2)^{1/2} + \frac{m \sigma_c}{3} J_1 - s \sigma_c^2 = 0 \quad (3.73)$$

Dai obtém-se:

$$\frac{\partial F}{\partial J_1} = \frac{m\sigma_c}{3} \quad (3.74)$$

$$\frac{\partial F}{\partial (J_2)^{1/2}} = 8 \cos^2 \theta (J_2)^{1/2} + m\sigma_c \cos \theta - \frac{m\sigma_c}{\sqrt{3}} \sin \theta \quad (3.75)$$

$$\frac{\partial F}{\partial \theta} = -\cos \theta (J_2)^{1/2} \left[8 \sin \theta (J_2)^{1/2} + m\sigma_c \tan \theta + \frac{m\sigma_c}{\sqrt{3}} \right] \quad (3.76)$$

Finalmente substituindo-se estes valores nas equações (3.52) a (3.54) obtém-se:

$$C_1 = \frac{m\sigma_c}{3}$$

$$C_2 = \cos \theta \left[8 (J_2)^{1/2} (\cos \theta + \sin \theta \tan 3\theta) + m\sigma_c (1 + \tan \theta \tan 3\theta) + \frac{m\sigma_c}{\sqrt{3}} (\tan 3\theta - \tan \theta) \right]$$

$$C_3 = \frac{\sqrt{3}}{2 \cos 3\theta} \frac{\cos \theta}{J_2} \left[(8 \sin \theta (J_2)^{1/2}) + m\sigma_c (\tan \theta + \frac{\sqrt{3}}{3}) \right]$$

A superfície de escoamento para o critério de Hoek-Brown é obtida considerando-se todas as combinações de tensões possíveis de causar escoamento. No espaço de tensões principais a superfície de escoamento tem forma piramidal conforme mostra-se na Figura 3.6, cujos detalhes mostram-se no anexo I.

Superfície de Escoamento do Critério de Hoek-Brown no Espaço das Tensões Principais

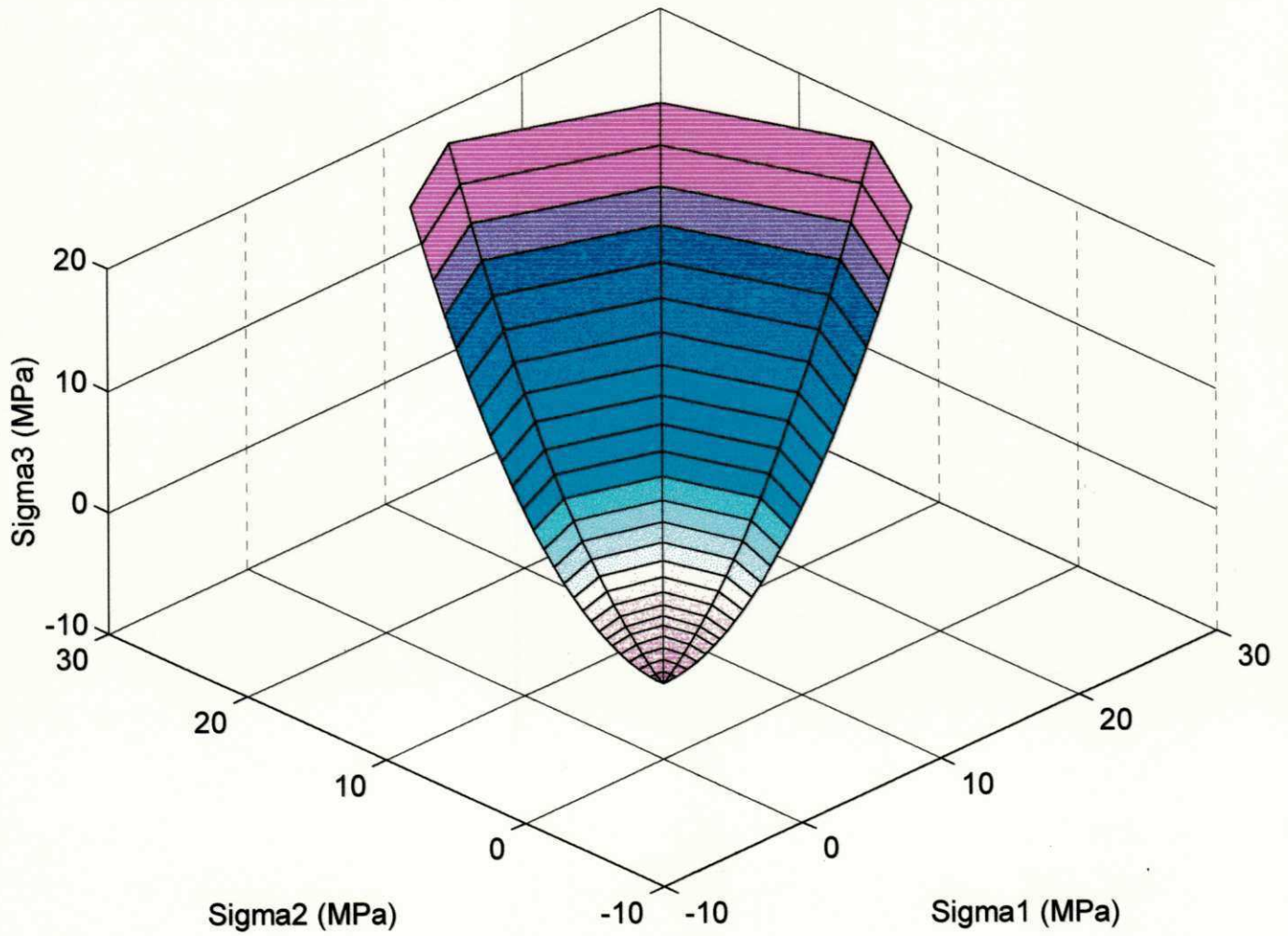


Figura 3. 7 Superfície de escoamento do critério de Hoek-Brown no espaço de tensões principais.

Envoltória do Critério de Hoek-Brown no Espaço das Tensões Principais

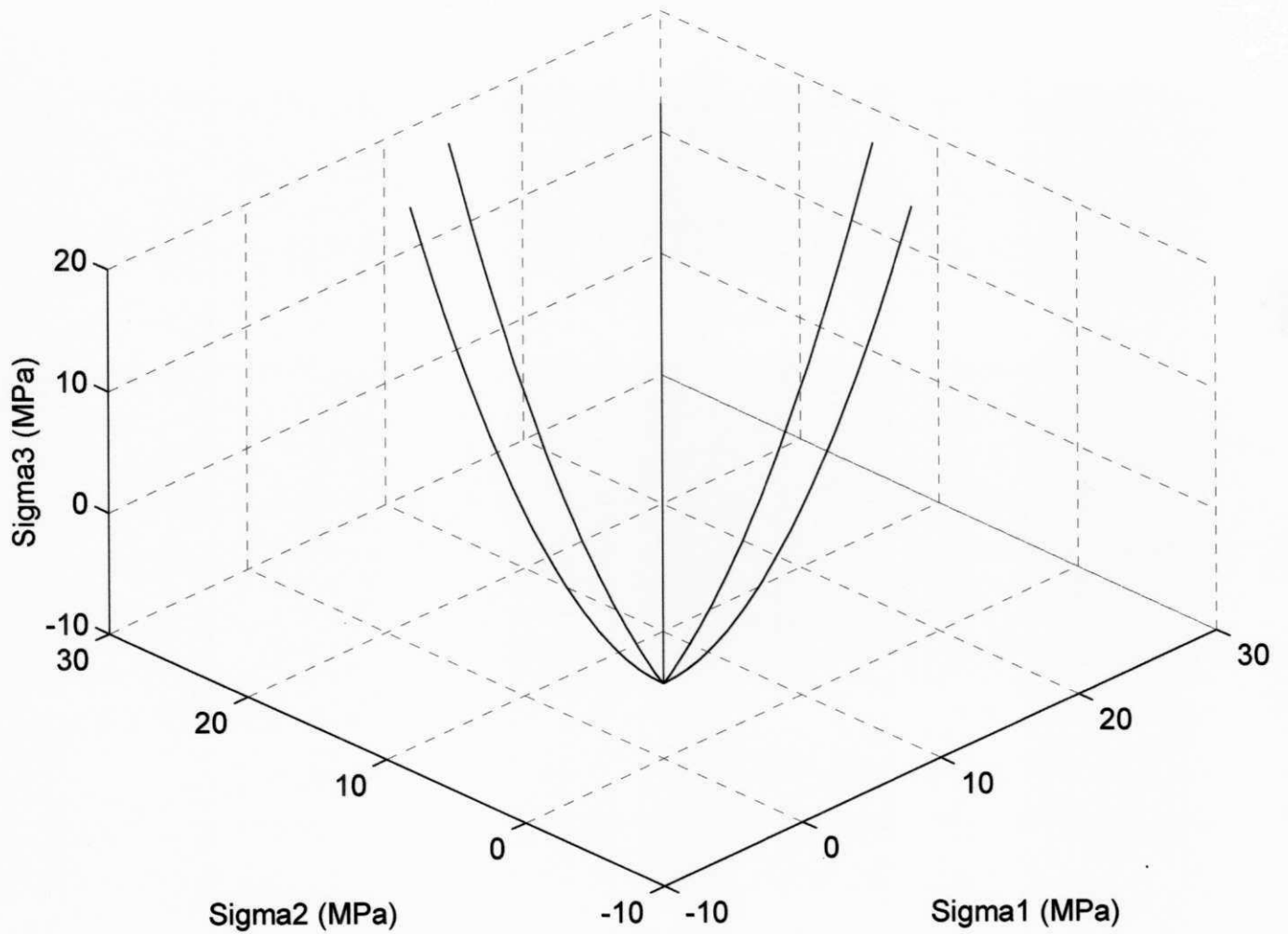


Figura 3. 8 Envoltória do critério de Hoek-Brown no espaço das tensões principais.

4. VALIDAÇÃO DA IMPLEMENTAÇÃO

4.1. Introdução

Para validar a implementação do critério de Hoek-Brown em regime elastoplástico através de codificação pelo método de elementos finitos são usados exemplos clássicos referentes a pilares e túnel em escavações subterrâneas.

As soluções obtidas serão analisadas através dos critérios de ruptura de Mohr-Coulomb, Hoek-Brown tangente, implementado anteriormente [3] e Hoek-Brown rigoroso implementado neste trabalho, ambos codificados através do método dos elementos finitos no programa de OWEN & HINTON, em linguagem FORTRAN [38].

Os parâmetros para comparação são: tensões máxima (σ_1) e mínima (σ_3), e fator de segurança. Estes parâmetros serão analisados em seção horizontal passando pelo centro do pilar. Similarmente, o caso do problema do túnel analisa-se as soluções em uma seção horizontal passando pelo seu centro. Optou-se por uma seção deste tipo por ser a mais crítica em termos de estabilidade para ambos os tipos de problema.

Para a definição de um problema mecânico típico são necessários os seguintes parâmetros: geometria do corpo, condições de contorno (carregamento e apoios) e propriedades de resistência e deformabilidade do material, as quais serão abordadas oportunamente.

4.2 Problemas sobre Pilares Longos

A tensão média em um pilar, usando-se o método das áreas de influência é obtida através da seguinte equação:

$$S_p = \gamma z \frac{A_t}{A_p} \quad (4.1)$$

onde γ é o peso específico médio da rocha sobrejacente, z é a profundidade da camada de rocha, A_t é a área total ou de influência do pilar e A_p é a área do pilar. Nota-se que γz representa a componente vertical do campo de tensões virgens.

A geometria dos pilares apresenta as seguintes características: as dimensões $W_p = 12,00$ m (largura do pilar) e $W_o = 6,00$ m (largura da escavação) foram mantidas as mesmas para os dois pilares, ao passo que para H_p (altura do pilar) foram atribuídos os valores 12,00 m para o pilar 1 e 4,00 m para o pilar 2 representando um estado de menor e maior confinamento respectivamente.

O teto da escavação é representado por um pacote de rocha com 30 metros de espessura, sobre o qual é simulada a aplicação de uma carga representativa da tensão vertical (σ_v), devido ao peso da rocha até a superfície.

As condições de contorno dizem respeito ao carregamento e pontos de apoio. A malha de elementos finitos, juntamente com a geometria do corpo, são mostradas na Figura 4.1, a mesma é constituída por 209 elementos com 4 nós cada um perfazendo um total de 240 nós, apresentando restrições em 40 nós da fronteira. Além destes dados, considerou-se também os dois tipos de rocha.

Como os domínios adotados são simétricos os problemas foram reduzidos a um quarto, com ganho significativo em termos de processamento.

As tensões que atuam no topo dos pilares não são uniformes, e de acordo com a equação (4.1) e a geometria do problema adotada aqui, assume o seguinte valor médio:

$$S_p = 1,5\sigma_v \quad (4.2)$$

Simula-se a tensão vertical σ_v em quatro incrementos, cujos valores obtidos por tentativas, permitiram S_p atingir os valores máximos toleráveis pelos pilares.

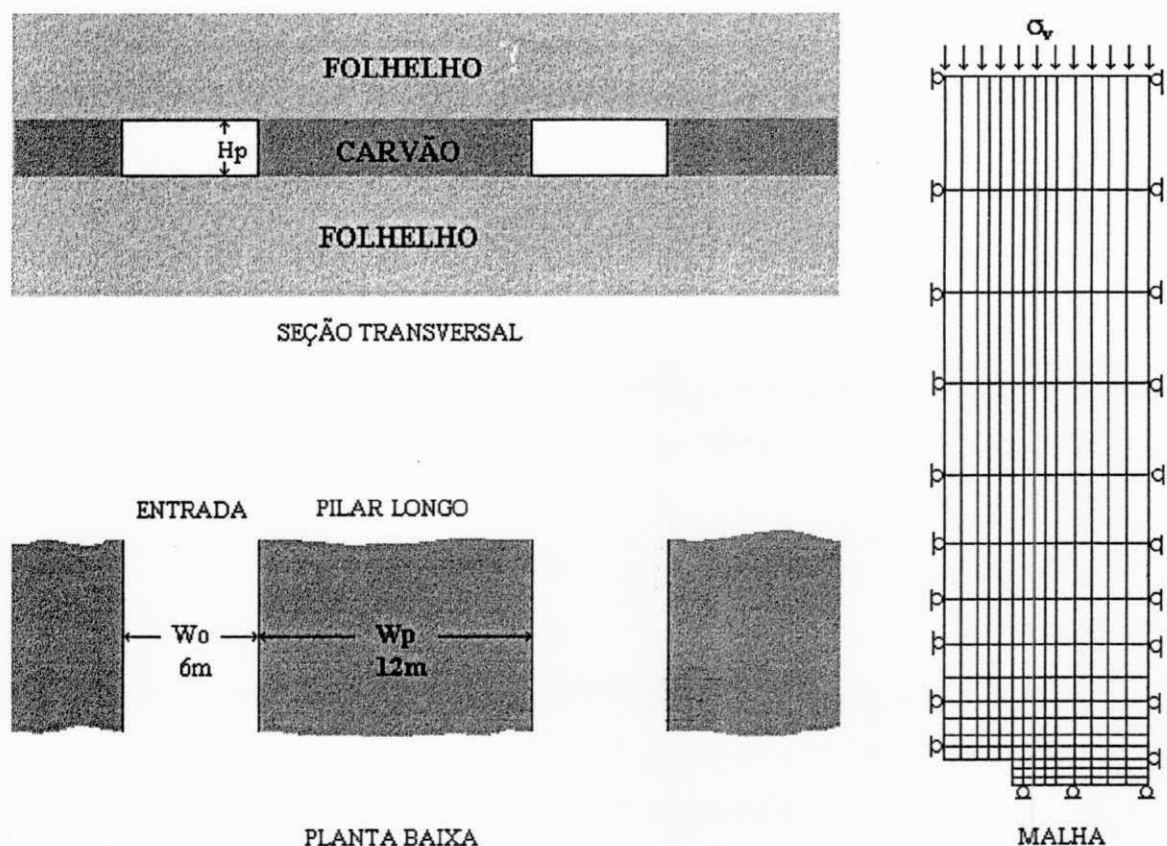


Figura 4.1 Corte, planta baixa e malha de elementos finitos dos pilares [51].

Em função das restrições ao deslocamento lateral impostas pelo modelo, a tensão horizontal (σ_h) do campo de tensões virgens é dada por [6]:

$$\sigma_h = \frac{\nu}{1-\nu} \sigma_v \quad (4.3)$$

sendo ν o coeficiente de Poisson.

Considera-se a resistência à compressão do carvão como sendo a resistência do maciço, ou seja, $\sigma_M = 6,412$ MPa. O ângulo de atrito interno utilizado aqui é típico recomendado na literatura [48, 49], ou seja, $\phi = 28^\circ$. Substituindo-se estes valores na equação (2.4) do Capítulo 2 obtém-se para a

4.2.1 Pilar 1 Incremento de carga 1 (3,0 MPa)

Para o pilar 1.1 observa-se, a partir da Figura 4.2, compatibilidade total entre os valores das tensões principais máxima (σ_1) e mínima (σ_3), representadas na legenda por S1 e S3 respectivamente, para os critérios Hoek-Brown rigoroso (HB), Hoek-Brown tangente (HBt) e Mohr-Coulomb (MC).

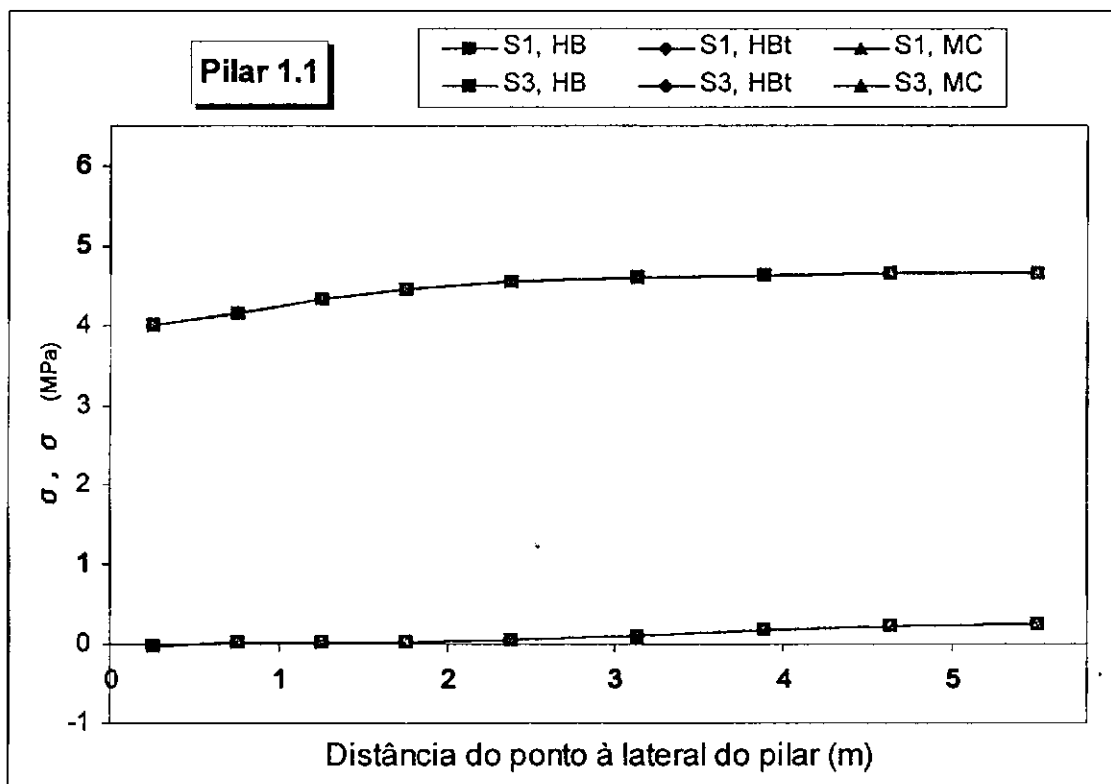


Figura 4.2. Distribuição das tensões máxima (σ_1) e mínima (σ_3) através do pilar 1.1.

Por outro lado, a partir da Figura 4.3 a seguir, observa-se coincidência nos fatores de segurança para os critérios de Mohr-Coulomb (Fs, MC) e Hoek-Brown tangente (Fs, HBt), ao passo que observa-se uma variação do mesmo parâmetro entre 0,14 e 0,19 a mais para o critério de Hoek-Brown rigoroso (Fs, HB) em relação aos outros dois critérios, ou seja, uma variação média uniforme de 11%.

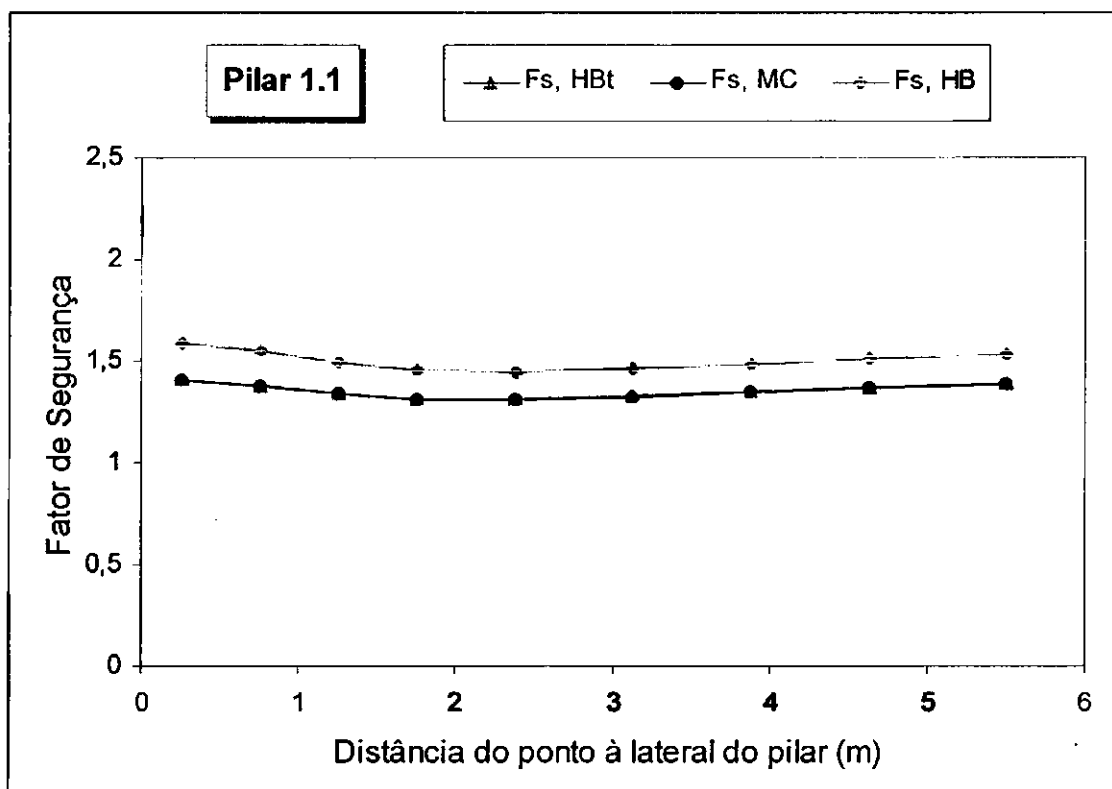


Figura 4.3. Distribuição do fator de segurança através do pilar 1.1.

4.2.2 Pilar 1 Incremento de carga 3 (5,0 MPa)

Para o pilar 1.3 observa-se, a partir da Figura 4.4, uma compatibilidade excelente no que se refere à distribuição das tensões principais máxima e mínima através do pilar, representadas na legenda por S1 e S3 respectivamente, referente aos três critérios. Apresentando discrepância máxima entre os critérios de Hoek-Brown tangente (HBt) e Mohr-Coulomb (MC) em relação ao critério de Hoek-Brown rigoroso (HB) em torno de 0,15 MPa ou aproximadamente 2% a mais para os critérios Hoek-Brown rigoroso e Mohr-Coulomb em relação ao Hoek-Brown tangente.

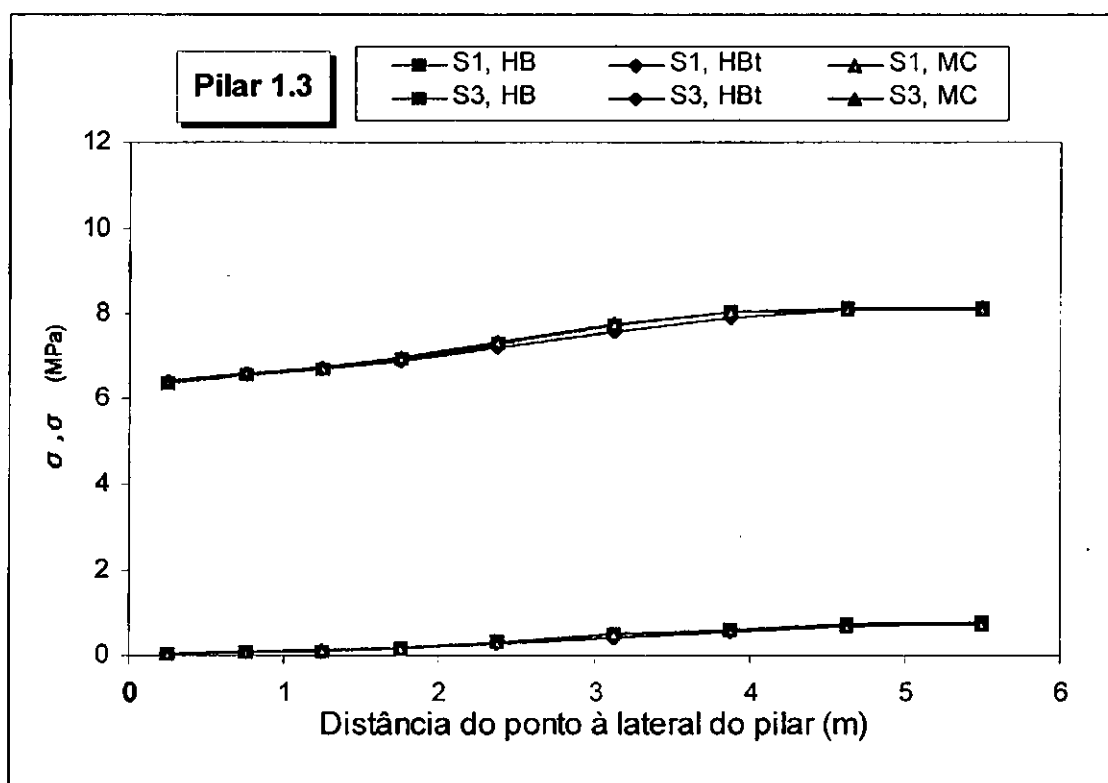


Figura 4.4. Distribuição das tensões máxima (σ_1) e mínima (σ_3) através do pilar 1.3.

coesão o valor 1,926 MPa. Por outro lado, através da equação (2.3) do Capítulo 2 obtém-se $\tan\beta_M = 2,770$.

Considerando σ_M como propriedade de resistência em substituição a σ_c , o parâmetro s da equação (2.5), Capítulo 2, deve assumir o valor 1. Substituindo-se os valores $\tan\beta_M = 2,770$ e $s = 1$ na equação (2.16), Capítulo 2 tem-se $m = 3,54$. Estes dados são suficientes para caracterização da envoltória do critério de ruptura de Hoek-Brown.

Procedendo da mesma forma obtém-se os parâmetros para o pacote de rocha (folhelho) que constitui teto e piso da escavação, ou seja: $\sigma_M = 13,856$ MPa, $\phi = 30^\circ$, $c = 4,00$ MPa, $\tan\beta_M = 3,00$, $s = 1,00$ e $m = 4,00$.

As propriedades de deformabilidade foram obtidas através da literatura [48, 49], ou seja: $E = 2800$ MPa e $\nu = 0,3$ para o carvão, enquanto $E = 9700$ MPa e $\nu = 0,3$ para o folhelho.

A seguir são apresentados os resultados obtidos para os dois pilares, em dois incrementos de cargas para cada pilar, representativos do problema. Para o pilar 1 usou-se como incremento 1 $\sigma_v = 3,0$ MPa e como incremento 3 $\sigma_v = 5,0$ MPa, enquanto que para o pilar 2 usamos $\sigma_v = 12,0$ MPa como incremento 1 e $\sigma_v = 14,0$ MPa como incremento 2. Denominaram-se os gráficos da seguinte forma: pilar 1.1 para o pilar 1, incremento 1, pilar 1.2 para o pilar 1 incremento 2 e assim sucessivamente.

A seguinte notação é usada nas legendas dos problemas:

Fs, HBt - Fator de segurança para o critério de Hoek-Brown tangente.

Fs, HB - Fator de segurança para o critério de Hoek-Brown rigoroso.

Fs, MC - Fator de segurança para o critério de Mohr-Coulomb.

S1, HB - Tensão principal máxima para o critério de Hoek-Brown rigoroso.

S3, HB - Tensão principal mínima para o critério de Hoek-Brown rigoroso.

S1, HBt - Tensão principal máxima para o critério de Hoek-Brown tangente.

S3, HBt - Tensão principal mínima para o critério de Hoek-Brown tangente.

S1, MC - Tensão principal máxima para o critério de Mohr-Coulomb.

S3, MC - Tensão principal mínima para o critério de Mohr-Coulomb.

Por outro lado, na Figura 4.5, observa-se uma variação do fator de segurança entre 0,01 e 0,02 a mais para o critério de Hoek-Brown rigoroso (Fs, HB) em relação ao critério tangente (Fs, HBt), ou seja, uma variação percentual em torno de 1%, enquanto que para o critério de Mohr-Coulomb o fator de segurança (Fs, MC) se mantém numa faixa intermediária.

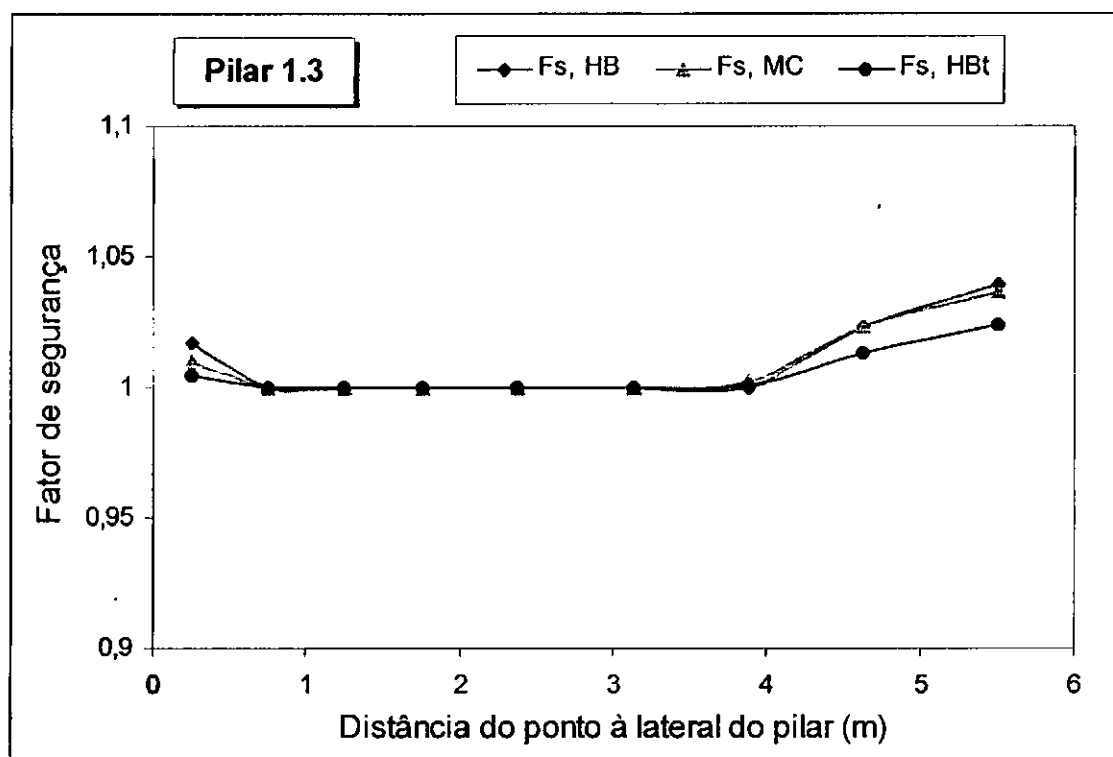


Figura 4.5. Distribuição do fator de segurança através do pilar 1.3.

Os resultados obtidos para o pilar 1 estão coerentes com a teoria apresentada na literatura especializada. Estes resultados mostram uma consistência muito boa em função das condições do pilar, ou seja, pelo fato de ser um pilar pouco confinado, em que a largura e a altura são iguais.

4.2.3 Pilar 2 Incremento de carga 1 (12,0 MPa)

Para o pilar 2.1 observa-se, a partir da Figura 4.6, uma divergência de 0,90 MPa ou 7% a mais para a tensão máxima no critério de Hoek-Brown rigoroso (S1, HB) em relação ao tangente (S1, HBt) a 1,75 metros da lateral do pilar (elemento 4), enquanto para a tensão mínima esta divergência foi de 0,41 MPa ou 16% na mesma posição, já com relação ao critério de Mohr-Coulomb observa-se uma divergência para menos na tensão máxima (S1, MC) de 8,04 MPa ou aproximadamente 37% a 2,37 metros da lateral do pilar (elemento 5) e 2,99 MPa ou cerca de 38% em relação a tensão mínima a 5,50 metros da lateral do pilar, próximo ao centro do mesmo (elemento 9).

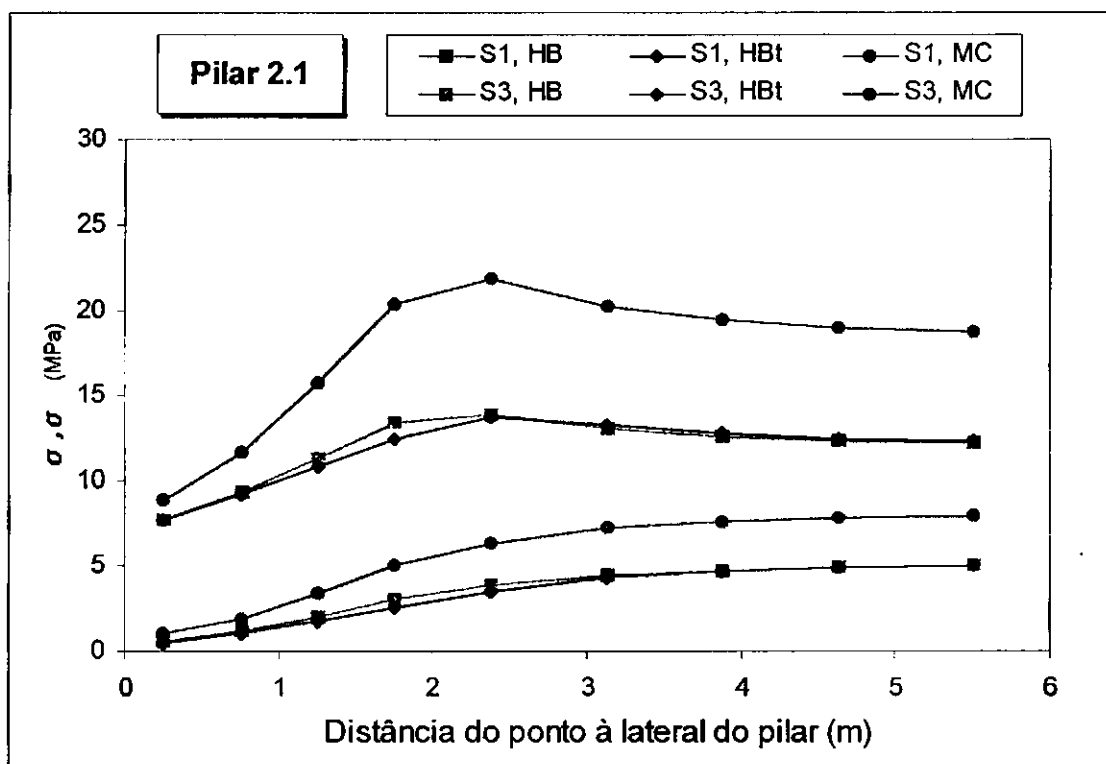


Figura 4.6. Distribuição das tensões máxima (σ_1) e mínima (σ_3) através do pilar 2.1.

Em relação ao fator de segurança, Figura 4.7, observa-se divergência a partir de 1,75 metros da lateral do pilar (elemento 4), atingindo um máximo de 0,18 a 5,50 metros, próximo ao centro do pilar (elemento 9) ou aproximadamente 11%, para o critério de Hoek-Brown rigoroso (Fs, HB) em relação ao critério de Mohr-Coulomb (Fs, MC), enquanto que para o critério de Hoek-Brown tangente (Fs, HBT) o fator de segurança se mantém numa faixa intermediária entre os outros dois.

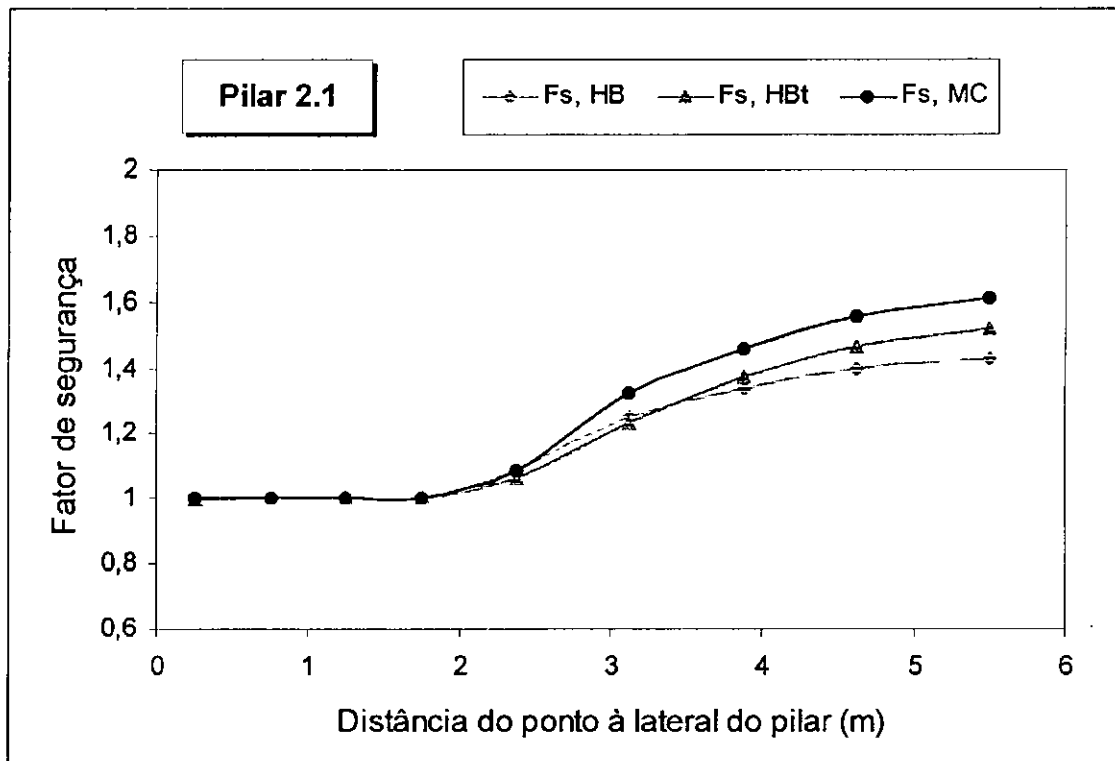


Figura 4.7. Distribuição do fator de segurança através do pilar 2.1.

4.2.4 Pilar 2 Incremento de carga 2 (15,0 MPa)

Para o pilar 2.2 observa-se, a partir da Figura 4.8, uma divergência de 0,45 MPa ou aproximadamente 3% a mais para a tensão máxima no critério de Hoek-Brown rigoroso (S1, HB) em relação ao tangente (S1, HBt) a 2,37 metros da lateral do pilar (elemento 5), enquanto que a tensão mínima (S3, HB) apresentou divergência de 0,47 MPa ou cerca de 10%, na mesma posição, já com relação ao critério de Mohr-Coulomb observa-se uma divergência para menos na tensão máxima (S1, MC) de 8,53 MPa ou aproximadamente 32% a 2,37 metros da lateral do pilar (elemento 5) e 2,82 MPa ou cerca de 30% na tensão mínima (S3, MC) a 5,50 metros (elemento 9), próximo ao centro do mesmo.

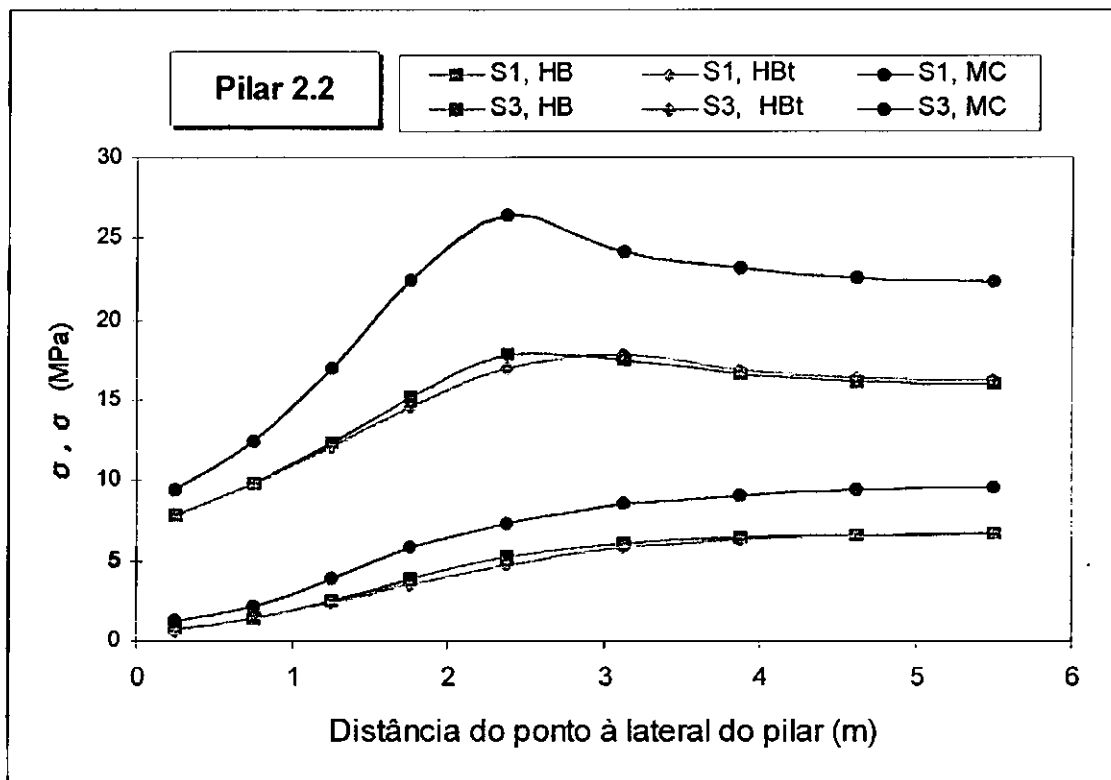


Figura 4.8. Distribuição das tensões máxima (σ_1) e mínima (σ_3) através do pilar 2.2.

O fator de segurança no pilar 2.2, Figura 4.9, apresenta divergência a partir de 1,75 metros de sua lateral (elemento 4), atingindo um máximo de 0,26 ou cerca de 17% para o critério de Hoek-Brown rigoroso (Fs, HB) em relação ao critério de Mohr-Coulomb (Fs, MC) a 5,50 metros, próximo ao seu centro (elemento 9), enquanto que para o critério de Hoek-Brown tangente o fator de segurança (Fs, HBt) se mantém numa faixa intermediária entre os outros dois, bastante próximo do critério rigoroso.

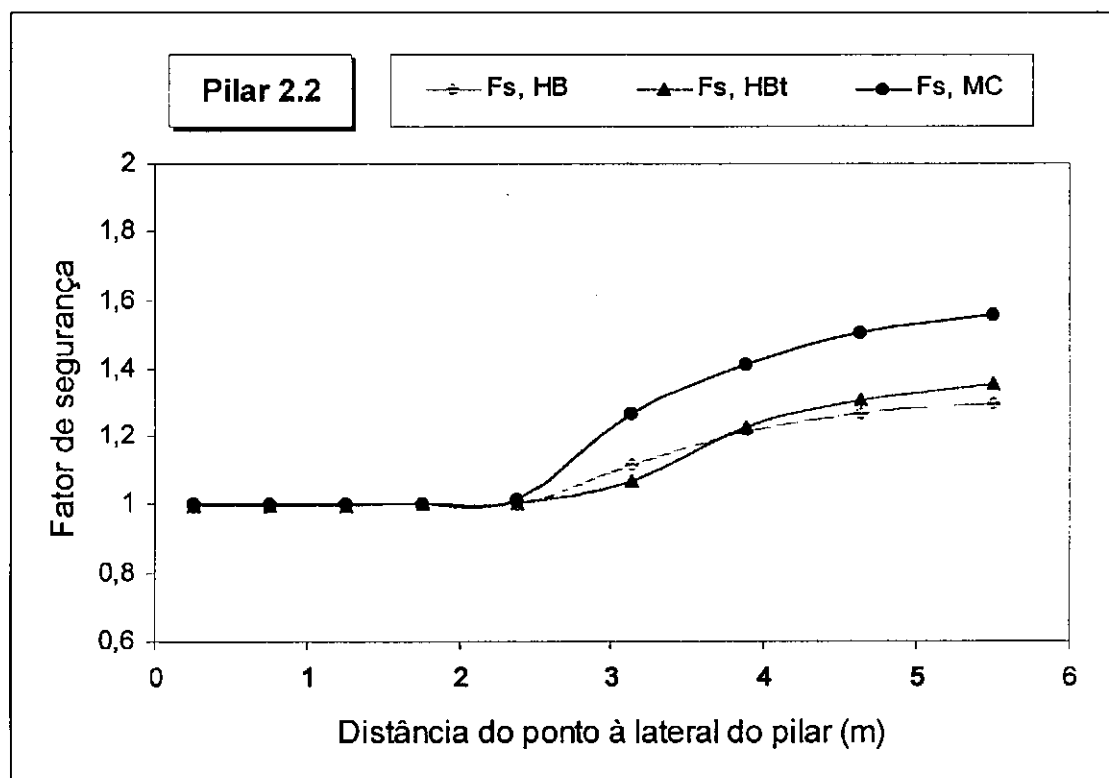


Figura 4.9. Distribuição do fator de segurança através do pilar 2.2.

Os dados obtidos para o pilar 2 estão de acordo com a literatura especializada que prever grandes divergências entre os critérios de ruptura de Mohr-Coulomb e Hoek-Brown, com o aumento no nível de confinamento, que neste caso é representado pela diferença entre largura e altura do pilar, visto que a largura é três vezes maior que sua altura.

4.3 Problema do Túnel em Rocha Elastoplástica

Este é um problema clássico de abertura de túnel em rocha com comportamento elastoplástico muito usado para validação de técnicas numéricas, [41, 50].

A geometria do problema é constituída por um túnel circular com raio de 10 pés (3,048 m), escavado (modelado) em um pacote de rocha elastoplástica, cujo raio é 10 vezes o raio do túnel.

A malha representativa do problema é constituída de 60 elementos com 8 nós cada um perfazendo um total de 213 nós, entre estes, 64 estão na fronteira dos quais 42 apresentam restrições. A malha juntamente com a geometria da escavação é mostrada na Figura 4.10.

Os parâmetros do problema são os seguintes: módulo de elasticidade $E = 500000$ PSI (3.447,32 MPa), coeficiente de Poisson $\nu = 0,2$, coesão $c = 280$ PSI (1,93 MPa), ângulo de atrito interno $\phi = 30^\circ$. De posse destes dados procede-se de forma similar ao feito para os pilares, obtendo-se $\sigma_c = 969,95$ PSI (6,69 MPa), $s = 1$ e $m = 4$, referente ao critério de Hoek-Brown, equação (3.70) do Capítulo 3.

Simula-se o túnel com dois incrementos de carga representativos do problema, usando para incremento 1 um fator de carga 0,50 e para o incremento 2 um fator de carga 1,00. Denominam-se os gráficos como: túnel 1.1 e túnel 1.2 para os incrementos de carga 1 e 2 respectivamente.

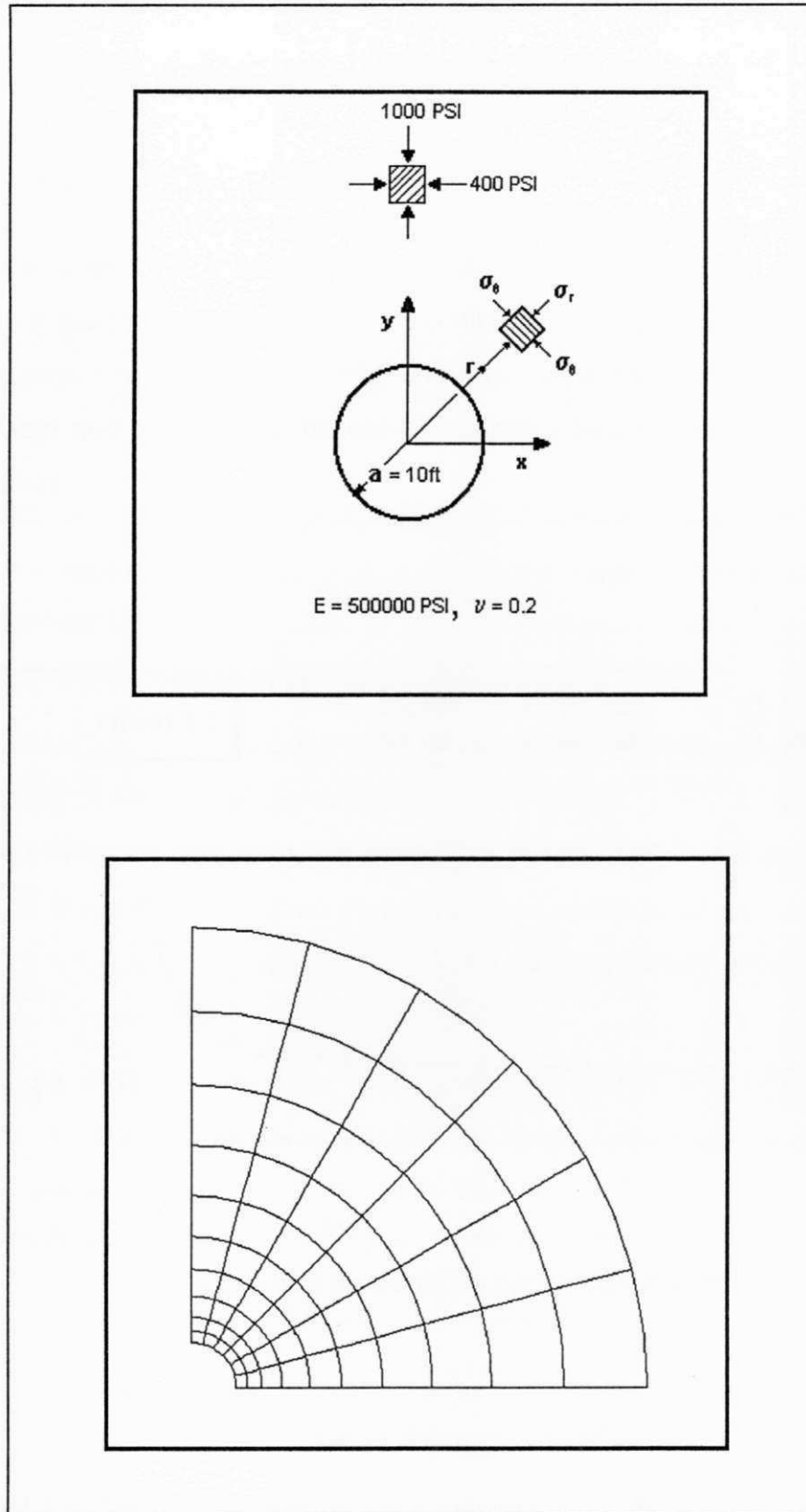


Figura 4. 10. Geometria e malha de elementos finitos para o túnel [41].

Apresentam-se a seguir os resultados obtidos para os problemas dos túneis.

4.3.1 Túnel 1 Carregamento 1

Para o túnel 1 ($\sigma_v = 500$ PSI (3,447 MPa) e $\sigma_h = 200$ PSI (1,379 MPa)) observa-se, a partir da Figura 4.11, compatibilidade total entre os valores das tensões máxima e mínima para os três critérios utilizados. Este fato é coerente tendo em vista que a este nível de carregamento a escavação apresenta-se em regime elástico.

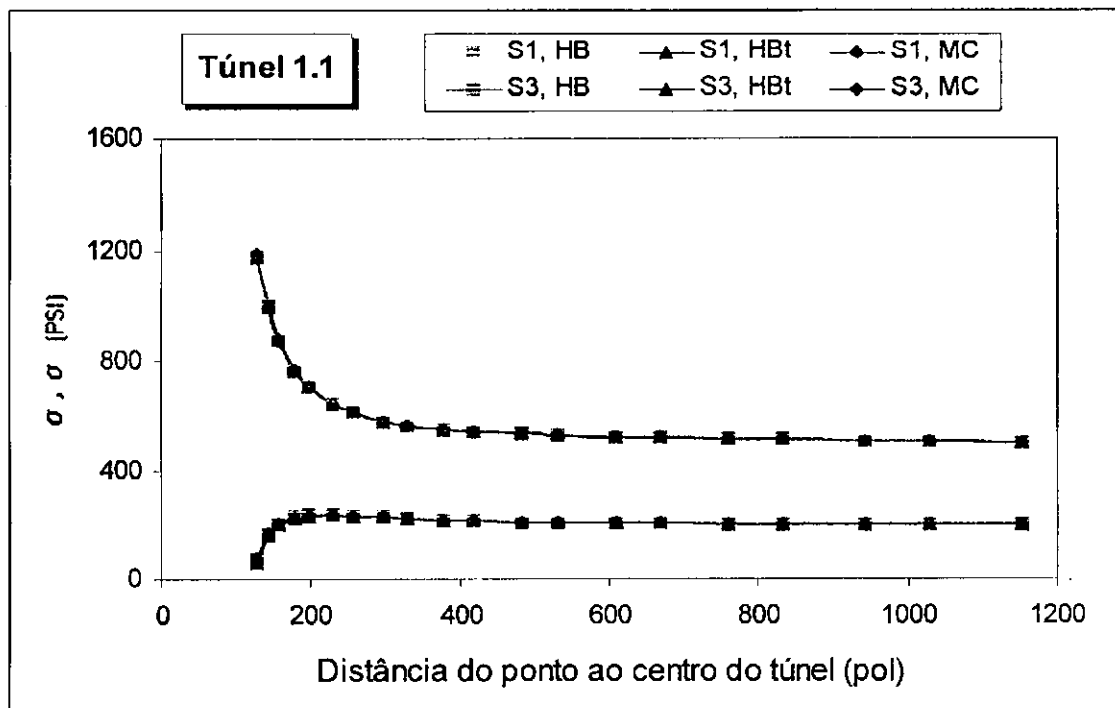


Figura 4.11. Distribuição das tensões máxima (σ_1) e mínima (σ_3) ao redor do túnel 1.1.

O fator de segurança para o túnel 1.1, Figura 4.12, apresenta uma discrepância máxima de 0,37 ou aproximadamente 11% para o critério de Hoek-Brown rigoroso (Fs, HB) em relação ao critério de Mohr-Coulomb (Fs, MC) que é praticamente coincidente com o critério de Hoek-Brown tangente (Fs, HBt), divergindo no máximo em aproximadamente 0,44%.

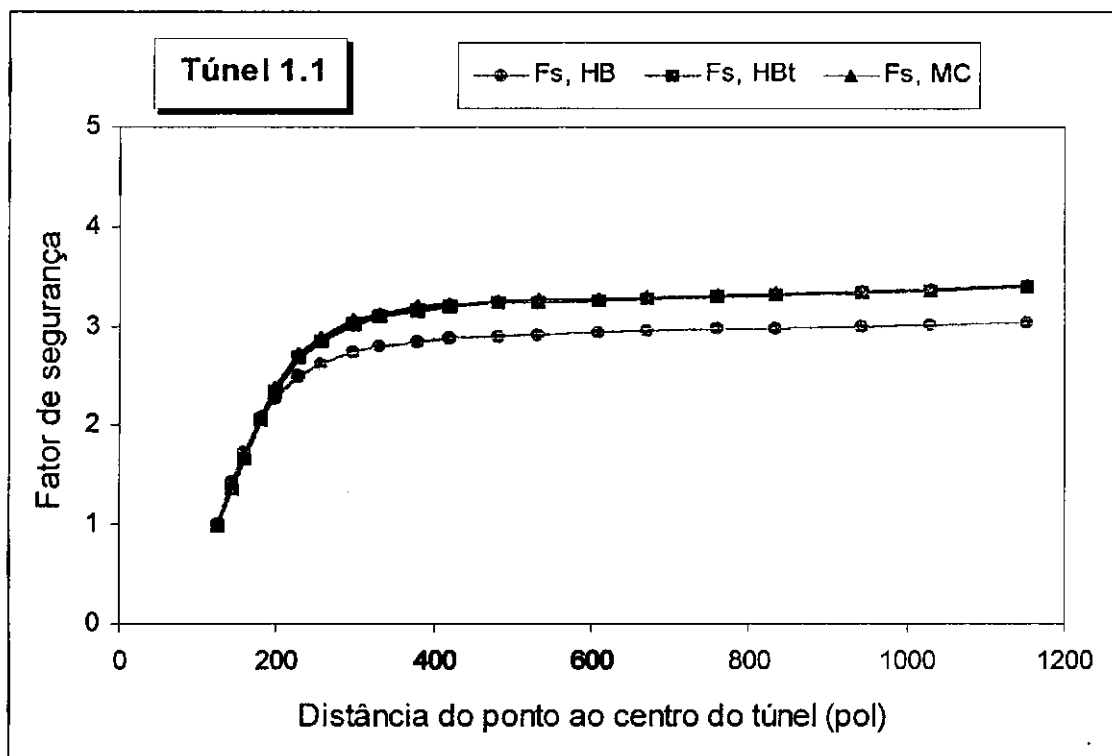


Figura 4.12. Distribuição do fator de segurança ao redor do túnel 1.1.

4.3.2 Túnel 1 Carregamento 2

Para o túnel 2, ou seja, incremento de carga 2, ($\sigma_v = 1000$ PSI (6,895 MPa) e $\sigma_h = 400$ PSI (2,758 MPa)) observa-se, a partir da Figura 4.13, uma discrepância de 198,08 PSI (1,366 MPa) ou aproximadamente 9% a menos na tensão máxima para o critério Hoek-Brown rigoroso (S1, HB) em relação ao critério de Mohr-Coulomb (S1, MC) a 37,36 pol (94,89 cm) da lateral do túnel (elemento 3) e praticamente nenhuma em relação ao critério de Hoek-Brown tangente (S1, HBt), bem como em relação a tensão mínima relativamente aos três critérios. Esta discrepância deve-se ao fato de o critério de Mohr-Coulomb exibir menor região plástica o que aumenta muito a tensão máxima próximo à superfície da escavação. Por outro lado, o critério de Hoek-Brown proporciona uma maior redistribuição de tensões (através de escoamento plástico).

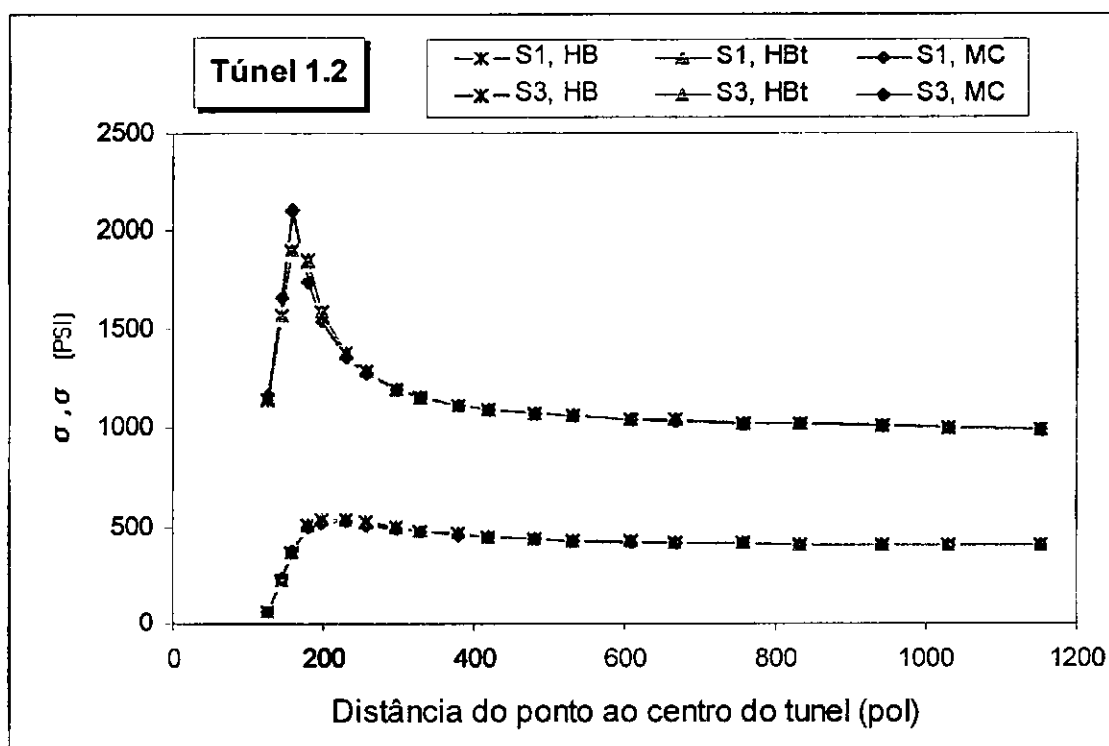


Figura 4.13. Distribuição das tensões máxima (σ_1) e mínima (σ_3) ao redor do túnel 1.2.

O fator de segurança referente ao túnel 1.2, Figura 4.14, apresenta divergência menor no critério de Hoek-Brown rigoroso (Fs, HB) em relação ao critério de Mohr-Coulomb (Fs, MC), a partir de 37,36 pol (94,89 cm) da lateral do túnel, ponto 3, atingindo um máximo a 1032,57 polegadas (26,23 m), ponto 20, de 0,33 ou aproximadamente 14%, enquanto que o método tangente situa-se numa faixa intermediária entre os outros dois.

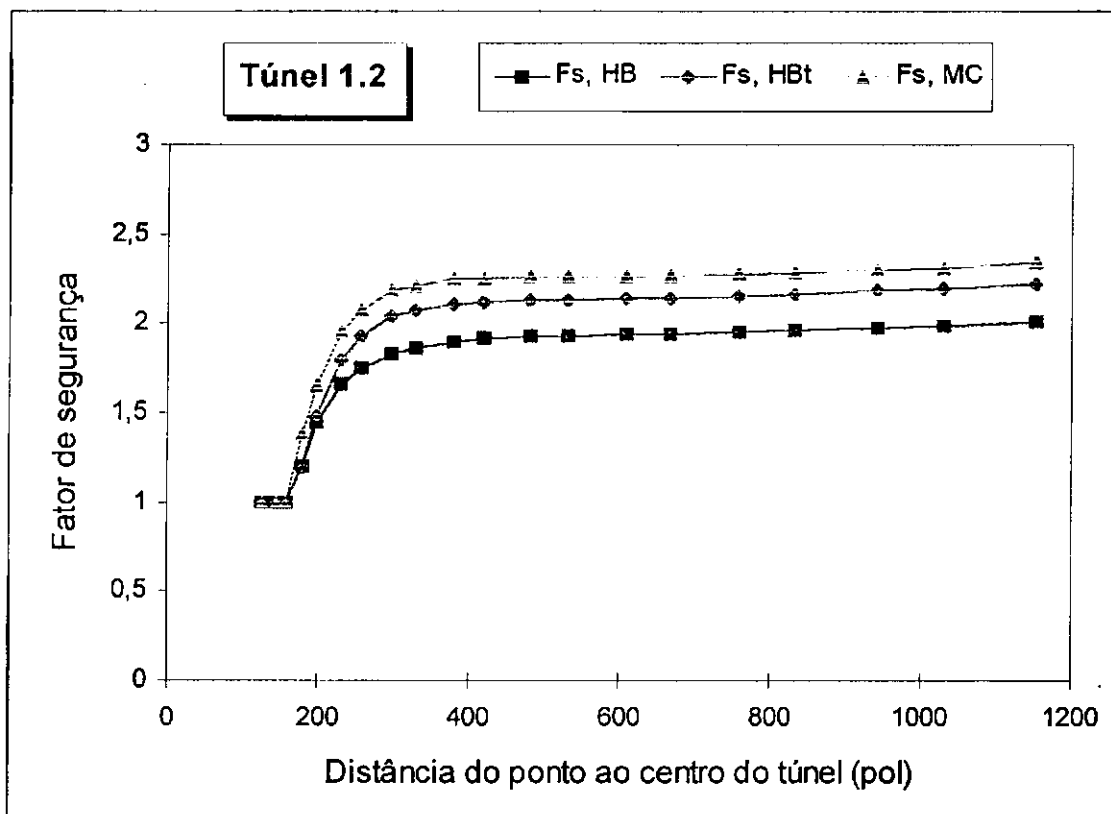


Figura 4.14. Distribuição do fator de segurança ao redor do túnel 1.2.

4.3.3 Comparação entre Soluções Elásticas e Elastoplástica.

A utilização de resultados baseados em soluções que assumem o comportamento puramente elástico do maciço rochoso é bastante generalizada para o dimensionamento de escavações subterrâneas. Observa-se entretanto que as escavações destinadas à extração de bens minerais geralmente exibem comportamento de pós-ruptura (modelo elastoplástico no presente estudo) em porções consideráveis do domínio de interesse.

Uma comparação entre os fatores de segurança de soluções baseadas em modelo elástico e no modelo elastoplástico aqui proposto se torna oportuna para o critério de Hoek-Brown, haja vista que este critério tem sido extensivamente adotado nas implementações de programas comerciais para análise de tensões associadas a escavações em rocha.

Vale ressaltar que fator de segurança igual a unidade sugere o estado limite de equilíbrio, quando menor que a unidade estado de ruptura e quando maior que a unidade sugere estabilidade.

Observa-se a seguir a comparação entre os modelos elástico e elastoplástico através do critério de Hoek-Brown, conforme as Figuras 4.15 e 4.16.

Análise do Fator de Segurança em Rocha Elástica Através do Critério de Hoek-Brown

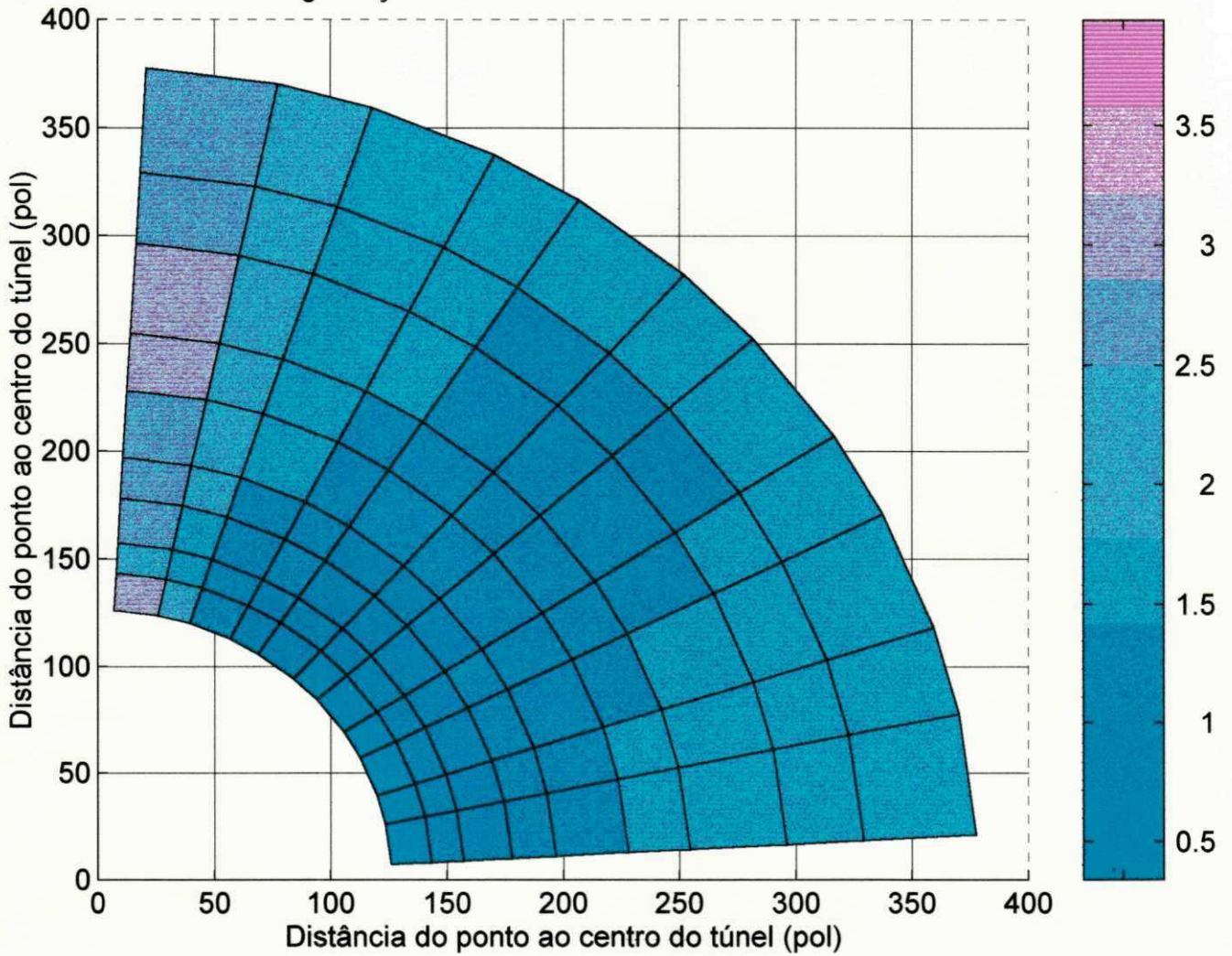


Figura 4.15. Fator de segurança ao redor do túnel, obtido através do critério de ruptura de Hoek-Brown rigoroso em solução elástica.

Análise do fator de segurança em rocha elastoplástica através do critério de Hoek-Brown

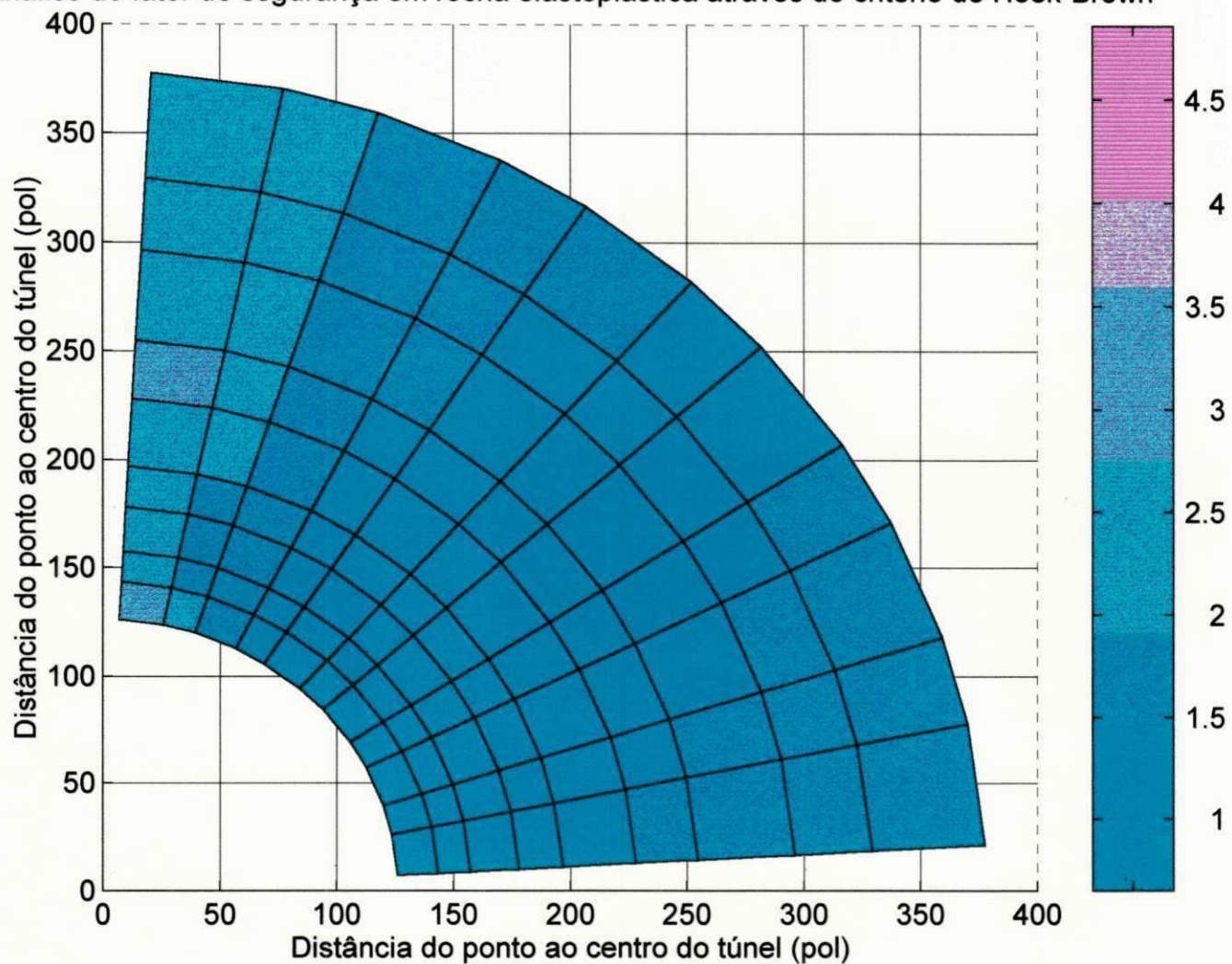


Figura 4.16. Fator de segurança ao redor do túnel, obtido através do critério de ruptura de Hoek-Brown rigoroso em solução elastoplástica.

4.4 Análise dos Resultados

Analisando os problemas apresentados neste Capítulo nota-se a coerência dos resultados a qual se baseia nas seguintes observações:

- no regime puramente elástico, pilar 1.1 e túnel 1.1, as tensões são idênticas para todos os critérios, ou seja, Hoek-Brown tangente, Hoek-Brown rigoroso e Mohr-Coulomb;
- os fatores de segurança calculados através do critério de Mohr-Coulomb são sempre maiores do que os calculados pelos outros dois critérios, conforme previsto pela teoria;
- as distribuições de tensões nas implementações do critério de Hoek-Brown rigoroso e tangente são bastante próximas;
- observa-se no problema do pilar que as tensões na lateral do pilar não são máximas, mesmo em regime elástico;
- os fatores de segurança nas implementações do critério de Hoek-Brown rigoroso e tangente são bem próximos. As discrepâncias são devidas às oscilações durante o processo iterativo, causadas pelas simplificações introduzidas na metodologia de uso das tangentes e
- observa-se aumento da zona de plastificação com o incremento de carregamento. O que permite dimensionamento de estruturas de sustentação com maior precisão.

Pelo que foi apresentado neste Capítulo fica validada a implementação do critério de escoamento de Hoek-Brown em regime elastoplástico, de forma exata.

5. CONCLUSÕES

As conclusões mais importantes deste trabalho são as seguintes:

- Nesta pesquisa concluímos que realmente pode-se inferir as propriedades de resistência do maciço a partir da resistência da rocha intacta, calculada em laboratório, em conjunção com sistemas de classificação de maciço rochoso ou curva de efeito escala.
- Estabeleceu-se a correlação entre as propriedades c , ϕ , σ_c e β do critério de Mohr-Coulomb com s , m e σ_c do critério de Hoek-Brown, tendo sido constatada a sua exatidão numericamente através dos exemplos usando-se ambos os critérios.
- Observou-se através dos exemplos baseados na solução aproximada pelo método tangente ao critério de Mohr-Coulomb, que a implementação elastoplástica do critério de Hoek-Brown está correta.
- Estabeleceu-se a correlação entre os parâmetros m e s , usados no plano (σ_1, σ_3) , com os parâmetros A e B , usados no plano (τ, σ) , do critério de Hoek-Brown.
- Observou-se através do critério de Hoek-Brown, o espalhamento da zona de plastificação ao redor do túnel para solução elastoplástica em relação a solução elástica.
- Através da plotagem das superfícies referentes aos critérios de Hoek-Brown e Mohr-Coulomb conclui-se pela exatidão da formulação.

REFERÊNCIAS BIBLIOGRÁFICAS

- [1] - Bieniawski, Z. T. 'The Rock Mass Rating (RMR) System (Geomechanics Classification)', in: Engineering practice, Kirkaldie, L. (ed). Rock classification system for engineering purposes (STP 984). Philadelphia, USA, ASTM, pp. 17-34, 1988.
- [2] - Barton, N., Lien, R. & Lund, E. J., 'Engineering Classification of Rock masses for the Design of Tunnel Support'. Rock Mechanics N°. 6, 1977.
- [3] - Lima, A. A., 'Estudo comparativo entre métodos empíricos e elementos finitos para o dimensionamento de pilares de minas'. Tese para professor titular, Departamento de Mineração e Geologia, CCT, UFPB, 1992.
- [4] - Silva, L. A. A. & Hennies, W. T., 'A methodology for rock mass compressive strength characterization from laboratory tests', in: A. Pinto da Cunha, (Ed), 'Scale Effects in Rock Masses 93'. A. A. Balkema, Rotterdam, pp. 217-224, 1992.
- [5] - Tsur-Lavie, Y. & Denekamp, S. A., 'Size and shape effect in pillar design', in: Farmer I. W. (Ed.). Strata Mechanics, pp. 245-248, Elsevier, Amsterdam, 1982.
- [6] - Hoek, E. & Brown, E. T., 'Underground excavations in rock'. London, UK. The Institution of Mining & Metallurgy, 527p., 1980.
- [7] - Bieniawski, Z. T. 'Improved design of room-and-pillar coal mines for U.S. conditions', In: Browner C. O. (Ed.). Proc. 1st Int. Conf. on Stability in Underground Mining. pp. 19-51, SME-AIME, New York, 1982.
- [8] - Bieniawski, Z. T., 'An overview of ground support considerations in room and pillar coal mining', in: Chuck Y. P. (Ed.). Ground Control in Room and Pillar Mining, pp. 95-104, SME-AIME, New York, 1982.
- [9] - Barton, N., 'Previsão do comportamento de aberturas subterrâneas em maciços rochosos'. Geotecnia, Vol. 53, pp. 07-48, 1988.
- [10] - Hoek, E & Brown, E. T., 'Empirical strength criterion for rock masses'. Journal Geotechnical Eng. Div. 106, ASCE, pp. 1013 - 1035, 1980.

- [11] - Amadei., 'Schlumberger lecture award paper'. Int. Journal Num. Meth. Eng.,1992.
- [12] - Barla, G., Rock anisotropy: 'Theory and laboratory testing in rock mechanics'. Edit by Müller L. pp.131-169. Udine, Italy, 1974.
- [13] - Deere, D. U., 'Tecnical description of rock cores for Engineering purposes. Rock Mechanics and Engineering Geology'. Vol. 1, pp. 17-22, 1964.
- [14] - Barton N. R., 'Recente experiences with the Q-System of tunnel support design', in: Bieniawski Z. T. (Editor). Exploration for Rock Engineering. Vol. 1, pp. 107-118, A. A. Balkema, Rotterdam, 1976.
- [15] - Bieniawski, Z. T. 'Rock mass classification in rock engineering', in: Bieniawski Z. T. (Editor). Exploration for Rock Engineering. Vol. 1, pp. 97-106, A. A. Balkema, Rotterdam, 1976.
- [16] - Goodman, R. E., 'Methods of Geological Engineering in Discontinuous Rocks'. West Publishing Company, St. Paul, 1976.
- [17] - Lama, R. D. & Vutukuri, V. S., 'Handbook on Mechanical Properties of Rocks'. Vol. IV, Trans. Tech Publications, Causthal, Germany, 1978.
- [18] - Lauffer, M., 'Gebirgklassifizierung fur den Stollenhua'. Geologie und Bauwessen, 24, 1958.
- [19] - Bieniawski, Z. T., 'Geomechanical classification of rock masses and its aplication in tunneling'. 3rd International Congress on Rock Mechanics, Denver, USA, ISRM. HA: 27-32, 1974.
- [20] - Ojima, L. M., 'Metodologia de Classificação de Maciços Rochosos Aplicável a Túneis'. Síntese de Pós-Graduação N°. 1, ABGE, 1982.
- [21] - Pincus, H. J., 'Opening remarks', in Engineering practice, Kirkaldie. L. (ed). Rock classification system for engineering purposes (STP 984). Philadelphia, USA, ASTM, pp. 01-03, 1988.
- [22] - Brady, B. H. G. & Brown, E. T., 'Rock mechanics for underground mining'. Londn, UK, George Allen & Unwin, 527p., 1985.

- [23] - Hudson, J. A.; Arnold, P. N. & Tamai, A., 'Rock engineering mechanisms information technology (REMIT)', Part I - The basic method; Part II - Illustrative case examples. 7th. International Congress on Rock Mechanics. Aachen, Germany, ISRM, Vol. 2, pp., 1113-1119, 1991.
- [24] - Vinueza, G., 'Classificação geomecânica subsidiando a modelagem numérica de uma mina subterrânea'. Dissertação de Mestrado, Publicação G.DM-012A/94, Departamento de Engenharia civil, Universidade de Brasília, Brasília, DF, 129p. 1994.
- [25] - Bieniawski, Z. T., 'Engineering rock mass classifications'. New York, USA, John Wiley & Sons, 251p., 1989.
- [26] - Albuquerque, R.; Pinto, S.; Rodrigues, R. L. & Nieble, C. M., 'Modelo geomecânico da mina de ouro de Fazenda Brasileiro - CVRD'. 6º. Congresso Brasileiro de Geologia de Engenharia / 9º. Congresso Brasileiro de Mecânica dos Solos e de Engenharia de Fundações. Salvador, BA, ABGE / ABMS. Vol. 1, pp. 01-10, 1990.
- [27] - Laubscher, D. H. & Taylor, H. W., 'The importance of geomechanics classification of jointed rock masses in mining operations', in: Bieniawski, Z. T. (Ed.). Exploration for Rock Engineering. Vol. 1, pp., 119-128, A. A. Balkema Rotterdam, 1976.
- [28] - Barton, N., 'Rock mass classification and tunnel reinforcement selection using the Q-system', in: Kirkaldie, L. (Ed.). Rock classification system for engineering purpose (STP 984). Philadelphia, USA, ASTM, pp. 59-88, 1988.
- [29] - Barton, N.; Lien, R. & Lund, J., 'Estimation of support requirements for underground excavations'. Proceedings 16th Symposium on Rock Mechanics, Minneapolis, USA, 1977.
- [30] - Obert, L. & Duvall, W. I., 'Rock Mechanics and Design of Structures in Rock'. John Wiley, New York, 1967.
- [31] - Jaeger, J. C. & Cook, N. G. W., 'Fundamentals of rock mechanics', 2nd ed. Chapman and Hall, London, 1976.

- [32] - Priest, S. D. & Brown, E. T., 'Probabilistic stability analysis of variable rock slopes'. Trans. Instn. Min. Metall. 92, A1-A12, 1983.
- [33] - Hoek, E., Technical Note. 'Estimating Mohr-Coulomb Friction and Cohesion Values from the Hoek-Brown Failure Criterion'. Int. J. Rock Mech. Min. Sci. & Geomech. Vol. 27, N° 3, pp. 227-229, Great Britain, 1990.
- [34] - Hoek, E., 23^a. 'Rankine lecture, strenght of jointed rock masses'. Géotechnique 33, pp. 187-223, 1983.
- [35] - Hoek, E. & Brown, E. T., 'The Hoek-Brown failure criterion' a 1988 update. Proc. 15th Can. Rock Mech. Symp, University of Toronto, pp. 31-38, 1988.
- [36] - Hoek, E. & Bray, J. W. 'Rock Slope Engineering', 3rd edition, The Institution of Mining and Metallurgy, London, 1981.
- [37] - Hoek, E., 'Analysis of slope stability in very heavily jointed or weathered rock masses', in: Browner C. O. (Ed.). Proc. 3rd Int. Conf. on Stability in Surface Mining. SME-AIME, New York, 1982.
- [38] - Owen, D. R. J. & Hinton, E., 'Finite Elements in Plasticity'. Pineridge Press, Swansea, 1980.
- [39] - Mises, Huber-von, 'Mechanik der plastischen Formänderung der Kristallen'. Z. Angew. Math. Mech., Vol. 8, pp. 161-85, 1928.
- [40] - Nayak, G. C. & Zienkiewicz, O. C., 'Elasto-plastic stress analysis. Generalization for various constitutive relations including strain softening'. Int. J. Num. Meth. Eng., Vol. 5, pp. 113-35, 1972.
- [41] - Lima, A. A. 'An Advanced Implementation of the Boundary Element Method for Plane-Strain Elastoplasticity'. University of Missouri-Rolla. 1988.
- [42] - Zienkiewicz, O. C., - 'The Finite element method', 3th edition, McGraw-Hill Book Co. (U.K) Limited, Maidenhead, Berkshire, England, 1977.
- [43] - Fung, Y.C., 'Foundations of Solid Mechanics'. Prentice Hall, Englewood Cliffs, 1965.
- [44] - Drucker, D. C., 'A more fundamental approach to plastic stress-strain solutions'. Proc. 1st. U. S. Natn. Cong. Appl. Mech., pp. 478-91, 1951.

[45] - Nayak, G. C. & Zienkiewicz, O. C., 'Convenient form of stress invariants for plasticity'. J. of Struct. Div. Proc. of ASCE, pp. 949-953, 1972.

[46] - Koiter, W. T., 'Stress-strain relations. uniqueness and variational problems for elastic plastic materials with a singular yield surface'. Q. J. Appl. Math., Vol. 11, pp. 350-354, 1953.

[47] - Frederick, D. & Chang, T. S., 'Continuum mechanics'. Allyn and Bacon, 1965.

[48] - Peng, S. S. & Su, W. H., 'The Cause of Cyclic Excessive Convergence at the Longwall Tailentry'. Int. J. Mining Eng. Vol. 1, pp. 27-41, 1983.

[49] - Jeremic, M. L. & Lutley, H. J., 'Stress Analysis in Underground Extraction of Steeply Dipping Thick coal Seams'. Proc. 1st U. S. Symp. on Rock Mechanics, Missouri-Rolla, 1980.

[50] - Reyes, S. F. & Deeres, D. U., 'Elastic-plastic Analysis of Underground Openings by the Finite Element Method'. Proc. 1st Int. Congr. Rock Mechanics', Lisbon, pp. 477-483, 1966.

[51] - Lima, A. A., Gopinath, T. R. & Alcântara, M. E., 'Comparison of Pillar Strengths Calculated Using Empirical Equations and Finite Elements'. 16th. Conference on Ground Control in Mining, University of West Virginia, USA, pp. 274-281, 1997.

[52] - Pereira, A. S. C. & Carvalho, J. A. R., 'Rock mass classification to tunnel purpose, correlations between the systems proposed by Wickham et al., Bieniawski and Rocha'. 7th. Int. Congress on Rock Mechanics. Aachen, Germany, ISRM, Vol. 2, pp. 841-844, 1991.

[53] - Rabcewicz, L. V., 'Princípios e modos de aplicação do novo método austríaco de abertura de túneis, com atenção particular às condições geotécnicas e topográficas brasileiras'. ABGE, tradução nº. 8 por Horst Eckschmidt, 1979.

[54] - Goodman, R. E., 'Introduction to Rock Mechanics', John Wiley & Sons. New York, 2nd ed., 562 p., 1989.

ANEXO I

PLOTAGEM DAS SUPERFÍCIES DE ESCOAMENTO DOS CRITÉRIOS DE RUPTURA DE MOHR-COULOMB E HOEK-BROWN, NO ESPAÇO DE TENSÕES PRINCIPAIS.

A superfície de escoamento para determinado material, referente a um critério de ruptura ou escoamento é obtida utilizando as três combinações de tensões principais.

Para plotagem de uma superfície de escoamento, através do programa Matlab, deve-se conhecer a origem e uma seção normal genérica da mesma, a partir de então gera-se a superfície utilizando-se todas as combinações de tensões principais possíveis.

Começa-se determinando uma seção genérica normal ao eixo definido por $\sigma_1 = \sigma_2 = \sigma_3$ através dos pontos 1,2,...,6 da Figura A1.1. Observe que no ponto 1 $\sigma_1 = \sigma_3$, no ponto 2 $\sigma_2 = \sigma_3$, no ponto 3 $\sigma_1 = \sigma_2$, no ponto 4 $\sigma_1 = \sigma_3$, no ponto 5 $\sigma_2 = \sigma_3$ e no ponto 6 $\sigma_1 = \sigma_2$. Utilizaremos também, o invariante de tensões J_1 definido como segue:

$$J_1 = \sigma_1 + \sigma_2 + \sigma_3$$

A seguir tem-se um modelo para gerar as superfícies de escoamento dos critérios de Mohr-Coulomb e Hoek-Brown.

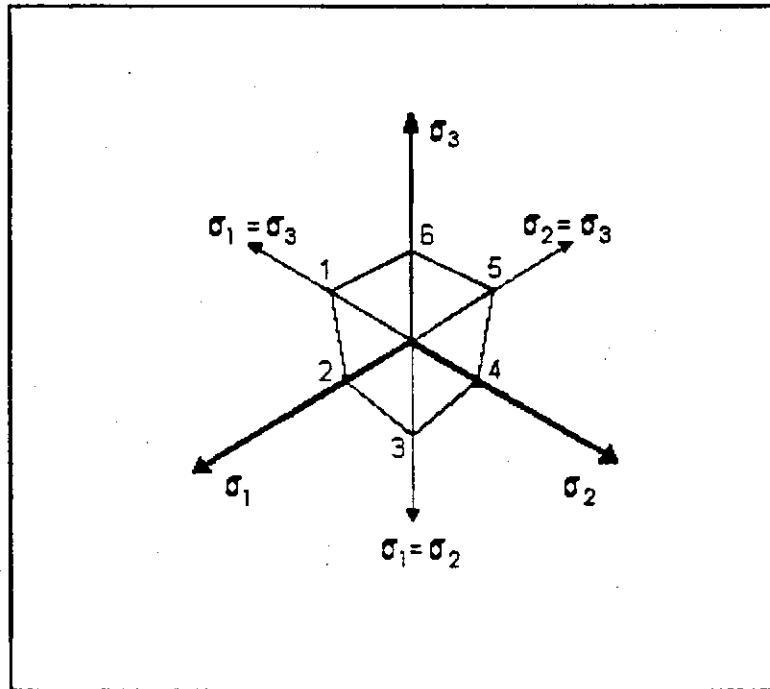


Figura A1.1. Esquema genérico de uma seção transversal às superfícies de escoamento dos critérios de ruptura de Hoek-Brown e Mohr-Coulomb.

1.1 Critério de Mohr-Coulomb no espaço $\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3$.

O critério de Mohr-Coulomb é definido neste espaço pela seguinte equação:

$$\sigma_{\max} = \sigma_c + \sigma_{\min} \tan\beta$$

Sendo σ_1 a tensão principal máxima e σ_2 a tensão principal mínima, o critério de Mohr-Coulomb assume a seguinte forma:

$$\sigma_1 = \sigma_c + \sigma_2 \tan\beta.$$

Sendo $\sigma_1 = \sigma_3$ e $J_1 = \sigma_1 + \sigma_2 + \sigma_3$, tem-se: $\sigma_2 = J_1 - 2\sigma_1$,

logo:

$$\sigma_1 = \sigma_c + (J_1 - 2\sigma_1)\tan\beta,$$

portanto:

$$\sigma_1 = \frac{\sigma_c + J_1 \tan \beta}{1 + 2 \tan \beta} = \sigma_3 = a_1$$

e

$$\sigma_2 = J_1 - 2 \left(\frac{\sigma_c + J_1 \tan \beta}{1 + 2 \tan \beta} \right) \quad \text{ou} \quad \sigma_2 = \frac{J_1 - 2\sigma_c}{1 + 2 \tan \beta} = a_2$$

Agora, sendo $\sigma_2 = \sigma_3$, tem-se: $\sigma_2 = \frac{1}{2}(J_1 - \sigma_1)$, logo:

$$\sigma_1 = \sigma_c + \frac{1}{2}(J_1 - \sigma_1) \tan \beta,$$

portanto:

$$\sigma_1 = \frac{2\sigma_c + J_1 \tan \beta}{2 + \tan \beta} = b_1$$

e

$$\sigma_2 = \frac{1}{2} \left(J_1 - \frac{2\sigma_c + J_1 \tan \beta}{2 + \tan \beta} \right) \quad \text{ou} \quad \sigma_2 = \frac{J_1 - \sigma_c}{2 + \tan \beta} = \sigma_3 = b_2$$

A origem da superfície de escoamento do critério de Mohr-Coulomb (J_1^0) se encontra no eixo $\sigma_1 = \sigma_2 = \sigma_3$, conforme Figura A1.2

Através da equação $\sigma_1 = \sigma_c + \sigma_3 \tan \beta$, conclui-se que:

$$\sigma_1^0 = \frac{\sigma_c}{1 - \tan \beta}$$

logo:

$$J_1^0 = \frac{3\sigma_c}{1 - \tan \beta}$$

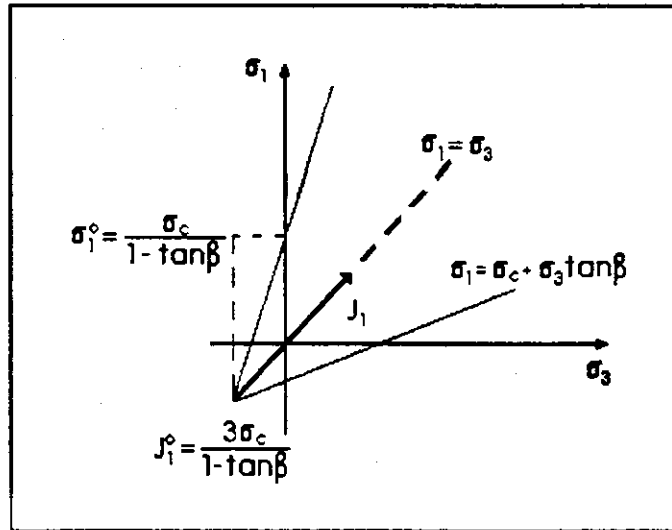


Figura A1. 2. Representação geométrica do vértice da superfície de escoamento do critério de Mohr-Coulomb.

1.2. Critério de Hoek-Brown no espaço $\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3$.

O critério de Hoek-Brown neste espaço é definido pela seguinte equação:

$$\sigma_{\text{máx}} = \sigma_{\text{min}} + \sqrt{m\sigma_c\sigma_{\text{min}} + s\sigma_c^2} \quad \text{ou} \quad \sigma_1 = \sigma_2 + \sqrt{m\sigma_c\sigma_2 + s\sigma_c^2}$$

Sendo $\sigma_1 = \sigma_3$ e $J_1 = \sigma_1 + \sigma_2 + \sigma_3$, obtém-se $\sigma_2 = J_1 - 2\sigma_1$, logo:

$$\sigma_1 = J_1 - 2\sigma_1 + \sqrt{m\sigma_c J_1 - 2m\sigma_c\sigma_1 + s\sigma_c^2}$$

então:

$$(3\sigma_1 - J_1)^2 = m\sigma_c J_1 - 2m\sigma_c\sigma_1 + s\sigma_c^2$$

ou

$$9\sigma_1^2 + 2(m\sigma_c - 3J_1)\sigma_1 + (J_1^2 - m\sigma_c J_1 - s\sigma_c^2) = 0$$

portanto:

$$\sigma_1 = \frac{3J_1 - m\sigma_c \pm \sqrt{(m\sigma_c - 3J_1)^2 - 9(J_1 - m\sigma_c J_1 - s\sigma_c^2)}}{9} = \sigma_3 = a_1$$

e

$$\sigma_2 = J_1 - 2\sigma_1 = a_2$$

Agora, sendo $\sigma_2 = \sigma_3$, obtém-se:

$$\sigma_2 = \frac{1}{2}(J_1 - \sigma_1),$$

logo:

$$\sigma_1 = \frac{1}{2}(J_1 - \sigma_1) + \sqrt{\frac{m\sigma_c}{2}(J_1 - \sigma_1) + s\sigma_c^2}$$

então:

$$\left(\frac{3\sigma_1 - J_1}{2}\right)^2 = \frac{m\sigma_c}{2}(J_1 - \sigma_1) + s\sigma_c^2$$

ou

$$9\sigma_1^2 + (2m\sigma_c - 6J_1)\sigma_1 + (J_1^2 - 2m\sigma_c J_1 - 4s\sigma_c^2) = 0$$

portanto:

$$\sigma_1 = \frac{3J_1 - m\sigma_c \pm \sqrt{(m\sigma_c - 3J_1)^2 - 9(J_1^2 - 2m\sigma_c J_1 - 4s\sigma_c^2)}}{9} = b_1$$

e

$$\sigma_2 = \frac{1}{2}(J_1 - b_1) = \sigma_3 = b_2$$

A origem da superfície de escoamento no critério de Hoek-Brown se encontra no eixo $\sigma_1 = \sigma_2 = \sigma_3$.

Através da equação $\sigma_1 = \sigma_3 + \sqrt{m\sigma_c\sigma_3 + s\sigma_c^2}$ obtém-se $\sqrt{m\sigma_c\sigma_3 + s\sigma_c^2} = 0$, de onde conclue-se que:

$$\sigma_3^0 = -\frac{s\sigma_c^2}{m\sigma_c}$$

Como

$$J_1 = 3\sigma_3$$

tem-se:

$$J_1^0 = -3\frac{s\sigma_c^2}{m\sigma_c}$$

1.4. Programa Matlab para Desenhar as Superfícies de Escoamento dos Critérios de Mohr-Coulomb e Hoek-Brown no Espaço $\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3$

```
% *****
% Programa Matlab para Plotar a Superficie de Escoamento Utilizando o
% Criterio de ruptura de Hoek-Brown em três dimensões
% Decodificado por Prof. Aarão de Andrade Lima
% Modificado em Parte por Prof. Natanael Victor de Oliveira 21/09/97
% Modificado por Marconi Edson de Alcântara em 30/09/97
% Nome do Arquivo darao4.m
% *****
tic
clear all
N=input('Pts que deseja representar a Superficie de Escoamento N>=5,N=')
M=input('Loop para geração e evolução da Superficie, M=')
%
% A=input('Para Critério Hoek-Brown, A=m*Tensão de Compressão, A=')
% B=input('Para Critério de Hoek-Brown, B=s*Tensão de Compressão^2, B=')
% t_beta=input('Para critério de Mohr-Coulomb, t_beta=')
% sc=input('Para Critério de Mohr-Coulomb, sc=')
%
t_beta=2.77;
sc=6.41;
A=22.7;
```



```

    B=41.1;
    origem1=-3*B/A;
    sbarr(1)=origem1;
    for k=1:M;
    for i=2:N+k;
%
%     sbarr(i)=sbarr(i-1)-origem1/4
%
%     sbarr(i)=sbarr(i-1)-origem1/(N+k-1);
%
    end;
%
%     for i=6:5*N+k;
%
%     for i=(N+k+1):5*N+k;
%
%         sbarr(i)=sbarr(i-1)+0.5+(i-5)*0.2;
        end;
    for i=1:5*N+k;
        delta=sqrt((A-3*sbarr(i))^2-9*(sbarr(i)^2-A*sbarr(i)-B));
        A1=(3*sbarr(i)-A+delta)/9;
        A2=sbarr(i)-2*A1;
        delta=sqrt((A-3*sbarr(i))^2-9*(sbarr(i)^2-2*A*sbarr(i)-4*B));
        B1=(3*sbarr(i)-A+delta)/9;
        B2=sbarr(i)/2-B1/2;
        S1(i,1)=A1;
        S2(i,1)=A2;
        S3(i,1)=A1;
        S1(i,2)=B1;
        S2(i,2)=B2;
        S3(i,2)=B2;
        S1(i,3)=A1;
        S2(i,3)=A1;
        S3(i,3)=A2;
        S1(i,4)=B2;
        S2(i,4)=B1;
        S3(i,4)=B2;
        S1(i,5)=A2;
        S2(i,5)=A1;
        S3(i,5)=A1;
        S1(i,6)=B2;
        S2(i,6)=B2;
        S3(i,6)=B1;
        S1(i,7)=A1;
        S2(i,7)=A2;
        S3(i,7)=A1;
    for j=1:7;

```

```

        color1(i,j)=sbarr(i);
        end;
    end;
for kk=1:M;
figure(1)
surf(S1,S2,S3,color1)
% axis([-10 30 -10 30 -10 20])
%view(-45,75)
grid on
title('Superfície de Escoamento do Critério de Hoek-Brown no Espaço das Tensões
Principais')
xlabel('Sigma1 (MPa)')
ylabel('Sigma2 (MPa)')
zlabel('Sigma3 (MPa)')
figure(2)
plot3(S1,S2,S3)
%axis([-10 30 -10 30 -10 20])
grid on
title('Envoltória do Critério de Hoek-Brown no Espaço das Tensões Principais')
xlabel('Sigma1 (MPa)')
ylabel('Sigma2 (MPa)')
zlabel('Sigma3 (MPa)')
figure(3)
surf(S1,S2,S3,color1)
% axis([-10 30 -10 30 -10 30])
grid on
view([20,20,20])
title('Superfície de Escoamento do critério de Hoek-Brown no Espaço das Tensões
Principais')
xlabel('Sigma1 (MPa)')
ylabel('Sigma2 (MPa)')
zlabel('Sigma3 (MPa)')
end;
    end;
    end;
    end;
end;
% pause
%
%*****
% Programa Matlab para Desenhar a Superfície de Escoamento
% Utilizando o Critério de Mohr-Coulomb em três dimensões.
%*****
%
origem=3*sc/(1-t_beta);
sbar(1)=origem;
for k=1:M;

```

```

for i=2:N+k;
%
% sbar(i)=sbar(i-1)-origem/4;
%
% sbar(i)=sbar(i-1)-origem/(N+k-1)
%
end;
%
% for i=6:5*N+k;
%
% for i=(N+k+1):5*N+k
% sbar(i)=sbar(i-1)+0.5+(i-5)*0.2;
% end;
for i=1:5*N+k;
a1=(sc+sbar(i)*t_beta)/(1+2*t_beta);
a2=(sbar(i)-2*sc)/(1+2*t_beta);
b1=(2*sc+sbar(i)*t_beta)/(2+t_beta);
b2=(sbar(i)-sc)/(2+t_beta);
s1(i,1)=a1;
s2(i,1)=a2;
s3(i,1)=a1;
s1(i,2)=b1;
s2(i,2)=b2;
s3(i,2)=b2;
s1(i,3)=a1;
s2(i,3)=a1;
s3(i,3)=a2;
s1(i,4)=b2;
s2(i,4)=b1;
s3(i,4)=b2;
s1(i,5)=a2;
s2(i,5)=a1;
s3(i,5)=a1;
s1(i,6)=b2;
s2(i,6)=b2;
s3(i,6)=b1;
s1(i,7)=a1;
s2(i,7)=a2;
s3(i,7)=a1;
for j=1:7;
color(i,j)=sbar(i);
end;
end;
for kk=1:M;
figure(4)
surf(s1,s2,s3,color)
%axis([-10 30 -10 30 -10 30])

```

```

grid on
title('Superfície de Escoamento do Critério de Mohr-Coulomb no Espaço das Tensões Principais')
xlabel('Sigma1 (MPa)')
ylabel('Sigma2 (MPa)')
zlabel('Sigma3 (MPa)')
figure(5)
plot3(s1,s2,s3)
%axis([-10 30 -10 30 -10 30])
grid on
title('Envoltória do Critério de Mohr-Coulomb no Espaço das Tensões Principais')
xlabel('Sigma1 (MPa)')
ylabel('Sigma2 (MPa)')
zlabel('Sigma3 (MPa)')
figure(6)
surf(s1,s2,s3,color1)
grid on
view([25,25,25])
%axis([-10 35 -10 35 -10 25])
title('Superfície de Escoamento do critério de Mohr-Coulomb no Espaço das Tensões Principais')
xlabel('Sigma1 (MPa)')
ylabel('Sigma2 (MPa)')
zlabel('Sigma3 (MPa)')
end;
end;
end;
end;
end;
toc

```

ANEXO II

INSTRUÇÕES PARA PREPARAÇÃO DOS DADOS DE ENTRADA DO PROGRAMA DE ELEMENTOS FINITOS.

Neste anexo são apresentadas as instruções para preparação dos dados de entrada para análise elastoplástica em duas dimensões de problemas em planos e sólidos com eixo de simetria, programa desenvolvido por Owen & Hinton, (pp. 511 a 516, Ref. 38).

Conjunto de dados 01 - 01 linha, formato (12A6).

Colunas 1 a 72 título do problema com 72 caracteres alfanumérico.

Conjunto de dados 02 - 01 linha, formato (11I5).

Colunas 01 a 05 (NPOIN) - Número total de pontos nodais.

Colunas 06 a 10 (NELEM) - Número total de elementos.

Colunas 11 a 15 (NVFIX) - Número total de pontos restringidos da fronteira, onde um ou mais graus de liberdade estão restritos.

Colunas 16 a 20 (NTYPE) - Tipo do material.

Colunas 21 a 25 (NNODE) - Número de nós por elemento:

- 4 - Elemento linear quadrilateral;
- 8 - Elemento quadrático serpendity e
- 9 - Elemento quadrático Lagrangeano.

Colunas 26 a 30 (NMATS) - Número total de materiais diferentes.

Colunas 31 a 35 (NGAUS) - Ordem da fórmula de integração para integração numérica:

- 2 - Regra da quadratura de Gauss para dois pontos e
- 3 - Regra da quadratura de Gauss para três pontos.

Colunas 36 a 40 (NALGO) - Parâmetro para solução não linear:

- 0) Solução elástica;
- 1) Método da rigidez inicial. A rigidez do elemento é calculada no início do processo de solução e permanece inalterada até o final;
- 2) Método da rigidez tangencial. A rigidez do elemento é recalculada para cada interação de cada incremento de carga;

- 3) Algoritmo combinado (versão i). A rigidez do elemento é recalculada apenas para cada primeira interação de cada incremento de carga e
- 4) Algoritmo combinado (versão ii). A rigidez do elemento é recalculada apenas para a segunda interação de cada incremento de carga.

Colunas 41 a 45 (NCRIT) - Parâmetro critério de escoamento:

- 1 - Tresca;
- 2 - Huber-von Mises;
- 3 - Mohr-Coulomb;
- 4 - Drucker-Prager;
- 5 - Hoek-Brown tangente e
- 6 - Hoek-Brown rigoroso.

Colunas 46 a 50 (NINCS) - Número de incrementos que o carregamento total é para ser aplicado.

Colunas 51 a 55 (NSTRE) - Número de componentes de tensão em um ponto:

- 3 - Tensão ou deformação no plano
- 4 - Simetria axial.

Conjunto de dados 03 - Dados dos elementos, formato (11I5), 01 linha para cada elemento.

Colunas 01 a 05 (NUMEL) - Número do elemento.

Colunas 06 a 10 - MATNO(NUMEL, 1). Número da propriedade do material.

Colunas 11 a 15 - LNODS(NUMEL, 2). Número da primeira conexão nodal.

Colunas 51 a 55 - LNODS(NUMEL, 9). Número da nona conexão nodal.

Notas:1) As colunas 31 a 55 ficam em branco para elementos com 4 nós.

2) As colunas 51 a 55 ficam em branco para elementos com 8 nós e

3) O número de conexões nodais deve ser listado em uma seqüência anti-horária, começando de qualquer nó de canto.

Conjunto de dados 04 - Dados dos nós, formato (I5, 2F10.5), 01 linha para cada nó cujas coordenadas são dados de entrada.

Colunas 01 a 05 (IPOINT) - Número do ponto nodal.

Colunas 06 a 15 COORD(IPOINT,1)-Coordenada x (ou r) do nó.

Colunas 16 a 25 COORD(IPOIN,2)-Coordenada y (ou z) do nó.

- Notas:1) O número total de linhas neste conjunto geralmente difere do NPOIN (conj. de dados 2) pois para elementos quadráticos cujos lados são lineares, só é necessário especificar os dados dos nós dos cantos, as coordenadas dos nós intermediários são interpoladas automaticamente se estiverem sobre linha reta;
- 2) Para elementos Lagrangeanos as coordenadas do nono nó(nó central) não são fornecidas e
 - 3) As coordenadas do nó de maior número devem ser fornecidas apesar de ser ou não um nó central.

Conjunto de dados 05 - Dados dos nós restringidos, formato (1X, 14, 5X, 2F10.5), 01 linha para cada nó restringido. Total de linhas NVFIX (ver conjunto de dados 2).

Colunas 02 a 05 - NOFIX(IVFIX), número do nó restringido.

Colunas 11 a 15 - IFPRE, Código da restrição

10 Deslocamento nodal restringido na direção x(ou r).

01 Deslocamento nodal restringido na direção y(ou z).

11 Deslocamento nodal restringido em ambas direções.

Colunas 21 a 30 - PRESC(IVFIX , 1), valor prescrito da componente x (ou r) do deslocamento nodal.

Colunas 31 a 40 - PRESC(IVFIX , 2), valor prescrito da componente y (ou z) do deslocamento nodal.

Conjunto de dados 06 - Dados do material.

6(a) Dados de controle, formato (I5), uma linha.

Colunas 01 a 05 - NUMAT número de identificação do material.

6(b) Dados das propriedades, formato (7F10.5), uma linha para cada material diferente.

Colunas 01 a 10 - PROPS(NUMAT,1)módulo de elasticidade E.

Colunas 11 a 20 - PROPS(NUMAT,2)coeficiente de Poisson ν .

Colunas 21 a 30 - PROPS(NUMAT,3) espessura do material, t (fica em branco para problemas de plano de deformação e com eixo de simetria).

Colunas 31 a 40 - PROPS(NUMAT,4) densidade do material ρ .

Colunas 41 a 50 - PROPS(NUMAT,5) tensão de escoamento uniaxial (σ_y), ou coesão (c) para os critérios de Mohr-Coulomb e Drucker-Prager, ou o parâmetro ($s\sigma_c^2$) para o critério de Hoek-Brown.

Colunas 51 a 60 - PROPS(NUMAT,6) parâmetro *Strain Hardening* (H').

Colunas 61 a 70 - PROPS(NUMAT,7) ângulo de fricção (ϕ) em graus para os critérios de Mohr-Coulomb e Drucker-Prager e parâmetro ($m\sigma_c$) do critério de Hoek-Brown.

Nota: Este conjunto de dados é repetido para cada material diferente.

Conjunto de dados 07 - Título do tipo de carregamento, 01 linha, formato (12A6).

Colunas 01 a 72 - título. Título do tipo de carregamento limitado a 72 caracteres alfanumérico.

Conjunto de dados 08 - Dados de controle de carga, formato(3I5), 01 linha.

Colunas 01 a 05 - IPLOD. Parâmetro de controle de carga aplicada ao ponto:

- 0 - Nenhuma carga aplicada ao nó é considerada
- 1 - Considera-se carga aplicada ao nó.

Colunas 06 a 10 - IGRAV. Parâmetro de controle de carga gravitacional.

- 0 - Nenhuma carga gravitacional é considerada e
- 1 - Considera-se carga gravitacional.

Colunas 11 a 15 - IEDGE. Parâmetro de controle de carga distribuída na lateral do elemento:

- 0 - Nenhuma carga distribuída é considerada e
- 1 - Considera-se a carga distribuída na lateral do elemento.

Conjunto de dados 09 - Dados de carga aplicada, formato (I5,2F10.3), uma linha para cada ponto nodal carregado.

Colunas 01 a 05 - LODPT. Número do nó.

Colunas 06 a 15 - POINT(1). Componente de carga na direção x (ou r).

Colunas 16 a 25 - POINT(2). Componente de carga na direção y (ou z).

Notas:1) A última linha deve ser referente ao nó de maior número quer seja carregado ou não.

2) Para problemas com eixo de simetria os dados de entrada de carga devem ser a carga total sobre o anel circular passando no ponto nodal considerado.

3) Se IPLOD = 0 no conjunto 8, omite-se o conjunto 9.

Conjunto de dados 10 - Dados de carregamento gravitacional, formato(2F10.3), 01 linha.

Colunas 01 a 10 - THETA. Ângulo do eixo de gravidade medido a partir do eixo y positivo (Fig. 6.7 na Ref. 38).

Colunas 11 a 20 - GRAVY. Constante de gravidade, é um múltiplo da aceleração da gravidade, g.

Nota: Se IGRAV = 0 no conjunto 8, omite-se o conjunto 10.

Conjunto de dados 11 - Dados das cargas distribuídas na lateral do elemento.

11(a) Dados de controle, formato(I5), 01 linha.

Colunas 01 a 05 - NEDGE. Número de laterais do elemento sobre as quais as cargas são aplicadas.

11(b) Dados da topologia da face do elemento, formato(4I5).

Colunas 01 a 05 - NEASS. Número do elemento com o qual a lateral do elemento está associado.

Colunas 06 a 10 NOPRS(1), 11 a 15 NOPRS(2) e 16 a 20 NOPRS(3). Lista de pontos nodais dos nós que compõem a face do elemento no qual a carga distribuída atua, em seqüência anti-horária.

Nota: Elt° linear com 4 nós, colunas 16 a 20 ficam em branco.

11(c) Dados da carga distribuída, formato(6F10.3).

Colunas 01 a 10 - PRESS(1,1). Valor da componente normal da carga distribuída no nó NOPRS(1).

Colunas 11 a 20 - PRESS(1,2). Valor da componente tangencial da carga distribuída no nó NOPRS(1).

Colunas 21 a 30 - PRESS(2,1). Valor da componente normal da carga distribuída no nó NOPRS(2).

Colunas 31 a 40 - PRESS(2,2). Valor da componente tangencial da carga distribuída no nó NOPRS(2).

Colunas 41 a 50 - PRESS(3,1). Valor da componente normal da carga distribuída no nó NOPRS(3).

Colunas 51 a 60 - PRESS(3,2). Valor da componente tangencial da carga distribuída no nó NOPRS(3).

Notas:1) Para elementos lineares com 04 nós, as colunas 41 a 60 ficam em branco.

2) Os subconjuntos 11(b) e 11(c) devem ser repetidos em ciclo para todas laterais do elemento sobre as quais a carga distribuída atua. As laterais do elemento deve ser considerada em toda ordem.

Conjunto de dados 12 - Dados de controle dos incrementos de carga, formato(2F10.5,3I5), 01 linha para cada incremento de carga. Número total de linhas NINCS, ver conjunto 2.

Colunas 01 a 10 - FACTO. Fator de carga aplicada para este incremento, especificado como fator de entrada de carregamento nos conjuntos de dados 08 a 11.

Colunas 11 a 20 - TOLER. Fator tolerância da convergência.

Colunas 21 a 25 - MITER. Número máximo de interações permitidas para o incremento de carga.

Colunas 26 a 30 - NOUPT(1). Parâmetros que controlam as saídas dos resultados após a primeira interação:

0 - nenhuma saída;

1 - saída dos deslocamentos e

3 - saída dos deslocamentos, reações e tensões.

Colunas 31 a 35 - NOUPT(2). Parâmetros que controlam as saídas dos resultados que convergiram:

0 - nenhuma saída;

1 - saída dos deslocamentos;

2 - saída dos deslocamentos e reações e

3 - saída dos deslocamentos, reações e tensões.

Nota: Os fatores de carga aplicada são acumulativos. Se FACTO é definido como 0.6, 0.3, 0.2 para os três primeiros incrementos de carga, então a carga no terceiro incremento é 1.1, conforme especificada nos conjuntos de dados 08 a 11.

ANEXO III

CODIFICAÇÃO DO PROGRAMA DE OWEN & HINTON EM LINGUAGEM FORTRAN COM AS RESPECTIVAS ALTERAÇÕES REFERENTES A IMPLEMENTAÇÃO DO CRITÉRIO DE HOEK-BROWN EM REGIME ELASTOPLÁSTICO.

Neste anexo apresenta-se a codificação original do programa de Owen & Hinton com as modificações introduzidas em pesquisa anterior [3], bem como aquelas introduzidas nesta pesquisa.

Relativamente a esta pesquisa, nas instruções de preparação dos dados de entrada do programa apresentam-se as seguintes modificações:

Conjunto de dados 2

Colunas 41 a 45 NCRIT 6 - Critério de Hoek-Brown rigoroso.

As demais modificações introduzidas são comentadas seguidas do sinal ' . ' repetido quatro vezes ou tendo no seu topo linhas de comentários seguidas do mesmo sinal até a coluna 72.

```

$DEBUG
C++++ MASTER PLAST MAS00010
C++++ NEXT CARD WAS ADDED TO CONVERT REAL VALUES TO DOUBLE PRECISION MAS00020
      IMPLICIT REAL*8(A-H,O-Z) MAS00030
C*****MAS00040
C*** PROGRAM FOR THE ELASTO-PLASTIC ANALYSIS OF PLANE STRESS, MAS00050
C PLANE STRAIN AND AXISYMETRIC SOLIDS MAS00060
C++++ VERSION 2 SAFETY FACTOR ADDED ++++ MAY 16TH, 1985 ++++ MAS00070
C++++ VERSION 3 EXTENSIVE MODIFICATIONS IN ORDER TO INCLUDE : MAS00080
C SCALE EFFECT IN STRENGTH OF ROCK MASS, MAS00090
C ELASTIC SOLUTIONS SKIPPING ELASTO-PLASTIC SECTIONS OF CODE, MAS00100
C AND HOEK-BROWN FAILURE CRITERION ++++ OCT. 30, 1992 ++++ MAS00110
C++++ VERSION 4 HOEK-BROWN ELASTOPLASTIC CRITERION ++++ NOV. 1992 ++++ MAS00120
C++++ ADDITION FEATURES ARE INDICATED BY COMMENT CARDS AS C++++ MAS00130
C.... Micro computer implementation started Nov. 1st, 1996
C.... Hoek-Brown true elastoplasticity implementation
C.... Marconi Edson de Alcantara M Sc thesis version
C*****MAS00140
      DIMENSION ASDIS(1000),COORD(500,2),ELOAD(250,18),ESTIF(18,18), MAS00090
      . EQRHS(40),EQUAT(110,40),FIXED(1000),GLOAD(110), MAS00100
      . GSTIF(6105), MAS00110
      . IFFIX(1000),LNODS(250,9),LOCEL(18),MATNO(250), MAS00120
      . NACVA(110),NAMEV(40),NDEST(18),NDFRO(250),NOFIX(100), MAS00130
      . NOUTP(2),NPIVO(40), MAS00140
      . POSGP(4),PRESC(100,2),PROPS(5,7),RLOAD(250,18), MAS00150
      . STFOR(1000),TREAC(100,2),VECRV(110),WEIGP(4), MAS00160
      . STRSG(4,1350),TDISP(1000),TLOAD(250,18), MAS00170
      . TOFOR(1000),EPSTN(1350),EFFST(1350), MAS00180
      . ELSIZ(300),SIZEF(300),SCALS(5,15),SCALF(5,15) MAS00250
C.....
      CHARACTER*12 INPDAT, OUTDAT
      WRITE(*,6000)
      6000 FORMAT(//////////,' DIGITE O NOME DO ARQUIVO DE DADOS ==>',\ )
      READ(*,6100) INPDAT
      6100 FORMAT(12A)
      WRITE(*,6200)
      6200 FORMAT(/,' DIGITE O NOME DO ARQUIVO PARA OS RESULTADOS==>',\ )
      READ(*,6100) OUTDAT
      OPEN(5, FILE=INPDAT,STATUS='OLD')
      OPEN(6, FILE=OUTDAT,STATUS='UNKNOWN')
      OPEN(9, FILE='POSTSOL.OUT',STATUS='UNKNOWN')
      OPEN(1,FILE='TEMP1',FORM='UNFORMATTED',STATUS='UNKNOWN',
      . BLOCKSIZE=20400)
      OPEN(2,FILE='TEMP2',FORM='UNFORMATTED',STATUS='UNKNOWN',
      . BLOCKSIZE=20400)
      OPEN(3,FILE='TEMP3',FORM='UNFORMATTED',STATUS='UNKNOWN',
      . BLOCKSIZE=20400)
      OPEN(4,FILE='TEMP4',FORM='UNFORMATTED',STATUS='UNKNOWN',
      . BLOCKSIZE=20400)
      OPEN(8,FILE='TEMPS',FORM='UNFORMATTED',STATUS='UNKNOWN',
      . BLOCKSIZE=20400)
      REWIND 5
      REWIND 6
      REWIND 9
C.....
C MAS00260
C*** PRESET VARIABLES ASSOCIATED WITH DYNAMIC DIMENSIONING MAS00270
C MAS00280
      CALL DIMEN(MBUFA,MELEM,MEVAB,MFRON,MMATS,MPOIN,MSTIF,MTOTG,MTOTV, MAS00290
      . MVFIX,NDOFN,NPROP,NSTRE) MAS00300
C MAS00310
C*** CALL THE SUBROUTINE WHICH READS MOST OF THE PROBLEM DATA MAS00320
C MAS00330
      CALL INPUT(COORD,IFFIX,LNODS,MATNO,MELEM,MEVAB,MFRON,MMATS, MAS00340
      . MPOIN,MTOTV,MVFIX,NALGO, MAS00350
      . NCRIT,NDFRO,NDOFN,NELEM,NEVAB,NGAUS,NGAU2, MAS00360
      . NINCS,NMATS,NNODE,NOFIX,NPOIN,NPROP,NSTRE, MAS00370
      . NSTRI,NTOTG,NTOTV, MAS00380
      . NTYPE,NVFIX,POSGP,PRESC,PROPS,WEIGP, MAS00390
      . SCALS,SCALF,NSIZE,NSCAL) MAS00400
C MAS00410
C*** INITIALIZE CERTAIN ARRAYS MAS00420
C MAS00430
      CALL ZERO(ELOAD,MELEM,MEVAB,MPOIN,MTOTG,MTOTV,NDOFN,NELEM, MAS00440
      . NEVAB,NGAUS,NSTRI,NTOTG,EPSTN,EFFST, MAS00450
      . NTOTV,NVFIX,STRSG,TDISP,TFACT, MAS00460
      . TLOAD,TREAC,MVFIX,SIZEF) MAS00470
C MAS00480

```

```

C++++ CALCULATE SCALE EFFECT UPON ROCK MASS STRENGTH MAS00490
C MAS00500
C IF (NSIZE.NE.0) MAS00510
CALL SCALEF(COORD, LNODS, MATNO, SCALS, SCALF, SIZEF, ELSIZ, NELEM, MAS00520
NPOIN, NNODE, NMATS, NSIZE, NSCAL, MPOIN, MELEM, MMATS) MAS00530
C MAS00540
C*** CALL THE SUBROUTINE WHICH COMPUTES THE CONSISTENT LOAD VECTORS MAS00550
C FOR EACH ELEMENT AFTER READING THE RELEVANT INPUT DATA MAS00560
C MAS00570
CALL LOADPS(COORD, LNODS, MATNO, MELEM, MMATS, MPOIN, NELEM, MAS00580
NEVAB, NGAUS, NNODE, NPOIN, NSTRE, NTYPE, POSGP, MAS00590
PROPS, RLOAD, WEIGP, NDOFN, STRSG, MTOTG) MAS00600
C MAS00610
C*** LOOP OVER EACH INCREMENT MAS00620
C MAS00630
DO 100 IINCS = 1, NINCS MAS00640
C MAS00650
C*** READ DATA FOR CURRENT INCREMENT MAS00660
C MAS00670
CALL INCREM(ELOAD, FIXED, IINCS, MELEM, MEVAB, MITER, MTOTV, MAS00680
MVFIX, NDOFN, NELEM, NEVAB, NOUTP, NOFIX, NTOTV, MAS00690
NVFIX, PRESC, RLOAD, TFACT, TLOAD, TOLER) MAS00700
C MAS00710
C*** LOOP OVER EACH ITERATION MAS00720
C MAS00730
DO 50 IITER=1, MITER MAS00740
write(*,1111) iincs, iiter
1111 format(' ... main ... increment =',i2,' iteration=',i2)
C MAS00750
C*** CALL ROUTINE WHICH SELECTS SOLUTION ALGORITHM VARIABLE KRESL MAS00760
C MAS00770
CALL ALGOR(FIXED, IINCS, IITER, KRESL, MTOTV, NALGO, MAS00780
NTOTV) MAS00790
C MAS00800
C*** CHECK WHETHER A NEW EVALUATION OF THE STIFFNESS MATRIX IS REQUIRED MAS00810
C MAS00820
IF (KRESL.EQ.1) CALL STIFFP(COORD, EPSTN, IINCS, LNODS, MATNO, MAS00830
MEVAB, MMATS, MPOIN, MTOTV, NELEM, NEVAB, NGAUS, NNODE, MAS00840
NSTRE, NSTRI, POSGP, PROPS, WEIGP, MELEM, MTOTG, MAS00850
STRSG, NTYPE, NCRIT) MAS00860
C MAS00870
C MAS00880
C*** SOLVE EQUATIONS MAS00890
C MAS00900
CALL FRONT(ASDIS, ELOAD, EORHS, EQUAT, ESTIF, FIXED, IFFIX, IINCS, IITER, MAS00910
GLOAD, GSTIF, LOCEL, LNODS, KRESL, MBUFA, MELEM, MEVAB, MFRON, MAS00920
MSTIF, MTOTV, MVFIX, NACVA, NAMEV, NDEST, NDOFN, NELEM, NEVAB, MAS00930
NNODE, NOFIX, NPIVO, NPOIN, NTOTV, TDISP, TLOAD, TREAC, MAS00940
VECRV) MAS00950
C MAS00960
C*** CALCULATE RESIDUAL FORCES MAS00970
C MAS00980
CALL RESIDU(ASDIS, COORD, EFFST, ELOAD, FACTO, IITER, LNODS, MAS00990
LPROP, MATNO, MELEM, MMATS, MPOIN, MTOTG, MTOTV, NDOFN, MAS01000
NELEM, NEVAB, NGAUS, NNODE, NSTRI, NTYPE, POSGP, PROPS, MAS01010
NSTRE, NCRIT, STRSG, WEIGP, TDISP, EPSTN, SIZEF, NALGO) MAS01020
C MAS01030
C*** CHECK FOR CONVERGENCE MAS01040
C MAS01050
CALL CONVER(ELOAD, IITER, LNODS, MELEM, MEVAB, MTOTV, NCHEK, NDOFN, MAS01060
NELEM, NEVAB, NNODE, NTOTV, PVALU, STFOR, TLOAD, TOFOR, TOLER) MAS01070
C MAS01080
C*** OUTPUT RESULTS IF REQUIRED MAS01090
C MAS01100
IF (IITER.EQ.1.AND.NOUTP(1).GT.0) MAS01110
CALL OUTPUT(IITER, MTOTG, MTOTV, MVFIX, NELEM, NGAUS, NOFIX, NOUTP, MAS01120
NPOIN, NVFIX, STRSG, TDISP, TREAC, EPSTN, NTYPE, NCHEK, MAS01130
PROPS, MMATS, NCRIT, MATNO, MELEM, SIZEF) MAS01140
C++++ PREVIOUS CARD WAS ADDED ++++ FACTOR OF SAFETY COMPUTATION MAS01150
C MAS01160
C*** IF SOLUTION HAS CONVERGED STOP ITERATING AND OUTPUT RESULTS MAS01170
C MAS01180
IF (NCHEK.EQ.0) GO TO 75 MAS01190
50 CONTINUE MAS01200
C MAS01210
C*** MAS01220
C MAS01230
IF (NALGO.EQ.2) GO TO 75 MAS01240

```

```

STOP
75 CALL OUTPUT(IITER,MTOTG,MTOTV,MVFIX,NELEM,NGAUS,NOFIX,NOUTP,
              NPOIN,NVFIX,STRSG,TDISP,TREAC,EPSTN,NTYPE,NCHK,
              PROPS,MMATS,NCRIT,MATNO,MELEM,SIZEF)
C++++ PREVIOUS CARD WAS ADDED ++++ FACTOR OF SAFETY COMPUTATION
100 CONTINUE
REWIND 9
STOP
END
SUBROUTINE DIMEN(MBUFA,MELEM,MEVAB,MFRON,MMATS,MPOIN,MSTIF,MTOTG,
               MTOTV,MVFIX,NDOFN,NPROP,NSTRE)
C*****DIM00030
C
C ***** THIS SUBROUTINE PRESETS VARIABLES ASSOCIATED WITH DYNAMIC
C DIMENSIONING
C *****DIM00080
MBUFA =40
MELEM =250
MFRON =110
MMATS =5
MPOIN =500
MSTIF =(MFRON*MFRON-MFRON)/2.0+MFRON
MTOTG =MELEM*9
NDOFN =2
MTOTV =MPOIN*NDOFN
MVFIX =100
NPROP =7
MEVAB =NDOFN*9
RETURN
END
SUBROUTINE INPUT(COORD,IFFIX,LNODS,MATNO,MELEM,MEVAB,MFRON,MMATS,
                MPOIN,MTOTV,MVFIX,NALGO,
                NCRIT,NDFRO,NDOFN,NELEM,
                NEVAB,NGAUS,NGAU2,
                NINCS,MMATS,NNODE,NOFIX,NPOIN,NPROP,NSTRE,NSTR1,
                NTOTG,NTOTV,NTYPE,NVFIX,POSGP,PRES,PROPS,WEIGP,
                SCALS,SCALE,NSIZE,NSCAL)
C*****INP00100
C
C ***** THIS SUBROUTINE ACCEPTS MOST OF THE INPUT DATA
C *****INP00140
C++++ NEXT CARD HAS BEEN ADDED
REAL*8 TITLE(12)
DIMENSION COORD(MPOIN,2),IFFIX(MTOTV),LNODS(MELEM,9),
          MATNO(MELEM),NDFRO(MELEM),
          NOFIX(MVFIX),POSGP(4),PRES(MVFIX,NDOFN),
          PROPS(MMATS,NPROP),WEIGP(4),SCALS(MMATS,15),
          SCALE(MMATS,15)
REWIND 1
REWIND 2
REWIND 3
REWIND 4
REWIND 8
REWIND 9
C++++ NEXT TWO CARDS WERE ADDED ++++ TO INITIALIZE IFFIX
DO 5000 I=1,MTOTV
5000 IFFIX(I)=0
READ(5,920) TITLE
WRITE(6,920) TITLE
920 FORMAT(12A6)
C
C *** READ THE FIRST DATA CARD, AND ECHO IT IMMEDIATELY
C
READ(5,900) NPOIN,NELEM,NVFIX,NTYPE,NNODE,MMATS,NGAUS,
.NALGO,NCRIT,NINCS,NSTRE,NSIZE
900 FORMAT(12I5)
NEVAB=NDOFN*NNODE
NSTR1=NSTRE+1
IF(NTYPE.EQ.3) NSTR1=NSTRE
NTOTV=NPOIN*NDOFN
NGAU2=NGAUS*NGAUS
NTOTG=NELEM*NGAU2
WRITE(6,901)NPOIN,NELEM,NVFIX,NTYPE,NNODE,MMATS,NGAUS,NEVAB,
.NALGO,NCRIT,NINCS,NSTRE,NSIZE

```

```

901 FORMAT(//8H NPOIN =,I4,4X,8H NELEM =,I4,4X,8H NVFIX =,I4,4X,
.8H NTYPE =,I4,4X,8H NNODE =,I4,//
.8H NMATS =,I4,4X,8H NGAUS =,I4,
.4X,8H NEVAB =,I4,4X,8H NALGO =,I4//
.8H NCRIT =,I4,4X,8H NINCS =,I4,4X,8H NSTRE =,I4,
.4X,8H NSIZE =,I4)
CALL CHECK1(NDOFN,NELEM,NGAUS,NMATS,NNODE,NPOIN,
NSTRE,NTYPE,NVFIX,NCRIT,NALGO,NINCS)
C
C*** READ THE ELEMENT NODAL CONNECTIONS AND THE PROPERTY NUMBERS.
C
WRITE(6,902)
902 FORMAT(//6H ELEMENT,3X,8HPROPERTY,6X,12HNODE NUMBERS)
DO 2 IELEM=1,NELEM
READ(5,900) NUMEL,MATNO(NUMEL),(LNODS(NUMEL,INODE),INODE=1,NNODE)
C+++ SAVE PRINTOUT
2 CONTINUE
C 2 WRITE(6,903) NUMEL,MATNO(NUMEL),(LNODS(NUMEL,INODE),INODE=1,NNODE)
C 903 FORMAT(1X,I5,I9,6X,8I5)
C
C*** ZERO ALL NODAL COORDINATES, PRIOR TO READING SOME OF THEM.
C
DO 4 IPOIN=1,NPOIN
DO 4 IDIME=1,2
4 COORD(IPOIN,IDIME)=0.0
C
C*** READ SOME NODAL COORDINATES, FINISHING WITH THE LAST NODE OF ALL.
C
WRITE(6,904)
904 FORMAT(//5H NODE,10X,1HX,10X,1HY)
6 READ(5,905) IPOIN,(COORD(IPOIN,IDIME),IDIME=1,2)
905 FORMAT(I5,6F10.5)
IF(IPOIN.NE.NPOIN) GO TO 6
C
C*** INTERPOLATE COORDINATES OF MID-SIDE NODES
C
CALL NODEXY(COORD,LNODS,MELEM,MPOIN,NELEM,NNODE)
C DO 10 IPOIN=1,NPOIN
C++++ SAVE PRINTOUT
10 IF(IPOIN.LT.50) WRITE(6,906) IPOIN,(COORD(IPOIN,IDIME),IDIME=1,2)
WRITE(6,906) IPOIN,(COORD(IPOIN,IDIME),IDIME=1,2)
906 FORMAT(1X,I5,3F10.3)
C
C*** READ FIXED VALUES.
C
WRITE(6,907)
907 FORMAT(//5H NODE,6X,4HCODE,6X,12HFIXED VALUES)
DO 8 IVFIX=1,NVFIX
READ(5,908) NOFIX(IVFIX),IFPRE,(PRESC(IVFIX,IDOFN),IDOFN=1,NDOFN)
WRITE(6,908) NOFIX(IVFIX),IFPRE,(PRESC(IVFIX,IDOFN),IDOFN=1,NDOFN)
NLOCA=(NOFIX(IVFIX)-1)*NDOFN
IFDOF=10** (NDOFN-1)
DO 8 IDOFN=1,NDOFN
NGASH=NLOCA+IDOFN
IF(IFPRE.LT. IFDOF) GO TO 8
IFFIX(NGASH)=1
IFPRE=IFPRE-IFDOF
8 IFDOF=IFDOF/10
908 FORMAT(1X,I4,5X,I5,5X,5F10.6)
C
C*** READ AVAILABLE SELECTION OF ELEMENT PROPERTIES
C
16 WRITE(6,910)
910 FORMAT(//7H NUMBER,6X,18HELEMENT PROPERTIES)
DO 18 IMATS=1,NMATS
READ(5,900) NUMAT
READ(5,930) (PROPS(NUMAT,IPROP),IPROP=1,NPROP)
930 FORMAT(8F10.5)
18 WRITE(6,911) NUMAT,(PROPS(NUMAT,IPROP),IPROP=1,NPROP)
911 FORMAT(1X,I4,3X,8E14.6)
C
C++++ READ AND PRINT SCALE FACTORS FOR ROCK MASS STRENGTH, IF
REQUIRED. VERSION 3.
IF(NSIZE.EQ.0) GO TO 22
WRITE(6,2000)
2000 FORMAT(//,42H SIZE VERSUS STRENGTH FACTORS OF ROCK MASS)
READ(5,1000) NSCAL
1000 FORMAT(I5)

```

```

WRITE(6,2020) NSCAL
2020 FORMAT(49H NUMBER OF POINTS DEFINING STRENGTH VERSUS SIZE =,I3)
DO 20 IMAT=1,NMATS
  READ(5,1000) NUMAT
  READ(5,1020) (SCALS(NUMAT,ISCAL),ISCAL=1,NSCAL)
  READ(5,1020) (SCALF(NUMAT,ISCAL),ISCAL=1,NSCAL)
1020 FORMAT(15F5.2)
  WRITE(6,2040) IMAT
2040 FORMAT(17H MATERIAL NUMBER=,I3)
  WRITE(6,2060) (SCALS(NUMAT,ISCAL),ISCAL=1,NSCAL)
2060 FORMAT(18H SIZES =,15F7.3)
  WRITE(6,2080) (SCALF(NUMAT,ISCAL),ISCAL=1,NSCAL)
2080 FORMAT(18H STRENGTH FACTORS=,15F7.3)
  20 CONTINUE
  22 CONTINUE
C
C*** SET UP GAUSSIAN INTEGRATION CONSTANTS
C
  CALL GAUSSQ(NGAUS,POSGP,WEIGP)
  CALL CHECK2(COORD,IFFIX,LNODS,MAINO,MELEM,MFRON,MPOIN,MTOTV,
  MVFIX,NDFRO,NDOFN,NELEM,NMATS,NNODE,NOFIX,NPOIN,
  NVFIX)
C
C++++ CALCULATE AND PRINT GAUSS POINT COORDINATES
C
  CALL GPCCOOR(COORD,LNODS,MPOIN,NELEM,NGAUS,NNODE,POSGP,
  WEIGP,MELEM)
  RETURN
  END
  SUBROUTINE CHECK1(NDOFN,NELEM,NGAUS,NMATS,NNODE,NPOIN,
  NSTRE,NTYPE,NVFIX,NCRIT,NALGO,NINCS)
C++++ NEXT CARD WAS ADDED
  IMPLICIT REAL*8(A-H,O-Z)
C*****
C
C**** THIS SUBROUTINE CHECKS THE MAIN CONTROL DATA
C++++ ADDITIONAL CHECK FOR ELASTIC SOLUTION AND HOEK-BROWN CRITERION
C*****
  DIMENSION NEROR(24)
  DO 10 IEROR=1,13
  10 NEROR(IEROR)=0
C
C*** CREATE THE DIAGNOSTIC MESSAGES
C
  IF(NPOIN.LE.0) NEROR(1)=1
  IF(NELEM*NNODE.LT.NPOIN) NEROR(2)=1
  IF(NVFIX.LT.2.OR.NVFIX.GT.NPOIN) NEROR(3)=1
  IF(NINCS.LT.1) NEROR(4)=1
  IF(NTYPE.LT.1.OR.NTYPE.GT.3) NEROR(5)=1
  IF(NNODE.LT.4.OR.NNODE.GT.9) NEROR(6)=1
  IF(NDOFN.LT.2.OR.NDOFN.GT.5) NEROR(7)=1
  IF(NMATS.LT.1.OR.NMATS.GT.NELEM) NEROR(8)=1
C++++ IF(NCRIT.LT.1.OR.NCRIT.GT.4) NEROR(9)=1 ++++ VERSION 3 ++++
C  IF(NCRIT.LT.1.OR.NCRIT.GT.5) NEROR(9)=1
C
C.... HOEK-BROWN VERSION 5...CRITERION 6... (NEXT LINE)
C
  IF(NCRIT.LT.1.OR.NCRIT.GT.6) NEROR(9)=1
  IF(NGAUS.LT.2.OR.INGAUS.GT.3) NEROR(10)=1
C++++ IF(NALGO.LT.1.OR.NALGO.GT.4) NEROR(11)=1 ++++ VERSION 3 ++++
  IF(NALGO.LT.0.OR.NALGO.GT.4) NEROR(11)=1
  IF(NSTRE.LT.3.OR.NSTRE.GT.5) NEROR(12)=1
C++++ ELASTIC SOLUTION ONLY WITH HOEK-BROWN CRITERION. VERSION 3
C++++ IF(NALGO.NE.0.AND.NCRIT.EQ.5) NEROR(13)=1 +++ VERSION 4 +++
C
C*** EITHER RETURN, OR ELSE PRINT THE ERRORS DIAGNOSED
C
  KEROR=0
  DO 20 IEROR=1,13
  IF(NEROR(IEROR).EQ.0) GO TO 20
  KEROR=1
  WRITE(6,900) IEROR
900 FORMAT(/31H *** DIAGNOSIS BY CHECK1, ERROR,I3)
  20 CONTINUE
  IF(KEROR.EQ.0) RETURN
C
C*** OTHERWISE ECHO ALL THE REMAINING DATA WITHOUT FURTHER COMMENT
C

```



```

CALL ECHO CHE00460
RETURN CHE00470
END CHE00480
SUBROUTINE NODEXY (COORD, LNODS, MELEM, MPOIN, NELEM, NNODE) NOD00010
C++++ NEXT CARD WAS ADDED NOD00020
IMPLICIT REAL*8 (A-H, O-Z) NOD00030
C*****NOD00040
C NOD00050
C**** THIS SUBROUTINE INTERPOLATES THE MID SIDE NODES OF STRAIGHT NOD00060
C SIDES OF ELEMENTS AND THE CENTRAL NODE OF 9 NODED ELEMENTS NOD00070
C NOD00080
C*****NOD00090
C++++ NEXT CARD WAS ADDED NOD00100
DIMENSION COORD (MPOIN, 2), LNODS (MELEM, 9) NOD00110
ABS (REAL8) = DABS (REAL8) NOD00120
IF (NNODE.EQ.4) RETURN NOD00130
C NOD00140
C**** LOOP OVER EACH ELEMENT NOD00150
C NOD00160
DO 30 IELEM=1, NELEM NOD00170
C NOD00180
C*** LOOP OVER EACH ELEMENT EDGE NOD00190
C NOD00200
NNOD1=9 NOD00210
IF (NNODE.EQ.8) NNOD1=7 NOD00220
DO 20 INODE=1, NNOD1, 2 NOD00230
IF (INODE.EQ.9) GO TO 50 NOD00240
C NOD00250
C**** COMPUTE THE NODE NUMBER OF THE FIRST NODE NOD00260
C NOD00270
NODST=LNODS (IELEM, INODE) NOD00280
IGASH=INODE+2 NOD00290
IF (IGASH.GT.8) IGASH=1 NOD00300
C NOD00310
C**** COMPUTE THE NODE NUMBER OF THE LAST NODE NOD00320
C NOD00330
NODFN=LNODS (IELEM, IGASH) NOD00340
MIDPT=INODE+1 NOD00350
C NOD00360
C**** COMPUTE THE NODE NUMBER OF THE INTERMEDIATE NODE NOD00370
C NOD00380
NODMD=LNODS (IELEM, MIDPT) NOD00390
TOTAL=ABS (COORD (NODMD, 1)) + ABS (COORD (NODMD, 2)) NOD00400
C NOD00410
C**** IF THE COORDINATES OF THE INTERMEDIATE NODE ARE BOTH ZERO NOD00420
C INTERPOLATE BY STRAIGHT LINE NOD00430
C NOD00440
IF (TOTAL.GT.0.0) GO TO 20 NOD00450
KOUNT=1 NOD00460
10 COORD (NODMD, KOUNT) = (COORD (NODST, KOUNT) + COORD (NODFN, KOUNT)) / 2.0 NOD00470
KOUNT=KOUNT+1 NOD00480
IF (KOUNT.EQ.2) GO TO 10 NOD00490
20 CONTINUE NOD00500
GO TO 30 NOD00510
50 LNODE=LNODS (IELEM, INODE) NOD00520
TOTAL=ABS (COORD (LNODE, 1)) + ABS (COORD (LNODE, 2)) NOD00530
IF (TOTAL.GT.0.0) GO TO 30 NOD00540
LNOD1=LNODS (IELEM, 1) NOD00550
LNOD3=LNODS (IELEM, 3) NOD00560
LNOD5=LNODS (IELEM, 5) NOD00570
LNOD7=LNODS (IELEM, 7) NOD00580
KOUNT=1 NOD00590
40 COORD (LNODE, KOUNT) = (COORD (LNOD1, KOUNT) + COORD (LNOD3, KOUNT) NOD00600
+ COORD (LNOD5, KOUNT) + COORD (LNOD7, KOUNT)) / 4.0 NOD00610
KOUNT=KOUNT+1 NOD00620
IF (KOUNT.EQ.2) GO TO 40 NOD00630
30 CONTINUE NOD00640
RETURN NOD00650
END NOD00660
SUBROUTINE GAUSSQ (NGAUS, POSGP, WEIGP) GAU00010
C++++ NEXT CARD WAS ADDED GAU00020
IMPLICIT REAL*8 (A-H, O-Z) GAU00030
C*****GAU00040
C GAU00050
C*** THIS SUBROUTINE SETS UP THE GAUSS-LEGENDRE INTEGRATION CONSTANTS GAU00060
C GAU00070
C*****GAU00080
DIMENSION POSGP (4), WEIGP (4) GAU00090

```

```

IF(NGAUS.GT.2) GO TO 4
2 POSGP(1)=-0.577350269189626
WEIGP(1)=1.0
GO TO 6
4 POSGP(1)=-0.774596669241483
POSGP(2)=0.0
WEIGP(1)=0.555555555555556
WEIGP(2)=0.888888888888889
6 KGAUS=NGAUS/2
DO 8 IGASH=1,KGAUS
JGASH=NGAUS+1-IGASH
POSGP(JGASH)=-POSGP(IGASH)
WEIGP(JGASH)=WEIGP(IGASH)
8 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE GPCOOR(COORD, LNODS, MPOIN, NELEM, NGAUS, NNODE, POSGP,
WEIGP, MELEM)
IMPLICIT REAL*8(A-H, O-Z)
C+++++
C
C++++ THIS SUBROUTINE CALCULATES GLOBAL COORDINATES OF GAUSS POINTS
C VERSION 3
C+++++
DIMENSION COORD(MPOIN,2), DERIV(2,9), ELCOD(2,9), LNODS(MELEM,9),
POSGP(4), SHAPE(9), WEIGP(4), GPCOD(2,9)
WRITE(6,2000)
2000 FORMAT(//,8H ELEMENT,4X,24H GAUSS POINT COORDINATES)
C++++ LOOP OVER EACH ELEMENT
C==== SAVE PRINTOUT
DO 60 IELEM=1,NELEM
C== DO 60 IELEM=1,30
C==== SAVE PRINTOUT
C++++ EVALUATE THE COORDINATES OF THE ELEMENT NODAL POINTS
DO 10 INODE=1,NNODE
LNODE=IABS(LNODS(IELEM,INODE))
DO 10 IDIME=1,2
10 ELCOD(IDIME,INODE)=COORD(LNODE, IDIME)
C+++ 4-NODE ELEMENTS. COORDINATES AT CENTER OF MASS
C IF(NNODE.NE.4) GO TO 6
C SUMX=0.0
C SUMY=0.0
C DO 2 INODE=1,N
C SUMX=SUMX+ELCOD(1,INODE)
C 2 SUMY=SUMY+ELCOD(2,INODE)
C SUMX=SUMX*0.25
C SUMY=SUMY*0.25
C WRITE(6,2010) IELEM, SUMX, SUMY
C GO TO 60
C+++6 CONTINUE
KGASP=0
DO 40 IGAUS=1,NGAUS
EXISP=POSGP(IGAUS)
DO 40 JGAUS=1,NGAUS
ETASP=POSGP(JGAUS)
KGASP=KGASP+1
C++++ EVALUATE THE SHAPE FUNCTIONS
CALL SFR2(DERIV, ETASP, EXISP, NNODE, SHAPE)
C++++ CALCULATE COORDINATES OF SAMPLING POINT
DO 20 IDIME=1,2
GPCOD(IDIME,KGASP)=0.0
DO 20 INODE=1,NNODE
GPCOD(IDIME,KGASP)=GPCOD(IDIME,KGASP)+ELCOD(IDIME,INODE)
*SHAPE(INODE)
20 CONTINUE
40 CONTINUE
C++++ PRINT AND SAVE RESULTS
WRITE(6,2010) IELEM,
((GPCOD(IDIME,IGAUS), IDIME=1,2), IGAUS=1, KGASP)
2010 FORMAT(I6, 6X, 12F10.3)
WRITE(9,2020) ((GPCOD(IDIME,IGAUS), IDIME=1,2), IGAUS=1, KGASP)
2020 FORMAT(12F10.3)
60 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE CHECK2(COORD, IFFIX, LNODS, MATNO, MELEM, MFRON, MPCIN, MTOV, CHE00010
MVFIX, NDFRO, NDOFN, NELEM, NMATS, NNODE, NOFIX, NPOIN, CHE00020
NVFIX) CHE00030

```

```

C++++ NEXT CARD WAS ADDED CHE00040
      IMPLICIT REAL*8 (A-H,O-Z) CHE00050
C*****CHE00060
C CHE00070
C*** THIS SUBROUTINE CHECKS THE REMAINDER OF THE INPUT DATA CHE00080
C CHE00090
C*****CHE00100
      DIMENSION COORD (MPOIN, 2), IFFIX (MTOTV), LNODS (MELEM, 9), CHE00110
      MATNO (MELEM), NDFRO (MELEM), NEROR (24), NOFIX (MVFIX) CHE00120
C++++ NEXT CARD WAS ADDED CHE00130
      ABS (REAL8) = DABS (REAL8) CHE00140
C CHE00150
C*** CHECK AGAINST TWO IDENTICAL NONZERO NODAL COORDINATES CHE00160
C CHE00170
      DO 5 IEROR=13,24 CHE00180
        5 NEROR (IEROR) = 0 CHE00190
          DO 10 IELEM=1,NELEM CHE00200
            10 NDFRO (IELEM) = 0 CHE00210
              DO 50 IPOIN=2,NPOIN CHE00220
                KPOIN=IPOIN-1 CHE00230
                DO 30 JPOIN=1,KPOIN CHE00240
                  DO 20 IDIME=1,2 CHE00250
                    IF (COORD (IPOIN, IDIME) .NE. COORD (JPOIN, IDIME)) GO TO 30 CHE00260
                20 CONTINUE CHE00270
                NEROR (13) = NEROR (13) + 1 CHE00280
            30 CONTINUE CHE00290
          40 CONTINUE CHE00300
        C CHE00310
      C*** CHECK THE LIST OF ELEMENT PROPERTY NUMBERS CHE00320
      C CHE00330
          DO 50 IELEM=1,NELEM CHE00340
            50 IF (MATNO (IELEM) .LE. 0 .OR. MATNO (IELEM) .GT. NMATS) NEROR (14) = NEROR (14) CHE00350
              + 1 CHE00360
        C CHE00370
      C*** CHECK FOR IMPOSSIBLE NODE NUMBERS CHE00380
      C CHE00390
          DO 70 IELEM=1,NELEM CHE00400
            DO 60 INODE=1,NNODE CHE00410
              IF (LNODS (IELEM, INODE) .EQ. 0) NEROR (15) = NEROR (15) + 1 CHE00420
            60 IF (LNODS (IELEM, INODE) .LT. 0 .OR. LNODS (IELEM, INODE) .GT. NPOIN) NEROR ( CHE00430
              16) = NEROR (16) + 1 CHE00440
          70 CONTINUE CHE00450
        C CHE00460
      C*** CHECK FOR ANY REPETITION OF A NODE NUMBER WITHIN AN ELEMENT CHE00470
      C CHE00480
          DO 140 IPOIN=1,NPOIN CHE00490
            KSTAR=0 CHE00500
            DO 100 IELEM=1,NELEM CHE00510
              KZERO=0 CHE00520
              DO 90 INODE=1,NNODE CHE00530
                IF (LNODS (IELEM, INODE) .NE. IPOIN) GO TO 90 CHE00540
                KZERO=KZERO+1 CHE00550
                IF (KZERO.GT.1) NEROR (17) = NEROR (17) + 1 CHE00560
              C CHE00570
            C*** SEEK FIRST, LAST AND INTERMEDIATE APPEARANCES OF NODE IPOIN CHE00580
            C CHE00590
                IF (KSTAR.NE.0) GO TO 80 CHE00600
                KSTAR=IELEM CHE00610
            C CHE00620
          C*** CALCULATE INCREASE OR DECREASE IN FRONTWIDTH AT EACH ELEMENT STAGE CHE00630
          C CHE00640
              NDFRO (IELEM) = NDFRO (IELEM) + NDOFN CHE00650
          80 CONTINUE CHE00660
        C CHE00670
      C*** AND CHECK THE SIGN OF THE LAST APPEARANCE OF EACH NODE CHE00680
      C CHE00690
          KLAST=IELEM CHE00700
          NLAST=INODE CHE00710
          90 CONTINUE CHE00720
          100 CONTINUE CHE00730
              IF (KSTAR.EQ.0) GO TO 110 CHE00740
              IF (KLAST.LT.NELEM) NDFRO (KLAST+1) = NDFRO (KLAST+1) - NDOFN CHE00750
              LNODS (KLAST, NLAST) = - IPOIN CHE00760
              GO TO 140 CHE00770
        C CHE00780
      C*** CHECK THAT COORDINATES FOR AN UNUSED NODE HAVE NOT BEEN SPECIFIED CHE00790
      C CHE00800
          110 WRITE (6,900) IPOIN CHE00810

```

```

900 FORMAT(/15H CHECK WHY NODE,I4,14H NEVER APPEARS)          CHE00820
    NEROR(18)=NEROR(18)+1                                     CHE00830
    SIGMA=0.0                                                 CHE00840
    DO 120 IDIME=1,2                                          CHE00850
120 SIGMA=SIGMA+ABS(COORD(IPOIN, IDIME))                     CHE00860
    IF(SIGMA.NE.0.0) NEROR(19)=NEROR(19)+1                  CHE00870
C                                                                 CHE00880
C*** CHECK THAT AN UNUSED NODE NUMBER IS NOT A RESTRAINED NODE CHE00890
C                                                                 CHE00900
    DO 130 IVFIX=1,NVFIX                                       CHE00910
130 IF(NOFIX(IVFIX).EQ.IPOIN) NEROR(20)=NEROR(20)+1        CHE00920
140 CONTINUE                                                 CHE00930
C                                                                 CHE00940
C*** CALCULATE THE LARGEST FRONTWIDTHH                       CHE00950
C                                                                 CHE00960
    NFRON=0                                                    CHE00970
    KFRON=0                                                    CHE00980
    DO 150 IELEM=1,NELEM                                       CHE00990
    NFRON=NFRON+NDFRO(IELEM)                                  CHE01000
150 IF(NFRON.GT.KFRON) KFRON=NFRON                           CHE01010
    WRITE(6,905) KFRON                                         CHE01020
905 FORMAT(/33H MAXIMUM FRONTWIDTHH ENCOUNTERED =,I5)       CHE01030
    IF(KFRON.GT.MFRON) NEROR(21)=1                            CHE01040
C                                                                 CHE01050
C*** CONTINUE CHECKING THE DATA FOR THE FIXED VALUES       CHE01060
C                                                                 CHE01070
    DO 170 IVFIX=1,NVFIX                                       CHE01080
    IF(NOFIX(IVFIX).LE.0.OR.NOFIX(IVFIX).GT.NPOIN) NEROR(22)=NEROR(22) CHE01090
    .+1                                                         CHE01100
    KOUNT=0                                                    CHE01110
    NLOCA=(NOFIX(IVFIX)-1)*NDOFN                               CHE01120
    DO 160 IDOFN=1,NDOFN                                       CHE01130
    NLOCA=NLOCA+1                                             CHE01140
160 IF(IEFIX(NLOCA).GT.0) KOUNT=1                             CHE01150
    IF(KOUNT.EQ.0) NEROR(23)=NEROR(23)+1                     CHE01160
    KVFIX=IVFIX-1                                             CHE01170
    IF(KVFIX.EQ.0) KVFIX=1                                     CHE01180
    DO 170 JVFIX=1,KVFIX                                       CHE01190
170 IF(IVFIX.NE.1.AND.NOFIX(IVFIX).EQ.NOFIX(JVFIX)) NEROR(24)=NEROR(24) CHE01200
    .+1                                                         CHE01210
    KEROR=0                                                    CHE01220
    DO 180 IEROR=13,24                                         CHE01230
    IF(NEROR(IEROR).EQ.0) GO TO 180                            CHE01240
    KEROR=1                                                    CHE01250
    WRITE(6,910) IEROR,NEROR(IEROR)                           CHE01260
910 FORMAT(/31H *** DIAGNOSIS BY CHECK2, ERROR,I3,6X,18H ASSOCIATED NCH01270
    UNBER,I5)                                                 CHE01280
180 CONTINUE                                                 CHE01290
    IF(KEROR.NE.0) GO TO 200                                   CHE01300
C                                                                 CHE01310
C*** RETURN ALL NODAL CONNECTION NUMBERS TO POSITIVE VALUES CHE01320
C                                                                 CHE01330
    DO 190 IELEM=1,NELEM                                       CHE01340
    DO 190 INODE=1,NNODE                                       CHE01350
190 LNODS(IELEM,INODE)=IABS(LNODS(IELEM,INODE))             CHE01360
    RETURN                                                    CHE01370
200 CALL ECHO                                                 CHE01380
    RETURN                                                    CHE01390
    END                                                       CHE01400
    SUBROUTINE ECHO                                           ECH00010
C*****ECH00020
C                                                                 ECH00030
C**** IF DATA ERRORS HAVE BEEN DETECTED BY SUBROUTINES CHECK1 OR ECH00040
C CHECK2, THIS SUBROUTINE READS AND WRITES THE REMAINING DATA CARDS ECH00050
C                                                                 ECH00060
C*****ECH00070
    DIMENSION NTITL(80)                                       ECH00080
    WRITE(6,900)                                               ECH00090
900 FORMAT(/50H NOW FOLLOWS A LISTING OF POST-DISASTER DATA CARDS/) ECH00100
    10 READ(5,905) NTITL                                       ECH00110
905 FORMAT(80A1)                                             ECH00120
    WRITE(6,910) NTITL                                         ECH00130
910 FORMAT(20X,80A1)                                         ECH00140
    GO TO 10                                                  ECH00150
    END                                                       ECH00160
    SUBROUTINE ZERO(ELOAD,MELEM,MEVAB,MPOIN,MTOTG,MTOTV,NDOFN,NELEM, ZER00010
    NEVAB,NGAUS,NSTR1,NTOTG,EPSTN,EFFST,                     ZER00020
    NTOTV,NVFIX,STRSG,TDISP,TFACT,                           ZER00030

```

```

          TLOAD, TREAC, MVFIX, SIZEF)
C++++ NEXT CARD WAS ADDED
          IMPLICIT REAL*8 (A-H, O-Z)
C*****ZER00040
C
C*****ZER00050
C**** THIS SUBROUTINE INITIALISES VARIOUS ARRAYS TO ZERO
C
C*****ZER00060
          DIMENSION ELOAD (MELEM, MEVAB), STRSG (4, MTOTG), TDISP (MTOTV),
          TLOAD (MELEM, MEVAB), TREAC (MVFIX, 2), EPSTN (MTOTG),
          EFFST (MTOTG), SIZEF (MELEM)
          TFACT=0.0
          DO 30 IELEM=1, NELEM
          DO 30 IEVAB=1, NEVAB
          ELOAD (IELEM, IEVAB)=0.0
          30 TLOAD (IELEM, IEVAB)=0.0
          DO 40 ITOTV=1, NTOTV
          40 TDISP (ITOTV)=0.0
          DO 50 IVFIX=1, NVFIX
          DO 50 IDOFN=1, NDOFN
          50 TREAC (IVFIX, IDOFN)=0.0
          DO 60 ITOTG=1, NTOTG
          EPSTN (ITOTG)=0.0
          EFFST (ITOTG)=0.0
          DO 60 ISTR1=1, NSTR1
          60 STRSG (ISTR1, ITOTG)=0.0
C++++ VERSION 3
          DO 70 IELEM=1, NELEM
          70 SIZEF (IELEM)=1.0
          RETURN
          END
          SUBROUTINE SCALEF (COORD, LNODS, MATNO, SCALS, SCALF, SIZEF, ELSIZ,
          NELEM, NPOIN, NNODE, NMATS, NSIZE, NSCAL,
          MPOIN, MELEM, MMATS)
C*****SCA00040
C
C*****SCA00050
C**** THIS SUBROUTINE CALCULATES SCALE EFFECT FOR ROCK MASS
C
C*****SCA00060
C COHESIVE PROPERTY AT ALL ELEMENTS. IT IS ACTIVE ONLY IF NSIZE
C
C*****SCA00070
C IS DIFFERENT FROM ZERO. CODDED OCT. 16, 1992
C
C*****SCA00080
C
C*****SCA00090
          IMPLICIT REAL*8 (A-H, O-Z)
          DIMENSION COORD (MPOIN, 2), LNODS (MELEM, 9), MATNO (MELEM),
          SCALF (MMATS, 15), SCALS (MMATS, 15), SIZEF (MELEM),
          ELSIZ (MELEM), XE1 (2, 9), XE2 (2, 9)
          SQR(X)=DSQR(X)
          ABS(X)=DABS(X)
C
C*****SCA00100
C++++ LOOP OVER ELEMENTS AND CALCULATE THEIR MEAN SIZES
C
          DO 40 IELEM=1, NELEM
          DO 10 INODE=1, NNODE
          LNOD=IABS (LNODS (IELEM, INODE))
          DO 10 IDIME=1, 2
          XE1 (IDIME, INODE)=COORD (LNOD, IDIME)
          10 CONTINUE
          IF (NNODE.EQ.8) GO TO 20
          ELSIZ (IELEM)=SQRT ((XE1 (1, 1)-XE1 (1, 2))**2+(XE1 (2, 1)-XE1 (2, 2))**2)
          +SQRT ((XE1 (1, 2)-XE1 (1, 3))**2+(XE1 (2, 2)-XE1 (2, 3))**2)
          +SQRT ((XE1 (1, 3)-XE1 (1, 4))**2+(XE1 (2, 3)-XE1 (2, 4))**2)
          +SQRT ((XE1 (1, 4)-XE1 (1, 1))**2+(XE1 (2, 4)-XE1 (2, 1))**2)
          GO TO 30
          20 ELSIZ (IELEM)=SQRT ((XE1 (1, 1)-XE1 (1, 3))**2+(XE1 (2, 1)-XE1 (2, 3))**2)
          +SQRT ((XE1 (1, 3)-XE1 (1, 5))**2+(XE1 (2, 3)-XE1 (2, 5))**2)
          +SQRT ((XE1 (1, 5)-XE1 (1, 7))**2+(XE1 (2, 5)-XE1 (2, 7))**2)
          +SQRT ((XE1 (1, 7)-XE1 (1, 1))**2+(XE1 (2, 7)-XE1 (2, 1))**2)
          30 ELSIZ (IELEM)=ELSIZE (IELEM)*0.25
          40 CONTINUE
C
C*****SCA00170
C++++ ADD SIZES OF NEIGHBOUR ELEMENTS IF THIS OPTION IS IN EFFECT
C
          IF (NSIZE.EQ.1) GO TO 180
          DO 140 IELEM=1, NELEM
          SUMS2=0.0
          DO 60 INODE=1, NNODE
          LNOD=IABS (LNODS (IELEM, INODE))
          DO 60 IDIME=1, 2
          60 XE1 (IDIME, INODE)=COORD (LNOD, IDIME)
          SCA00010
          SCA00020
          SCA00030
          SCA00040
          SCA00050
          SCA00060
          SCA00070
          SCA00080
          SCA00090
          SCA00110
          SCA00120
          SCA00130
          SCA00140
          SCA00150
          SCA00160
          SCA00170
          SCA00180
          SCA00190
          SCA00200
          SCA00210
          SCA00220
          SCA00230
          SCA00240
          SCA00250
          SCA00260
          SCA00270
          SCA00280
          SCA00290
          SCA00300
          SCA00310
          SCA00320
          SCA00330
          SCA00340
          SCA00350
          SCA00360
          SCA00370
          SCA00380
          SCA00390
          SCA00400
          SCA00410
          SCA00420
          SCA00430
          SCA00440
          SCA00450
          SCA00460
          SCA00470

```

```

DO 120 JELEM=1,NELEM
IF (JELEM.EQ.IELEM) GO TO 120
DO 70 INODE=1,NNODE
LNOD=IABS(LNODS(JELEM,INODE))
DO 70 IDIME=1,2
70 XE2(IDIME,INODE)=COORD(LNOD, IDIME)
IF (NNODE.EQ.8) GO TO 80
C++++ FOUR NODE ELEMENT
IF( (ABS(XE1(1,1)-XE2(1,4)) + ABS(XE1(2,1)-XE2(2,4)))
. * (ABS(XE1(1,2)-XE2(1,1)) + ABS(XE1(2,2)-XE2(2,1)))
. * (ABS(XE1(1,3)-XE2(1,2)) + ABS(XE1(2,3)-XE2(2,2)))
. * (ABS(XE1(1,4)-XE2(1,3)) + ABS(XE1(2,4)-XE2(2,3)))
. NE.0.0 ) GO TO 120
SUMSZ=SUMSZ+ELSIZ(JELEM)
GO TO 120
C++++ EIGHT NODE ELEMENT
80 CONTINUE
IF( (ABS(XE1(1,2)-XE2(1,6)) + ABS(XE1(2,2)-XE2(2,6)))
. * (ABS(XE1(1,4)-XE2(1,8)) + ABS(XE1(2,4)-XE2(2,8)))
. * (ABS(XE1(1,6)-XE2(1,2)) + ABS(XE1(2,6)-XE2(2,2)))
. * (ABS(XE1(1,8)-XE2(1,4)) + ABS(XE1(2,8)-XE2(2,4)))
. NE.0.0 ) GO TO 120
SUMSZ=SUMSZ+ELSIZ(JELEM)
120 CONTINUE
C++++ SAVE SIZE OF ELEMENT CLUSTER INTERMEDIARY ARRAY
SIZEF(IELEM)=0.5*SUMSZ+ELSIZ(IELEM)
140 CONTINUE
DO 160 IELEM=1,NELEM
160 ELSIZ(IELEM)=SIZEF(IELEM)
C
C++++ NOW CALCULATE THE SCALE FACTORS
C
180 CONTINUE
DO 210 IELEM=1,NELEM
IMAT=MATNO(IELEM)
SIZE=ELSIZ(IELEM)
IF (SIZE.LE.SCAL(SMAT,1).OR.SIZE.GE.SCAL(SMAT,NSCAL)) GO TO 200
DO 190 ISIZ=1,NSCAL
SIZ1=SCAL(SMAT,ISIZ)
FAC1=SCALF(IMAT,ISIZ)
IF (SIZE.GE.SIZ1) GO TO 190
SIZ2=SCAL(SMAT,ISIZ+1)
FAC2=SCALF(IMAT,ISIZ+1)
SIZEF(IELEM)=FAC1-((SIZE-SIZ1)/(SIZ2-SIZ1))*(FAC1-FAC2)
190 CONTINUE
GO TO 220
200 CONTINUE
IF (SIZE.LE.SCAL(SMAT,1)) SIZEF(IELEM)=SCALF(IMAT,1)
IF (SIZE.GE.SCAL(SMAT,NSCAL)) SIZEF(IELEM)=SCALF(IMAT,NSCAL)
C++++ DEBUG
220 WRITE(6,2000) IELEM, ELSIZ(IELEM), SIZEF(IELEM)
2000 FORMAT(' ELEMENT=',I5,' SIZE=',F10.2,' SCALE FACTOR=',F8.3)
C++++ DEBUG
210 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE LOADPS(COORD, LNODS, MATNO, MELEM, MMATS, MPOIN, NELEM,
. NEVAL, NGAUS, NNODE, NPOIN, NSTRE, NTYPE, POSGP,
. PROPS, RLOAD, WEIGP, NDOFN, STRSG, MTOTG)
C++++ NEXT CARD WAS ADDED
IMPLICIT REAL*8(A-R,O-Z)
C*****
C
C**** THIS SUBROUTINE EVALUATES THE CONSISTENT NODAL FORCES FOR EACH
C ELEMENT
C
C*****
C++++ NEXT CARD HAS BEEN ADDED
REAL*8 TITLE(12)
DIMENSION CARTD(2,9), COORD(MPOIN,2), DERIV(2,9), DGASE(2),
. DMATX(4,4), ELCOD(2,9), LNODS(MELEM,9), MATNO(MELEM),
. NOPRS(4), PGASH(2), POINT(2), POSGP(4), PRESS(4,2),
. PROPS(MMATS,7), RLOAD(MELEM,18), SHAPE(9), STRAN(4),
. STRES(4),
. WEIGP(4), GPCOD(2,9), STRSG(4,MTOTG), BMATX(4,18)
C++++ NEXT 2 CARDS WERE ADDED
SIN(REAL8)=DSIN(REAL8)
COS(REAL8)=DCOS(REAL8)

```

```

SCA00480
SCA00490
SCA00500
SCA00510
SCA00520
SCA00530
SCA00540
SCA00550
SCA00560
SCA00570
SCA00580
SCA00590
SCA00600
SCA00610
SCA00620
SCA00630
SCA00640
SCA00650
SCA00660
SCA00670
SCA00680
SCA00690
SCA00700
SCA00710
SCA00720
SCA00730
SCA00740
SCA00750
SCA00760
SCA00770
SCA00780
SCA00790
SCA00800
SCA00810
SCA00820
SCA00830
SCA00840
SCA00850
SCA00860
SCA00870
SCA00880
SCA00890
SCA00900
SCA00910
SCA00920
SCA00930
SCA00940
SCA00950
SCA00960
SCA00970
SCA00980
SCA00990
SCA01000
SCA01010
SCA01020
SCA01030
LOA00010
LOA00020
LOA00030
LOA00040
LOA00050
LOA00060
LOA00070
LOA00080
LOA00090
LOA00100
LOA00110
LOA00120
LOA00130
LOA00140
LOA00150
LOA00160
LOA00170
LOA00180
LOA00190
LOA00200
LOA00210
LOA00220

```

TWOPI=6.283185308	LOA00230
DO 10 IELEM=1,NELEM	LOA00240
DO 10 IEVAB=1,NEVAB	LOA00250
10 RLOAD (IELEM, IEVAB)=0.0	LOA00260
READ (5,901) TITLE	LOA00270
901 FORMAT (12A6)	LOA00280
WRITE (6,903) TITLE	LOA00290
903 FORMAT (//, 12A6)	LOA00300
C	LOA00310
C*** READ DATA CONTROLLING LOADING TYPES TO BE INPUTED	LOA00320
C	LOA00330
READ (5,919) IPILOD, IGRAV, IEDGE	LOA00340
WRITE (6,919) IPILOD, IGRAV, IEDGE	LOA00350
919 FORMAT (3I5)	LOA00360
C	LOA00370
C*** READ NODAL POINT LOADS	LOA00380
C	LOA00390
IF (IPILOD.EQ.0) GO TO 500	LOA00400
20 READ (5,931) LODPT, (POINT (IDOFN), IDOFN=1,2)	LOA00410
WRITE (6,931) LODPT, (POINT (IDOFN), IDOFN=1,2)	LOA00420
931 FORMAT (I5, 2F10.3)	LOA00430
C	LOA00440
C*** ASSOCIATE THE NODAL POINT LOADS WITH AN ELEMENT	LOA00450
C	LOA00460
DO 30 IELEM=1,NELEM	LOA00470
DO 30 INODE=1,NNODE	LOA00480
NLOCA=IABS (LNODS (IELEM, INODE))	LOA00490
IF (LODPT.EQ.NLOCA) GO TO 40	LOA00500
C**** NEXT CARD WAS ADDED **** REMOVE EXTENSION	LOA00510
30 CONTINUE	LOA00520
40 DO 50 IDOFN=1,2	LOA00530
NGASH= (INODE-1)*2+IDOFN	LOA00540
50 RLOAD (IELEM, NGASH)=POINT (IDOFN)	LOA00550
+RLOAD (IELEM, NGASH)	LOA00560
C**** PREVIOUS CARD ADDED **** VERSION 2	LOA00570
IF (LODPT.LT.NPOIN) GO TO 20	LOA00580
500 CONTINUE	LOA00590
IF (IGRAV.EQ.0) GO TO 600	LOA00600
C	LOA00610
C*** GRAVITY LOADING SECTION	LOA00620
C	LOA00630
C	LOA00640
C** READ GRAVITY ANGLE AND GRAVITATIONAL CONSTANT	LOA00650
C	LOA00660
READ (5,906) THETA, GRAVY	LOA00670
906 FORMAT (2F10.3)	LOA00680
WRITE (6,911) THETA, GRAVY	LOA00690
911 FORMAT (//, 16H GRAVITY ANGLE =, F10.3, 19H GRAVITY CONSTANT =, F10.3)	LOA00700
THETA=THETA/57.295779514	LOA00710
C	LOA00720
C*** LOOP OVER EACH ELEMENT	LOA00730
C	LOA00740
DO 90 IELEM=1,NELEM	LOA00750
C	LOA00760
C*** SET UP PRELIMINARY CONSTANTS	LOA00770
C	LOA00780
LPROP=MATNO (IELEM)	LOA00790
THICK=PROPS (LPROP, 3)	LOA00800
DENSE=PROPS (LPROP, 4)	LOA00810
IF (DENSE.EQ.0.0) GO TO 90	LOA00820
GXCOM=DENSE*GRAVY*SIN (THETA)	LOA00830
GYCOM=-DENSE*GRAVY*COS (THETA)	LOA00840
C	LOA00850
C*** COMPUTE COORDINATES OF THE ELEMENT NODAL POINTS	LOA00860
C	LOA00870
DO 60 INODE=1,NNODE	LOA00880
LNODE=IABS (LNODS (IELEM, INODE))	LOA00890
DO 60 IDIME=1,2	LOA00900
60 ELCOD (IDIME, INODE)=COORD (LNODE, IDIME)	LOA00910
C	LOA00920
C*** ENTER LOOPS FOR AREA NUMERICAL INTEGRATION	LOA00930
C	LOA00940
KGASP=0	LOA00950
DO 80 IGAUS=1,NGAUS	LOA00960
DO 80 JGAUS=1,NGAUS	LOA00970
EXISP=POSGP (IGAUS)	LOA00980
ETASP=POSGP (JGAUS)	LOA00990
C	LOA01000

```

C*** COMPUTE THE SHAPE FUNCTION AT THE SAMPLING POINTS AND ELEMENTAL VOLUME
C
C
CALL SFR2 (DERIV, ETASP, EXISP, NNODE, SHAPE)
KGASP=KGASP+1
CALL JACOB2 (CARTD, DERIV, DJACB, ELCOD, GPCOD, TELEM, KGASP, NNODE, SHAPE)
DVOLU=DJACB*WEIGP (IGAUS) *WEIGP (JGAUS)
IF (THICK.NE.0.0) DVOLU=DVOLU*THICK
IF (NTYPE.EQ.3) DVOLU=DVOLU*TWOPI*GPCOD (1, KGASP)
C
C*** CALCULATE LOADS AND ASSOCIATE WITH ELEMENT NODAL POINTS
C
DO 70 INODE=1, NNODE
NGASH=(INODE-1)*2+1
MGASH=(INODE-1)*2+2
RLOAD (TELEM, NGASH)=RLOAD (TELEM, NGASH)+GXCOM*SHAPE (INODE) *DVOLU
70 RLOAD (TELEM, MGASH)=RLOAD (TELEM, MGASH)+GYCOM*SHAPE (INODE) *DVOLU
80 CONTINUE
90 CONTINUE
600 CONTINUE
IF (IEDGE.EQ.0) GO TO 713
C
C*** DISTRIBUTED EDGE LOAD SECTION
C
READ (5, 932) NEDGE
932 FORMAT (I5)
WRITE (6, 912) NEDGE
912 FORMAT ( //, 5X, 21HNO. OF LOADED EDGES =, I5)
WRITE (6, 915)
915 FORMAT ( //, 5X, 38HLIST OF LOADED EDGES AND APPLIED LOADS)
NODEG=3
NCODE=NNODE
IF (NNODE.EQ.4) NODEG=2
IF (NNODE.EQ.9) NCODE=8
C
C*** LOOP OVER EACH LOADED EDGE
C
DO 160 IEDGE=1, NEDGE
C
C*** READ DATA LOCATING THE LOADED EDGE AND APPLIED LOAD
C
READ (5, 902) NEASS, (NOPRS (IODEG), IODEG=1, NODEG)
902 FORMAT (4I5)
WRITE (6, 913) NEASS, (NOPRS (IODEG), IODEG=1, NODEG)
913 FORMAT (I10, 5X, 3I5)
READ (5, 914) ((PRESS (IODEG, IDOFN), IDOFN=1, 2), IODEG=1, NODEG)
WRITE (6, 914) ((PRESS (IODEG, IDOFN), IDOFN=1, 2), IODEG=1, NODEG)
914 FORMAT (1X, 6F10.3)
ETASP=-1.0
C
C*** CALCULATE THE COORDINATES OF THE NODES OF THE ELEMENT EDGE
C
DO 100 IODEG=1, NODEG
LNODE=NOPRS (IODEG)
DO 100 IDIME=1, 2
100 ELCOD (IDIME, IODEG)=COORD (LNODE, IDIME)
C
C*** ENTER LOOP FOR LINEAR NUMERICAL INTEGRATION
DO 150 IGAUS=1, NGAUS
EXISP=POSGP (IGAUS)
C
C*** EVALUATE THE SHAPE FUNCTION AT THE SAMPLING POINTS
C
CALL SFR2 (DERIV, ETASP, EXISP, NNODE, SHAPE)
C
C*** CALCULATE COMPONENTS OF THE EQUIVALENT NODAL LOADS
C
DO 110 IDOFN=1, 2
PGASH (IDOFN)=0.0
DGASH (IDOFN)=0.0
DO 110 IODEG=1, NODEG
PGASH (IDOFN)=PGASH (IDOFN)+PRESS (IODEG, IDOFN) *SHAPE (IODEG)
110 DGASH (IDOFN)=DGASH (IDOFN)+ELCOD (IDOFN, IODEG) *DERIV (1, IODEG)
DVOLU=WEIGP (IGAUS)
PXCOM=DGASH (1) *PGASH (2) -DGASH (2) *PGASH (1)
PYCOM=DGASH (1) *PGASH (1) +DGASH (2) *PGASH (2)
IF (NTYPE.NE.3) GO TO 115

```

```

LOA01010
LOA01020
LOA01030
LOA01040
LOA01050
LOA01060
LOA01070
LOA01080
LOA01090
LOA01100
LOA01110
LOA01120
LOA01130
LOA01140
LOA01150
LOA01160
LOA01170
LOA01180
LOA01190
LOA01200
LOA01210
LOA01220
LOA01230
LOA01240
LOA01250
LOA01260
LOA01270
LOA01280
LOA01290
LOA01300
LOA01310
LOA01320
LOA01330
LOA01340
LOA01350
LOA01360
LOA01370
LOA01380
LOA01390
LOA01400
LOA01410
LOA01420
LOA01430
LOA01440
LOA01450
LOA01460
LOA01470
LOA01480
LOA01490
LOA01500
LOA01510
LOA01520
LOA01530
LOA01540
LOA01550
LOA01560
LOA01570
LOA01580
LOA01590
LOA01600
LOA01610
LOA01620
LOA01630
LOA01640
LOA01650
LOA01660
LOA01670
LOA01680
LOA01690
LOA01700
LOA01710
LOA01720
LOA01730
LOA01740
LOA01750
LOA01760
LOA01770
LOA01780

```


RADIUS=0.0	LOA01790
DO 125 IODEG=1,NODEC	LOA01800
125 RADIUS=RADIUS+SHAPE (IODEG)*ELCOD (1, IODEG)	LOA01810
DVOLU=DVOLU*TWOPI*RADIUS	LOA01820
115 CONTINUE	LOA01830
C	LOA01840
C*** ASSOCIATE THE EQUIVALENT NODAL EDGE LOADS WITH AN ELEMENT	LOA01850
C	LOA01860
DO 120 INODE=1,NNODE	LOA01870
NLOCA=IABS (LNODS (NEASS, INODE))	LOA01880
IF (NLOCA.EQ.NOPRS (1)) GO TO 130	LOA01890
C**** NEXT CARD WAS ADDED **** REMOVE EXTENSION	LOA01900
120 CONTINUE	LOA01910
130 JNODE=INODE+NODEG-1	LOA01920
KOUNT=0	LOA01930
DO 140 KNODE=INODE, JNODE	LOA01940
KOUNT=KOUNT+1	LOA01950
NGASH=(KNODE-1)*NDOFN+1	LOA01960
MGASH=(KNODE-1)*NDOFN+2	LOA01970
IF (KNODE.GT.NCODE) NGASH=1	LOA01980
IF (KNODE.GT.NCODE) MGASH=2	LOA01990
RLOAD (NEASS, NGASH)=RLOAD (NEASS, NGASH)+SHAPE (KOUNT)*PXCOM*DVLU	LOA02000
140 RLOAD (NEASS, MGASH)=RLOAD (NEASS, MGASH)+SHAPE (KOUNT)*PYCOM*DVLU	LOA02010
150 CONTINUE	LOA02020
160 CONTINUE	LOA02030
713 CONTINUE	LOA02040
C==== WRITE (6,907)	LOA02050
C 907 FORMAT (//,5X,36H TOTAL NODAL FORCES FOR EACH ELEMENT)	LOA02060
C DO 290 IELEM=1,NELEM	LOA02070
C 290 WRITE (6,905) IELEM, (RLOAD (IELEM, IEVAB), IEVAB=1,NEVAB)	LOA02080
C=905 FORMAT (1X,14,5X,8E12.4/(10X,8E12.4))	LOA02090
RETURN	LOA02100
END	LOA02110
SUBROUTINE SFR2 (DERIV, ETASP, EXISP, NNODE, SHAPE)	SFR00010
C**** NEXT CARD WAS ADDED	SFR00020
IMPLICIT REAL*8 (A-H, O-Z)	SFR00030
C*****	SFR00040
C	SFR00050
C*** THIS SUBROUTINE EVALUATES SHAPE FUNCTIONS AND THEIR DERIVATIVES	SFR00060
C FOR LINEAR, QUADRATIC LAGRANGIAN AND SERENDIPITY	SFR00070
C ISOPARAMETRIC 2-D ELEMENTS	SFR00080
C	SFR00090
C*****	SFR00100
DIMENSION DERIV (2,9), SHAPE (9)	SFR00110
S=EXISP	SFR00120
T=ETASP	SFR00130
IF (NNODE.GT.4) GO TO 10	SFR00140
ST=S*T	SFR00150
C	SFR00160
C*** SHAPE FUNCTIONS FOR 4 NODED ELEMENT	SFR00170
C	SFR00180
SHAPE (1)=(1-T-S+ST)*0.25	SFR00190
SHAPE (2)=(1-T+S-ST)*0.25	SFR00200
SHAPE (3)=(1+T+S+ST)*0.25	SFR00210
SHAPE (4)=(1+T-S-ST)*0.25	SFR00220
C	SFR00230
C*** SHAPE FUNCTION DERIVATIVES	SFR00240
C	SFR00250
DERIV (1,1)=(-1+T)*0.25	SFR00260
DERIV (1,2)=(+1-T)*0.25	SFR00270
DERIV (1,3)=(+1+T)*0.25	SFR00280
DERIV (1,4)=(-1-T)*0.25	SFR00290
DERIV (2,1)=(-1+S)*0.25	SFR00300
DERIV (2,2)=(-1-S)*0.25	SFR00310
DERIV (2,3)=(+1+S)*0.25	SFR00320
DERIV (2,4)=(+1-S)*0.25	SFR00330
RETURN	SFR00340
10 IF (NNODE.GT.8) GO TO 30	SFR00350
S2=S*2.0	SFR00360
T2=T*2.0	SFR00370
SS=S*S	SFR00380
TT=T*T	SFR00390
ST=S*T	SFR00400
SST=S*S*T	SFR00410
STT=S*T*T	SFR00420
ST2=S*T*2.0	SFR00430
C	SFR00440
C*** SHAPE FUNCTIONS FOR 8 NODED ELEMENT	SFR00450

```

C
SHAPE(1)=(-1.0+ST+SS+TT-SST-STT)/4.0
SHAPE(3)=(-1.0-ST+SS+TT-SST+STT)/4.0
SHAPE(5)=(-1.0+ST+SS+TT+SST+STT)/4.0
SHAPE(7)=(-1.0-ST+SS+TT+SST-STT)/4.0
SHAPE(2)=(1.0-T-SS+SST)/2.0
SHAPE(4)=(1.0+S-TT-STT)/2.0
SHAPE(6)=(1.0+T-SS-SST)/2.0
SHAPE(8)=(1.0-S-TT+STT)/2.0

C
C*** SHAPE FUNCTION DERIVATIVES
C
DERIV(1,1)=(T+S2-ST2-TT)/4.0
DERIV(1,2)=-S+ST
DERIV(1,3)=(-T+S2-ST2+TT)/4.0
DERIV(1,4)=(1.0-TT)/2.0
DERIV(1,5)=(T+S2+ST2+TT)/4.0
DERIV(1,6)=-S-ST
DERIV(1,7)=(-T+S2+ST2-TT)/4.0
DERIV(1,8)=(-1.0+TT)/2.0
DERIV(2,1)=(S+T2-SS-ST2)/4.0
DERIV(2,2)=(-1.0+SS)/2.0
DERIV(2,3)=(-S+T2-SS+ST2)/4.0
DERIV(2,4)=-T-ST
DERIV(2,5)=(S+T2+SS+ST2)/4.0
DERIV(2,6)=(1.0-SS)/2.0
DERIV(2,7)=(-S+T2+SS-ST2)/4.0
DERIV(2,8)=-T+ST
RETURN
30 CONTINUE
SS=S*S
ST=S*T
TT=T*T
S1=S+1.0
T1=T+1.0
S2=S*2.0
T2=T*2.0
S9=S-1.0
T9=T-1.0

C
C*** SHAPE FUNCTIONS FOR 9 NODED ELEMENT
C
SHAPE(1)=0.25*S9*ST*T9
SHAPE(2)=0.5*(1.0-SS)*T*T9
SHAPE(3)=0.25*S1*ST*T9
SHAPE(4)=0.5*S*S1*(1.0-TT)
SHAPE(5)=0.25*S1*ST*T1
SHAPE(6)=0.5*(1.0-SS)*T*T1
SHAPE(7)=0.25*S9*ST*T1
SHAPE(8)=0.5*S*S9*(1.0-TT)
SHAPE(9)=(1.0-SS)*(1.0-TT)

C
C*** SHAPE FUNCTION DERIVATIVES
C
DERIV(1,1)=0.25*T*T9*(-1.0+S2)
DERIV(1,2)=-ST*T9
DERIV(1,3)=0.25*(1.0+S2)*T*T9
DERIV(1,4)=0.5*(1.0+S2)*(1.0-TT)
DERIV(1,5)=0.25*(1.0+S2)*T*T1
DERIV(1,6)=-ST*T1
DERIV(1,7)=0.25*(-1.0+S2)*T*T1
DERIV(1,8)=0.5*(-1.0+S2)*(1.0-TT)
DERIV(1,9)=-S2*(1.0-TT)
DERIV(2,1)=0.25*(-1.0+T2)*S*S9
DERIV(2,2)=0.5*(1.0-SS)*(-1.0+T2)
DERIV(2,3)=0.25*S*S1*(-1.0+T2)
DERIV(2,4)=-ST*S1
DERIV(2,5)=0.25*S*S1*(1.0+T2)
DERIV(2,6)=0.5*(1.0-SS)*(1.0+T2)
DERIV(2,7)=0.25*S*S9*(1.0+T2)
DERIV(2,8)=-ST*S9
DERIV(2,9)=-T2*(1.0-SS)

20 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE JACOB2 (CARTD, DERIV, DJACE, ELCOD, GPCOD, IELEM, KGASP,
NNODE, SHAPE)
C**** NEXT CARD WAS ADDED

```

```

SFR00460
SFR00470
SFR00480
SFR00490
SFR00500
SFR00510
SFR00520
SFR00530
SFR00540
SFR00550
SFR00560
SFR00570
SFR00580
SFR00590
SFR00600
SFR00610
SFR00620
SFR00630
SFR00640
SFR00650
SFR00660
SFR00670
SFR00680
SFR00690
SFR00700
SFR00710
SFR00720
SFR00730
SFR00740
SFR00750
SFR00760
SFR00770
SFR00780
SFR00790
SFR00800
SFR00810
SFR00820
SFR00830
SFR00840
SFR00850
SFR00860
SFR00870
SFR00880
SFR00890
SFR00900
SFR00910
SFR00920
SFR00930
SFR00940
SFR00950
SFR00960
SFR00970
SFR00980
SFR00990
SFR01000
SFR01010
SFR01020
SFR01030
SFR01040
SFR01050
SFR01060
SFR01070
SFR01080
SFR01090
SFR01100
SFR01110
SFR01120
SFR01130
SFR01140
SFR01150
SFR01160
SFR01170
SFR01180
SFR01190
SFR01200
JAC00010
JAC00020
JAC00030

```

```

      IMPLICIT REAL*8 (A-H,O-Z)
C*****
C
C**** THIS SUBROUTINE EVALUATES THE JACOBIAN MATRIX AND THE CARTESIAN
C SHAPE FUNCTION DERIVATIVES
C
C*****
      DIMENSION CARTD(2,9),DERIV(2,9),ELCOD(2,9),GPCOD(2,9),SHAPE(9),
      XJACI(2,2),XJACM(2,2)
C
C*** CALCULATE COORDINATES OF SAMPLING POINT
C
      DO 2 IDIME=1,2
      GPCOD(IDIME,KGASP)=0.0
      DO 2 INODE=1,NNODE
      GPCOD(IDIME,KGASP)=GPCOD(IDIME,KGASP)+ELCOD(IDIME,INODE)
      *SHAPE(INODE)
      2 CONTINUE
C
C*** CREATE JACOBIAN MATRIX XJACM
C
      DO 4 IDIME=1,2
      DO 4 JDIME=1,2
      XJACM(IDIME,JDIME)=0.0
      DO 4 INODE=1,NNODE
      XJACM(IDIME,JDIME)=XJACM(IDIME,JDIME)+DERIV(IDIME,INODE)*
      ELCOD(JDIME,INODE)
      4 CONTINUE
C
C*** CALCULATE DETERMINANT AND INVERSE OF JACOBIAN MATRIX
C
      DJACB=XJACM(1,1)*XJACM(2,2)-XJACM(1,2)*XJACM(2,1)
      IF(DJACB) 6,6,8
      6 WRITE(6,600) IELEM
      STOP
      8 CONTINUE
      XJACI(1,1)= XJACM(2,2)/DJACB
      XJACI(2,2)= XJACM(1,1)/DJACB
      XJACI(1,2)=-XJACM(1,2)/DJACB
      XJACI(2,1)=-XJACM(2,1)/DJACB
C
C*** CALCULATE CARTESIAN DERIVATIVES
C
      DO 10 IDIME=1,2
      DO 10 INODE=1,NNODE
      CARTD(IDIME,INODE)=0.0
      DO 10 JDIME=1,2
      CARTD(IDIME,INODE)=CARTD(IDIME,INODE)+XJACI(IDIME,JDIME)*
      DERIV(JDIME,INODE)
      10 CONTINUE
      600 FORMAT(//,36H PROGRAM HALTED IN SUBROUTINE JACOB2,/ 11X,
      22H ZERO OR NEGATIVE AREA,/ ,10X,16H ELEMENT NUMBER ,I5)
      RETURN
      END
      SUBROUTINE INCREM(ELOAD,FIXED,IINCS,MELEM,MEVAB,MITER,
      MTOTV,MVFIX,NDOPN,NELEM,NEVAB,NOUTP,
      NOFIX,NTOTV,NVFIX,PRESC,RLOAD,TFACT,
      TLOAD,TOLER)
C**** NEXT CARD WAS ADDED
      IMPLICIT REAL*8 (A-H,O-Z)
C*****
C
C**** THIS SUBROUTINE INCREMENTS THE APPLIED LOADING
C
C*****
      DIMENSION ELOAD(MELEM,MEVAB),FIXED(MTOTV),
      IFFIX(MTOTV),
      NOUTP(2),NOFIX(MVFIX),
      PRESC(MVFIX,NDOPN),RLOAD(MELEM,MEVAB),TLOAD(MELEM,MEVAB)
      WRITE(6,900) IINCS
      900 FORMAT(1H0,5X,17HINCREMENT NUMBER ,I5)
      READ(5,950) FACTO,TOLER,MITER,NOUTP(1),NOUTP(2)
      950 FORMAT(2F10.5,3I5)
      TFACT=TFACT+FACTO
      WRITE(6,960) TFACT,TOLER,MITER,NOUTP(1),NOUTP(2)
      960 FORMAT(1H0,5X,13HLOAD FACTOR =,F10.5,5X,
      24H CONVERGENCE TOLERANCE =,F10.5,5X,24HMAX. NO. OF ITERATIONS =,
      I5, //27H INITIAL OUTPUT PARAMETER =,I5,5X,24HFINAL OUTPUT PARAMET
      INC00040
      JAC00050
      JAC00060
      JAC00070
      JAC00080
      JAC00090
      JAC00100
      JAC00110
      JAC00120
      JAC00130
      JAC00140
      JAC00150
      JAC00160
      JAC00170
      JAC00180
      JAC00190
      JAC00200
      JAC00210
      JAC00220
      JAC00230
      JAC00240
      JAC00250
      JAC00260
      JAC00270
      JAC00280
      JAC00290
      JAC00300
      JAC00310
      JAC00320
      JAC00330
      JAC00340
      JAC00350
      JAC00360
      JAC00370
      JAC00380
      JAC00390
      JAC00400
      JAC00410
      JAC00420
      JAC00430
      JAC00440
      JAC00450
      JAC00460
      JAC00470
      JAC00480
      JAC00490
      JAC00500
      JAC00510
      JAC00520
      JAC00530
      JAC00540
      JAC00550
      JAC00560
      JAC00570
      INC00010
      INC00020
      INC00030
      INC00040
      INC00050
      INC00060
      INC00070
      INC00080
      INC00090
      INC00100
      INC00110
      INC00120
      INC00130
      INC00140
      INC00150
      INC00160
      INC00170
      INC00180
      INC00190
      INC00200
      INC00210
      INC00220
      INC00230
      INC00240

```

```

.ER =,I5)
DO 80 IELEM=1,NELEM
DO 80 IEVAB=1,NEVAB
ELOAD (IELEM,IEVAB)=ELOAD (IELEM,IEVAB)+RLOAD (IELEM,IEVAB)*FACTO
80 TLOAD (IELEM,IEVAB)=TLOAD (IELEM,IEVAB)+RLOAD (IELEM,IEVAB)*FACTO
C
C*** INTERPRET FIXITY DATA IN VECTOR FORM
C
DO 100 ITOTV=1,NTOTV
100 FIXED (ITOTV)=0.0
DO 110 IVFIX=1,NVFIX
NLOCA=(NOFIX (IVFIX)-1)*NDOFN
DO 110 IDOFN=1,NDOFN
NGASH=NLOCA+IDOFN
FIXED (NGASH)=PRES (IVFIX, IDOFN)*FACTO
110 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE ALGOR (FIXED, IINCS, IITER, KRESL,
MTOTV, NALGO, NTOTV)
C++++ NEXT CARD WAS ADDED
IMPLICIT REAL*8 (A-H, O-Z)
C*****ALG00050
C
C*** THIS SUBROUTINE SETS EQUATION RESOLUTION INDEX, KRESL
C
C*****ALG00090
DIMENSION FIXED (MTOTV)
KRESL=2
C++++ ELASTIC SOLUTION. VERSION 3
IF (NALGO.EQ.0) KRESL=1
IF (NALGO.EQ.1.AND.IINCS.EQ.1.AND.IITER.EQ.1) KRESL=1
IF (NALGO.EQ.2) KRESL=1
IF (NALGO.EQ.3.AND.IITER.EQ.1) KRESL=1
IF (NALGO.EQ.4.AND.IINCS.EQ.1.AND.IITER.EQ.1) KRESL=1
IF (NALGO.EQ.4.AND.IITER.EQ.2) KRESL=1
IF (IITER.EQ.1) RETURN
DO 100 ITOTV=1,NTOTV
FIXED (ITOTV)=0.0
100 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE STIFFP (COORD, EPSTN, IINCS, LNODS, MATNO, MEVAB, MMATS,
MPOIN, MTOTV, NELEM, NEVAB, NGAUS, NNODE, NSTRE,
NSTRI, POSGP, PROPS, WEIGP, MELEM, MTOTG,
STRSG, NTYPE, NCRIT)
C++++ NEXT CARD WAS ADDED
IMPLICIT REAL*8 (A-H, O-Z)
C*****STI00070
C
C*** THIS SUBROUTINE EVALUATES THE STIFFNESS MATRIX FOR EACH ELEMENT
C
C
C
C*****STI00120
DIMENSION BMATX (4, 18), CARTD (2, 9), COORD (MPOIN, 2), DDMAT (4, 18),
DERIV (2, 9), DEVIA (4), DMATX (4, 4),
ELCOD (2, 9), EPSTN (MTOTG), ESTIF (18, 18), LNODS (MELEM, 9),
MATNO (MELEM), POSGP (4), PROPS (MMATS, 7), SHAPE (9),
WEIGP (4), STRES (4), STRSG (4, MTOTG),
DVECT (4), AVECT (4), GPCOD (2, 9)
TWOPI=6.283185308
REWIND 1
KGAUS=0
C
C*** LOOP OVER EACH ELEMENT
C
DO 70 IELEM=1,NELEM
LPROP=MATNO (IELEM)
C
C*** EVALUATE THE COORDINATES OF THE ELEMENT NODAL POINTS
C
DO 10 INODE=1,NNODE
LNODE=LABS (LNODS (IELEM, INODE))
IPOSN=(LNODE-1)*2
DO 10 IDIME=1,2
IPOSN=IPOSN+1
10 ELCOD (IDIME, INODE)=COORD (LNODE, IDIME)
THICK=PROPS (LPROP, 3)

```

C		STI00370
C***	INITIALIZE THE ELEMENT STIFFNESS MATRIX	STI00380
C		STI00390
	DO 20 IEVAB=1,NEVAB	STI00400
	DO 20 JEVAB=1,NEVAB	STI00410
20	ESTIF(IEVAB,JEVAB)=0.0	STI00420
	KGASP=0	STI00430
C		STI00440
C***	ENTER LOOPS FOR AREA NUMERICAL INTEGRATION	STI00450
C		STI00460
	DO 50 IGAUS=1,NGAUS	STI00470
	EXISP=POSGP(IGAUS)	STI00480
	DO 50 JGAUS=1,NGAUS	STI00490
	ETASP=POSGP(JGAUS)	STI00500
	KGASP=KGASP+1	STI00510
	KGAUS=KGAUS+1	STI00520
C		STI00530
C***	EVALUATE THE D-MATRIX	STI00540
C		STI00550
	CALL MODPS(DMATX,LPROP,MMATS,NTYPE,PROPS)	STI00560
C		STI00570
C***	EVALUATE THE SHAPE FUNCTIONS, ELEMENTAL VOLUMES, ETC.	STI00580
C		STI00590
	CALL SFR2(DERIV,ETASP,EXISP,NNODE,SHAPE)	STI00600
	CALL JACOB2(CARTD,DERIV,DJACB,ELCOD,GPCOD,IELEM,KGASP, NNODE,SHAPE)	STI00610
	DVOLU=DJACB*WEIGP(IGAUS)*WEIGP(JGAUS)	STI00630
	IF(NTYPE.EQ.3) DVOLU=DVOLU*TWOPI*GPCOD(1,KGASP)	STI00640
	IF(THICK.NE.0.0) DVOLU=DVOLU*THICK	STI00650
C		STI00660
C***	EVALUATE THE B AND DB MATRICES	STI00670
C		STI00680
	CALL BMATPS(BMATX,CARTD,NNODE,SHAPE,GPCOD,NTYPE,KGASP)	STI00690
	IF(IINCS.EQ.1) GO TO 80	STI00700
	IF(EPSTN(KGAUS).EQ.0.0) GO TO 80	STI00710
C****	ELASTIC SOLUTION. VERSION 3	STI00720
	IF(NALGO.EQ.0) GO TO 80	STI00730
	DO 90 ISTR1=1,NSTR1	STI00740
90	STRES(ISTR1)=STRSG(ISTR1,KGAUS)	STI00750
	CALL INVAR(DEVIA,LPROP,MMATS,NCRIT,PROPS,SINT3,STEFF,STRES, THETA,VARJ2,YIELD)	STI00760
	CALL YIELDF(AVECT,DEVIA,LPROP,MMATS,NCRIT,NSTR1, PROPS,SINT3,STEFF,THETA,VARJ2,SGTOT)	STI00770
C****	CALL FLOWPL(AVECT,ABETA,DVECT,NTYPE,PROPS,LPROP,NSTR1,MMATS)	STI00780
C****	VERSION 4 *** HOEK-BROWN CRITERION ****	STI00790
	CALL FLOWPL(AVECT,ABETA,DVECT,NTYPE,PROPS,LPROP,NSTR1,MMATS)	STI00800
C***	STRES)	STI00810
	DO 100 ISTRE=1,NSTRE	STI00820
	DO 100 JSTRE=1,NSTRE	STI00830
100	DMATX(ISTRE,JSTRE)=DMATX(ISTRE,JSTRE)-ABETA*DVECT(ISTRE)* DVECT(JSTRE)	STI00840
	80 CONTINUE	STI00850
	CALL DBE(BMATX,DEMAT,DMATX,MEVAB,NEVAB,NSTRE,NSTR1)	STI00860
C		STI00870
C***	CALCULATE THE ELEMENT STIFFNESSES	STI00880
C		STI00890
	DO 30 IEVAB=1,NEVAB	STI00900
	DO 30 JEVAB=IEVAB,NEVAB	STI00910
	DO 30 ISTRE=1,NSTRE	STI00920
30	ESTIF(IEVAB,JEVAB)=ESTIF(IEVAB,JEVAB)+BMATX(ISTRE,IEVAB)* DEMAT(ISTRE,JEVAB)*DVOLU	STI00930
	50 CONTINUE	STI00940
C		STI00950
C***	CONSTRUCT THE LOWER TRIANGLE OF THE STIFFNESS MATRIX	STI00960
C		STI00970
	DO 60 IEVAB=1,NEVAB	STI00980
	DO 60 JEVAB=1,NEVAB	STI00990
60	ESTIF(JEVAB,IEVAB)=ESTIF(IEVAB,JEVAB)	STI01000
C		STI01010
C***	STORE THE STIFFNESS MATRIX,STRESS MATRIX AND SAMPLING POINT COORDINATES FOR EACH ELEMENT ON DISC FILE	STI01020
C		STI01030
	WRITE(1) ESTIF	STI01040
70	CONTINUE	STI01050
	RETURN	STI01060
	END	STI01070
	SUBROUTINE MODPS(DMATX,LPROP,MMATS,NTYPE,PROPS)	STI01080
C****	NEXT CARD WAS ADDED	STI01090
		STI01100
		STI01110
		STI01120
		MOD00010
		MOD00020

```

      IMPLICIT REAL*8 (A-H,O-Z)
C*****
C
C**** THIS SUBROUTINE EVALUATES THE D-MATRIX
C
C*****
      DIMENSION DMATX(4,4),PROPS(MMATS,7)
      YOUNG=PROPS(LPROP,1)
      POISS=PROPS(LPROP,2)
      DO 10 ISTR1=1,4
      DO 10 JSTR1=1,4
10  DMATX(ISTR1,JSTR1)=0.0
      IF(NTYPE.NE.1) GO TO 4
C
C***  D MATRIX FOR PLANE STRESS CASE
C
      CONST=YOUNG/(1.0-POISS*POISS)
      DMATX(1,1)=CONST
      DMATX(2,2)=CONST
      DMATX(1,2)=CONST*POISS
      DMATX(2,1)=CONST*POISS
      DMATX(3,3)=(1.0-POISS)*CONST/2.0
      RETURN
4  IF(NTYPE.NE.2) GO TO 6
C
C***  D MATRIX FOR PLANE STRAIN CASE
C
      CONST=YOUNG*(1.0-POISS)/((1.0+POISS)*(1.0-2.0*POISS))
      DMATX(1,1)=CONST
      DMATX(2,2)=CONST
      DMATX(1,2)=CONST*POISS/(1.0-POISS)
      DMATX(2,1)=CONST*POISS/(1.0-POISS)
      DMATX(3,3)=(1.0-2.0*POISS)*CONST/(2.0*(1.0-POISS))
      RETURN
6  IF(NTYPE.NE.3) GO TO 8
C
C***  D MATRIX FOR AXISYMMETRIC CASE
C
      CONST=YOUNG*(1.0-POISS)/((1.0+POISS)*(1.0-2.0*POISS))
      CONSS=POISS/(1.0-POISS)
      DMATX(1,1)=CONST
      DMATX(2,2)=CONST
      DMATX(3,3)=CONST*(1.0-2.0*POISS)/(2.0*(1.0-POISS))
      DMATX(1,2)=CONST*CONSS
      DMATX(1,4)=CONST*CONSS
      DMATX(2,1)=CONST*CONSS
      DMATX(2,4)=CONST*CONSS
      DMATX(4,1)=CONST*CONSS
      DMATX(4,2)=CONST*CONSS
      DMATX(4,4)=CONST
8  CONTINUE
      RETURN
      END
      SUBROUTINE BMATPS(BMATX,CARTD,NNODE,SHAPE,GPCOD,NTYPE,KGASP)
C++++ NEXT CARD WAS ADDED
      IMPLICIT REAL*8 (A-H,O-Z)
C*****
C
C**** THIS SUBROUTINE EVALUATES THE STRAIN-DISPLACEMENT MATRIX
C
C*****
      DIMENSION BMATX(4,18),CARTD(2,9),SHAPE(9),GPCOD(2,9)
      NGASH=0
      DO 10 INODE=1,NNODE
      MGASH=NGASH+1
      NGASH=MGASH+1
      BMATX(1,MGASH)=CARTD(1,INODE)
      BMATX(1,NGASH)=0.0
      BMATX(2,MGASH)=0.0
      BMATX(2,NGASH)=CARTD(2,INODE)
      BMATX(3,MGASH)=CARTD(2,INODE)
      BMATX(3,NGASH)=CARTD(1,INODE)
      IF(NTYPE.NE.3) GO TO 10
      BMATX(4,MGASH)=SHAPE(INODE)/GPCOD(1,KGASP)
      BMATX(4,NGASH)=0.0
10  CONTINUE
      RETURN
      END

```

```

SUBROUTINE DBE(BMATX,DMAT,DMATX,MEVAB,NEVAB,NSTRE,NSTR1)
C**** NEXT CARD WAS ADDED
C*****
C*****
C***** THIS SUBROUTINE MULTIPLIES THE D-MATRIX BY THE B-MATRIX
C*****
C*****
DIMENSION BMATX(NSTR1,MEVAB),DMAT(NSTR1,MEVAB),
          DMATX(NSTR1,NSTR1)
DO 2 ISTR=1,NSTR
DO 2 IEVAB=1,NEVAB
DMAT(ISTR,IEVAB)=0.0
DO 2 JSTR=1,NSTR
DMAT(ISTR,IEVAB)=DMAT(ISTR,IEVAB)+
          DMATX(ISTR,JSTR)*BMATX(JSTR,IEVAB)
2 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE FRONT(ASDIS,ELoad,EQRHS,EQUAT,ESTIF,FIKED,IFFIX,IINCS,
          LITER,GLOBAL,GSTIF,LOCCEL,INODS,KREST,NBUFA,MELEM,
          MEVAB,NFRON,MSTIF,NMOTV,MVEIX,NACVA,NAMEV,NDEST,
          NDOFN,NELEM,NEVAB,NNODE,NOFIX,NPTVO,NPOIN,
          NMOTV,TDISP,TLOAD,TREAC,VECRV)
C**** NEXT CARD WAS ADDED
C*****
C*****
C***** THIS SUBROUTINE UNDERTAKES EQUATION SOLUTION BY THE FRONTAL
C*****
C*****
DIMENSION ASDIS(NMOTV),ELoad(MELEM,MEVAB),EQRHS(NBUFA),
          EQUAT(NFRON,NBUFA),ESTIF(MEVAB,MEVAB),FIKED(NMOTV),
          IFFIX(NMOTV),NPTVO(NBUFA),VECRV(NFRON),GLOBAL(NFRON),
          GSTIF(MSTIF),INODS(MELEM,9),LOCCEL(MEVAB),NACVA(NFRON),
          NAMEV(NBUFA),NDEST(MEVAB),NOFIX(MVEIX),NOUTP(2),
          TDISP(NMOTV),TLOAD(MELEM,MEVAB),TREAC(MVEIX,NDOFN)
          NFUNC(I,J)=(J+J-3)/2+1
C*****
C***** CHANGE THE SIGN OF THE LAST APPEARANCE OF EACH NODE
C*****
IF(IINCS.GT.1.OR.IITER.GT.1) GO TO 455
DO 140 IPOIN=1,NPOIN
KLAST=0
DO 130 IELEM=1,NELEM
DO 120 INODE=1,NNODE
IF(INODS(IELEM,INODE).NE.IPOIN) GO TO 120
KLAST=IELEM
NLASt=INODE
120 CONTINUE
130 CONTINUE
IF(KLAST.NE.0) INODS(KLAST,NLASt)=-IPOIN
140 CONTINUE
455 CONTINUE
C*****
C***** START BY INITIALIZING EVERYTHING THAT MATTERS TO ZERO
C*****
DO 450 IBUFA=1,NBUFA
EQRHS(IBUFA)=0.0
DO 150 ISTIF=1,MSTIF
150 GSTIF(ISTIF)=0.0
DO 160 IFRON=1,NFRON
GLOBAL(IFRON)=0.0
VECRV(IFRON)=0.0
NACVA(IFRON)=0
DO 160 IBUFA=1,NBUFA
EQUAT(IFRON,IBUFA)=0.0
160 EQUAT(IFRON,IBUFA)=0.0
C*****
C***** AND PREPARE FOR DISK READING AND WRITING OPERATIONS
C*****
NBUFA=0
IF(KREST.GT.1) NBUFA=NBUFA
REWIND 1
REWIND 2
REWIND 3
REWIND 4
REWIND 8
DEB00010
DEB00020
DEB00030
DEB00040
DEB00050
DEB00060
DEB00070
DEB00080
DEB00090
DEB00100
DEB00110
DEB00120
DEB00130
DEB00140
DEB00150
DEB00160
DEB00170
DEB00180
DEB00190
FR000010
FR000020
FR000030
FR000040
FR000050
FR000060
FR000070
FR000080
FR000090
FR000100
FR000110
FR000120
FR000130
FR000140
FR000150
FR000160
FR000170
FR000180
FR000190
FR000200
FR000210
FR000220
FR000230
FR000240
FR000250
FR000260
FR000270
FR000280
FR000290
FR000300
FR000310
FR000320
FR000330
FR000340
FR000350
FR000360
FR000370
FR000380
FR000390
FR000400
FR000410
FR000420
FR000430
FR000440
FR000450
FR000460
FR000470
FR000480
FR000490
FR000500
FR000510
FR000520
FR000530
FR000540
FR000550
FR000560
FR000570
FR000580
FR000590

```

C		FRO00600
C***	ENTER MAIN ELEMENT ASSEMBLY-REDUCTION LOOP	FRO00610
C		FRO00620
	NFRON=0	FRO00630
	KELVA=0	FRO00640
	DO 320 IELEM=1,NELEM	FRO00650
	IF(KRESL.GT.1) GO TO 400	FRO00660
	KEVAB=0	FRO00670
	READ(1) ESTIF	FRO00680
	DO 170 INODE=1,MNODE	FRO00690
	DO 170 IDOFN=1,NDOFN	FRO00700
	NPOSI=(INODE-1)*NDOFN+IDOFN	FRO00710
	LOCNO=LNODS(IELEM,INODE)	FRO00720
	IF(LOCNO.GT.0) LOCEL(NPOSI)=(LOCNO-1)*NDOFN+IDOFN	FRO00730
	IF(LOCNO.LT.0) LOCEL(NPOSI)=(LOCNO+1)*NDOFN-IDOFN	FRO00740
	170 CONTINUE	FRO00750
C		FRO00760
C***	START BY LOOKING FOR EXISTING DESTINASTIONS	FRO00770
C		FRO00780
	DO 210 IEVAB=1,NEVAB	FRO00790
	NIKNO=IABS(LOCEL(IEVAB))	FRO00800
	KEXIS=0	FRO00810
C****	NEXT CARD HAS BEEN ADDED **** REMOVE INCOMPATIBILITY ****	FRO00820
	IF(NFRON.EQ.0) GO TO 181	FRO00830
	DO 180 IFRON=1,NFRON	FRO00840
	IF(NIKNO.NE.NACVA(IFRON)) GO TO 180	FRO00850
	KEVAB=KEVAB+1	FRO00860
	KEXIS=1	FRO00870
	NDEST(KEVAB)=IFRON	FRO00880
	180 CONTINUE	FRO00890
C****	NEXT CARD HAS BEEN ADDED **** REMOVE INCOMPATIBILITY ****	FRO00900
	181 CONTINUE	FRO00910
	IF(KEXIS.NE.0) GO TO 210	FRO00920
C		FRO00930
C***	WE NOW SEEK NEW EMPTY PALCES FOR DESTINATION VECTOR	FRO00940
C		FRO00950
	DO 190 IFRON=1,MFRON	FRO00960
	IF(NACVA(IFRON).NE.0) GO TO 190	FRO00970
	NACVA(IFRON)=NIKNO	FRO00980
	KEVAB=KEVAB+1	FRO00990
	NDEST(KEVAB)=IFRON	FRO01000
	GO TO 200	FRO01010
	190 CONTINUE	FRO01020
C		FRO01030
C***	THE NEW PLACES MAY DEMAND INCRREASE IN CURRENT FRONTWIDTR	FRO01040
C		FRO01050
	200 IF(NDEST(KEVAB).GT.NFRON) NFRON=NDEST(KEVAB)	FRO01060
	210 CONTINUE	FRO01070
	WRITE(8) LOCEL,NDEST,NACVA,NFRON	FRO01080
	400 IF(KRESL.GT.1) READ(8) LOCEL,NDEST,NACVA,NFRON	FRO01090
C		FRO01100
C***	ASSEMBLE ELEMENTS LOADS	FRO01110
C		FRO01120
	DO 220 IEVAB=1,NEVAB	FRO01130
	IDEST=NDEST(IEVAB)	FRO01140
	GLOAD(IDEST)=GLOAD(IDEST)+ELOAD(IELEM,IEVAB)	FRO01150
C		FRO01160
C***	ASSEMBLE THE ELEMENT STIFFNESS-BUT NOT IN RESOLUTION	FRO01170
C		FRO01180
	IF(KRESL.GT.1) GO TO 402	FRO01190
	DO 222 JEVAB=1,IEVAB	FRO01200
	JDEST=NDEST(JEVAB)	FRO01210
	NGASH=NFUNC(IDEST,JDEST)	FRO01220
	NGISH=NFUNC(JDEST,IDEST)	FRO01230
	IF(JDEST.GE.IDEST) GSTIF(NGASH)=GSTIF(NGASH)+ESTIF(IEVAB,JEVAB)	FRO01240
	IF(JDEST.LT.IDEST) GSTIF(NGISH)=GSTIF(NGISH)+ESTIF(IEVAB,JEVAB)	FRO01250
	222 CONTINUE	FRO01260
	402 CONTINUE	FRO01270
	220 CONTINUE	FRO01280
C		FRO01290
C***	RE-EXAMINE EACH ELEMENT NODE, TO ENQUIRE WHICH CAN BE ELEIMINATED	FRO01300
C		FRO01310
	DO 310 IEVAB=1,NEVAB	FRO01320
	NIKNO=-LOCEL(IEVAB)	FRO01330
	IF(NIKNO.LE.0) GO TO 310	FRO01340
C		FRO01350
C***	FIND POSITION OF VARIABLES READY FOR ELIMINATION	FRO01360
C		FRO01370

DO 300 IFRON=1,NFRON	FRO01380
IF(NACVA(IFRON).NE.NIKNO) GO TO 300	FRO01390
NBUFA=NBUFA+1	FRO01400
C	FRO01410
C*** WRITE EQUATIONS TO DISC OR TO TAPE	FRO01420
C	FRO01430
IF(NBUFA.LE.MBUFA) GO TO 406	FRO01440
NBUFA=1	FRO01450
IF(KRESL.GT.1) GO TO 408	FRO01460
WRITE(2) EQUAT,EQRHS,NPIVO,NAMEV	FRO01470
GO TO 406	FRO01480
408 WRITE(4) EQRHS	FRO01490
READ(2) EQUAT,EQRHS,NPIVO,NAMEV	FRO01500
406 CONTINUE	FRO01510
C	FRO01520
C*** EXTRACT THE COEFFICIENTS OF THE NEW EQUATION FOR ELIMINATION	FRO01530
C	FRO01540
IF(KRESL.GT.1) GO TO 404	FRO01550
DO 230 JFRON=1,MFRON	FRO01560
IF(IFRON.LT.JFRON) NLOCA=NFUNC(IFRON,JFRON)	FRO01570
IF(LFRON.GE.JFRON) NLOCA=NFUNC(JFRON,IFRON)	FRO01580
EQUAT(JFRON,NBUFA)=GSTIF(NLOCA)	FRO01590
230 GSTIF(NLOCA)=0.0	FRO01600
404 CONTINUE	FRO01610
C	FRO01620
C*** AND EXTRACT THE CORRESPONDING RIGHT HAND SIDES	FRO01630
C	FRO01640
EQRHS(NBUFA)=GLOAD(IFRON)	FRO01650
GLOAD(IFRON)=0.0	FRO01660
KELVA=KELVA+1	FRO01670
NAMEV(NBUFA)=NIKNO	FRO01680
NPIVO(NBUFA)=IFRON	FRO01690
C	FRO01700
C*** DEAL WITH PIVOT	FRO01710
C	FRO01720
PIVOT=EQUAT(IFRON,NBUFA)	FRO01730
IF(PIVOT.GT.0.0) GO TO 235	FRO01740
WRITE(6,900) NIKNO,PIVOT	FRO01750
900 FORMAT(1H0,3X,52HNEGATIVE OR ZERO PIVOT ENCOUNTERED FOR VARIABLE	FRO01760
.0. ,I4, 10H OF VALUE ,E17.6)	FRO01770
STOP	FRO01780
235 CONTINUE	FRO01790
EQUAT(IFRON,NBUFA)=0.0	FRO01800
C	FRO01810
C*** ENQUIRE WHETHER PRESENT VARIABLE IS FREE OR PRESCRIBED	FRO01820
C	FRO01830
IF(IEFFIX(NIKNO).EQ.0) GO TO 250	FRO01840
C	FRO01850
C*** DEAL WITH A PRESCRIBED DEFLECTION	FRO01860
C	FRO01870
DO 240 JFRON=1,NFRON	FRO01880
240 GLOAD(JFRON)=GLOAD(JFRON)-FIXED(NIKNO)*EQUAT(JFRON,NBUFA)	FRO01890
GO TO 280	FRO01900
C	FRO01910
C*** ELIMINATE A FREE VARIABLE - DEAL WITH THE RIGHT HAND SIDE FIRST	FRO01920
C	FRO01930
250 DO 270 JFRON=1,NFRON	FRO01940
GLOAD(JFRON)=GLOAD(JFRON)-EQUAT(JFRON,NBUFA)*EQRHS(NBUFA)/PIVOT	FRO01950
C	FRO01960
C*** NOW DEAL WITH THE COEFFICIENTS IN CORE	FRO01970
C	FRO01980
IF(KRESL.GT.1) GO TO 418	FRO01990
IF(EQUAT(JFRON,NBUFA).EQ.0.0) GO TO 270	FRO02000
NLOCA=NFUNC(0,JFRON)	FRO02010
CUREQ=EQUAT(JFRON,NBUFA)	FRO02020
DO 260 LFRON=1,JFRON	FRO02030
NGASH=LFRON+NLOCA	FRO02040
260 GSTIF(NGASH)=GSTIF(NGASH)-CUREQ*EQUAT(LFRON,NBUFA)	FRO02050
/PIVOT	FRO02060
418 CONTINUE	FRO02070
270 CONTINUE	FRO02080
280 EQUAT(IFRON,NBUFA)=PIVOT	FRO02090
C	FRO02100
C*** RECORD THE NEW VACANT SPACE, AND REDUCE FRONTWIDTH IF POSSIBLE	FRO02110
C	FRO02120
NACVA(IFRON)=0	FRO02130
GO TO 290	FRO02140
C	FRO02150

C*** COMPLETE ELEMENT LOOP IN THE FORWARD ELLIMINATION	FRO02160
C	FRO02170
300 CONTINUE	FRO02180
290 IF (NACVA (NFRON) .NE. 0) GO TO 310	FRO02190
NFRON=NFRON-1	FRO02200
IF (NFRON.GT.0) GO TO 290	FRO02210
310 CONTINUE	FRO02220
320 CONTINUE	FRO02230
IF (KRESL.EQ.1) WRITE (2) EQUAT, EQRHS, NPIVO, NAMEV	FRO02240
BACKSPACE 2	FRO02250
C	FRO02260
C*** ENTER BACK-SUBSTITUTION PHASE. LOOP BACKWARDS THROUGH VARIABLES	FRO02270
C	FRO02280
DO 340 IELVA=1, KELVA	FRO02290
C	FRO02300
C*** READ A NEW BLOCK OF EQUATIONS - IF NEEDED	FRO02310
C	FRO02320
IF (NBUFA.NE.0) GO TO 412	FRO02330
BACKSPACE 2	FRO02340
READ (2) EQUAT, EQRHS, NPIVO, NAMEV	FRO02350
BACKSPACE 2	FRO02360
NBUFA=NBUFA	FRO02370
IF (KRESL.EQ.1) GO TO 412	FRO02380
BACKSPACE 4	FRO02390
READ (4) EQRHS	FRO02400
BACKSPACE 4	FRO02410
412 CONTINUE	FRO02420
C	FRO02430
C*** PREPARE TO BACK-SUBSTITUTE FROM THE CURRENT EQUATION	FRO02440
C	FRO02450
IFRON=NPIVO (NBUFA)	FRO02460
NIKNO=NAMEV (NBUFA)	FRO02470
PIVOT=EQUAT (IFRON, NBUFA)	FRO02480
IF (IFFIX (NIKNO) .NE. 0) VECRV (IFRON)=FIXED (NIKNO)	FRO02490
IF (IFFIX (NIKNO) .EQ. 0) EQUAT (IFRON, NBUFA)=0.0	FRO02500
C	FRO02510
C*** BACK-SUBSTITUTE IN THE CURRENT EQUATION	FRO02520
C	FRO02530
DO 330 JFRON=1, MFRON	FRO02540
330 EQRHS (NBUFA)=EQRHS (NBUFA)-VECRV (JFRON)*EQUAT (JFRON, NBUFA)	FRO02550
C	FRO02560
C*** PUT THE FINAL VALUES WHERE THEY BELONG	FRO02570
C	FRO02580
IF (IFFIX (NIKNO) .EQ. 0) VECRV (IFRON)=EQRHS (NBUFA) / PIVOT	FRO02590
IF (IFFIX (NIKNO) .NE. 0) FIXED (NIKNO)=-EQRHS (NBUFA)	FRO02600
NBUFA=NBUFA-1	FRO02610
ASDIS (NIKNO)=VECRV (IFRON)	FRO02620
340 CONTINUE	FRO02630
C	FRO02640
C*** ADD DISPLACEMENTS TO PREVIOUS TOTAL VLUES	FRO02650
C	FRO02660
DO 345 ITOTV=1, NTOTV	FRO02670
345 TDISP (ITOTV)=TDISP (ITOTV)+ASDIS (ITOTV)	FRO02680
C	FRO02690
C*** STORE REACTIONS FOR PRINTING LATER	FRO02700
C	FRO02710
KBOUN=1	FRO02720
DO 370 IPOIN=1, NPOIN	FRO02730
NLOCA=(IPOIN-1)*NDOFN	FRO02740
DO 350 IDOFN=1, NDOFN	FRO02750
NGUSH=NLOCA+IDOFN	FRO02760
IF (IFFIX (NGUSH) .GT. 0) GO TO 360	FRO02770
350 CONTINUE	FRO02780
GO TO 370	FRO02790
360 DO 510 IDOFN=1, NDOFN	FRO02800
NGASH=NLOCA+IDOFN	FRO02810
510 TREAC (KBOUN, IDOFN)=TREAC (KBOUN, IDOFN)+FIXED (NGASH)	FRO02820
KBOUN=KBOUN+1	FRO02830
370 CONTINUE	FRO02840
C	FRO02850
C*** ADD REACTIONS INTO THE TOTAL LOAD ARRAY	FRO02860
C	FRO02870
DO 700 IPOIN=1, NPOIN	FRO02880
DO 710 IELEM=1, NELEM	FRO02890
DO 710 INODE=1, NNODE	FRO02900
NLOCA=IABS (LNODS (IELEM, INODE))	FRO02910
IF (IPOIN.EQ.NLOCA) GO TO 720	FRO02920
C**** NEXT CARD WAS ADDED	FRO02930

```

710 CONTINUE FRO02940
720 DO 730 IDOFN=1, NDOFN FRO02950
      NGASH=(INODE-1)*NDOFN+IDOFN FRO02960
      MGASH=(IPOIN-1)*NDOFN+IDOFN FRO02970
730 TLOAD (IELEM, NGASH)=TLOAD (IELEM, NGASH)+FIXED (MGASH) FRO02980
700 CONTINUE FRO02990
      RETURN FRO03000
      END FRO03010
      SUBROUTINE RESIDU (ASDIS, COORD, EFFST, ELOAD, FACTO, IITER, LNODS,
      LPROP, MATNO, MELEM, MMATS, MPOIN, MTOTG, MTOTV, NDOFN, RES00010
      NELEM, NEVAB, NGAUS, NNODE, NSTR1, NTYPE, POSGP, PROPS, RES00020
      NSTRE, NCRIT, STRSG, WEIGP, TDISP, EPSTN, SIZEF, NALGO) RES00030
      RES00040
C++++ NEXT CARD WAS ADDED RES00050
      IMPLICIT REAL*8 (A-H, O-Z) RES00060
C***** RES00070
C RES00080
C**** THIS SUBROUTINE REDUCES THE STRESSES TO THE YIELD SURFACE AND RES00090
C EVALUATES THE EQUIVALENT NODAL FORCES RES00100
C RES00110
C***** RES00120
      DIMENSION ASDIS (MTOTV), AVECT (4), CARTD (2, 9), COORD (MPOIN, 2),
      DEVI (4), DVECT (4), EFFST (MTOTG), ELCOD (2, 9), ELDIS (2, 9),
      ELOAD (MELEM, 18), LNODS (MELEM, 9), POSGP (4), PROPS (MMATS, 7),
      STRAN (4), STRES (4), STRSG (4, MTOTG),
      WEIGP (4), DLCOD (2, 9), DESIG (4), SIGMA (4), SGTOT (4),
      DMATX (4, 4), DERIV (2, 9), SHAPE (9), GPCOD (2, 9),
      EPSTN (MTOTG), TDISP (MTOTV), MATNO (MELEM), BMATX (4, 18),
      SIZEF (MELEM), STEMP (4)
C++++ NEXT 4 CARDS WERE ADDED ++++ DOUBLE PRECISION ++++ RES00210
      COS (REAL8)=DCOS (REAL8) RES00220
      SIN (REAL8)=DSIN (REAL8) RES00230
      TAN (X)=DTAN (X) RES00240
      SQRT (X)=DSQRT (X) RES00250
      ROOT3=1.73205080757 RES00260
      TWOPI=6.283185308 RES00270
      DO 10 IELEM=1, NELEM RES00280
      DO 10 IEVAB=1, NEVAB RES00290
10 ELOAD (IELEM, IEVAB)=0.0 RES00300
      KGAUS=0 RES00310
      DO 20 IELEM=1, NELEM RES00320
C++++ SCALE EFFECT UPON ROCK MASS STRENGTH. VERSION 3 RES00330
      SIZE=SIZEF (IELEM) RES00340
      LPROP=MATNO (IELEM) RES00350
      UNIAX=PROPS (LPROP, 5) * SIZE RES00360
      HARDS=PROPS (LPROP, 6) RES00370
      FRICT=PROPS (LPROP, 7) RES00380
C++++ NEXT CARD WAS ADDED ++++ DOUBLE PRECISION ++++ RES00390
      TEMPO=FRICT*0.017453292 RES00400
      IF (NCRIT.EQ.3) UNIAX=PROPS (LPROP, 5)*COS (TEMPO) * SIZE RES00410
C++++ IF (NCRIT.EQ.4) UNIAX=6.0*PROPS (LPROP, 5)*COS (TEMPO)/ RES00420
C++++ (ROOT3*(3.0-SIN (TEMPO))) RES00430
      TNPHI=TAN (TEMPO) RES00440
      IF (NCRIT.EQ.4) UNIAX=(3.0*UNIAX)/(SQRT (9.0+12.0*(TNPHI)**2))*SIZE RES00450
C
C... HOEK-BROWN VERSION 5 ... CRITERION 6... (NEXT LINE)
C
      IF (NCRIT.EQ.6) UNIAX=SQRT (PROPS (LPROP, 5))
C RES00460
C*** COMPUTE COORDINATES AND INCREMENTAL DISPLACEMENTS OF THE RES00470
C ELEMENT NODAL POINTS RES00480
C RES00490
      DO 30 INODE=1, NNODE RES00500
      LNODE=IABS (LNODS (IELEM, INODE)) RES00510
      NPOSN=(LNODE-1)*NDOFN RES00520
      DO 30 IDOFN=1, NDOFN RES00530
      NPOSN=NPOSN+1 RES00540
      ELCOD (IDOFN, INODE)=COORD (LNODE, IDOFN) RES00550
30 ELDIS (IDOFN, INODE)=ASDIS (NPOSN) RES00560
      CALL MODPS (DMATX, LPROP, MMATS, NTYPE, PROPS) RES00570
      THICK=PROPS (LPROP, 3) RES00580
      KGASP=0 RES00590
      DO 40 IGAUS=1, NGAUS RES00600
      DO 40 JGAUS=1, NGAUS RES00610
      EXISP=POSGP (IGAUS) RES00620
      ETASP=POSGP (JGAUS) RES00630
      KGAUS=KGAUS+1 RES00640
      KGASP=KGASP+1 RES00650
      CALL SFR2 (DERIV, ETASP, EXISP, NNODE, SHAPE) RES00660

```

CALL	JACOB2 (CARTD, DERIV, DJACB, ELCOD, GPCOD, IELEM, KGASP,	RES00670
	NNODE, SHAPE)	RES00680
DVOLU=DJACB*WEIGP (1GAUS)*WEIGP (JGAUS)		RES00690
IF (NTYPE.EQ.3) DVOLU=DVOLU*TWOPI*GPCOD (1, KGASP)		RES00700
IF (THICK.NE.0.0) DVOLU=DVOLU*THICK		RES00710
CALL BMATPS (EMATX, CARTD, NNODE, SEAPE, GPCOD, NTYPE, KGASP)		RES00720
CALL LINEAR (CARTD, DMATX, ELDIS, LPROP, MMATS, NDOFN, NNODE, NSTRE,		RES00730
NTYPE, PROPS, STRAN, STRES, KGASP, GPCOD, SHAPE)		RES00740
C++++ PREYS=UNIAX+EPSTN (KGAUS)*HARDS ++++ HOEK-BROWN ++++ MOVED DOWN		RES00750
DO 150 ISTR1=1, NSTRI		RES00760
DESIG (ISTR1)=STRES (ISTR1)		RES00770
C++++ HOEK-BROWN CRITERION +++ VERSION 4 +++ NEXT LINE		RES00780
STEMP (ISTR1)=STRSG (ISTR1, KGAUS)		RES00790
150 SIGMA (ISTR1)=STRSG (ISTR1, KGAUS)+STRES (ISTR1)		RES00800
C++++ ELASTIC SOLUTION. VERSION 3		RES00810
IF (NALGO.EQ.0) GO TO 60		RES00820
C++++ HOEK-BROWN CRITERION +++ VERSION 4 +++ NEXT 4 LINES		RES00830
IF (NCRIT.NE.5) GO TO 1000		RES00840
CALL HOEK (PROPS (LPROP, 5), PROPS (LPROP, 7), STEMP, COHES, FRICT)		RES00850
UNIAX=COHES*COS (FRICT)*SIZE		RES00860
1000 CONTINUE		RES00870
PREYS=UNIAX+EPSTN (KGAUS)*HARDS		RES00880
CALL INVAR (DEVIA, LPROP, MMATS, NCRIT, PROPS, SINT3, STEFF, SIGMA,		RES00890
THETA, VARJ2, YIELD)		RES00900
ESPRE=EFFST (KGAUS)-PREYS		RES00910
IF (ESPRE.GE.0.0) GO TO 50		RES00920
ESCUR=YIELD-PREYS		RES00930
IF (ESCUR.LE.0.0) GO TO 60		RES00940
RFACT=ESCUR/(YIELD-EFFST (KGAUS))		RES00950
GO TO 70		RES00960
50 ESCUR=YIELD-EFFST (KGAUS)		RES00970
IF (ESCUR.LE.0.0) GO TO 60		RES00980
RFACT=1.0		RES00990
70 MSTEP=ESCUR*8.0/UNIAX+1.0		RES01000
ASTEP=MSTEP		RES01010
REDUC=1.0-RFACT		RES01020
DO 80 ISTR1=1, NSTRI		RES01030
SGTOT (ISTR1)=STRSG (ISTR1, KGAUS)+REDUC*STRES (ISTR1)		RES01040
80 STRES (ISTR1)=RFACT*STRES (ISTR1)/ASTEP		RES01050
DO 90 ISTEP=1, MSTEP		RES01060
CALL INVAR (DEVIA, LPROP, MMATS, NCRIT, PROPS, SINT3, STEFF, SGTOT,		RES01070
THETA, VARJ2, YIELD)		RES01080
C+++ CALL YIELDF (AVECT, DEVIA, LPROP, MMATS, NCRIT, NSTRI, +++VERSION 4 ++		RES01090
C+++ PROPS, SINT3, STEFF, THETA, VARJ2) +++ HOEK-BROWN+		RES01100
CALL YIELDF (AVECT, DEVIA, LPROP, MMATS, NCRIT, NSTRI,		RES01110
PROPS, SINT3, STEFF, THETA, VARJ2, SGTOT)		RES01120
CALL FLOWPL (AVECT, ABETA, DVECT, NTYPE, PROPS, LPROP, NSTRI, MMATS)		RES01130
AGASH=0.0		RES01140
DO 100 ISTR1=1, NSTRI		RES01150
100 AGASH=AGASH+AVECT (ISTR1)*STRES (ISTR1)		RES01160
DLAMD=AGASH*ABETA		RES01170
IF (DLAMD.LT.0.0) DLAMD=0.0		RES01180
BGASH=0.0		RES01190
DO 110 ISTR1=1, NSTRI		RES01200
BGASH=BGASH+AVECT (ISTR1)*SGTOT (ISTR1)		RES01210
110 SGTOT (ISTR1)=SGTOT (ISTR1)+STRES (ISTR1)-DLAMD*DVECT (ISTR1)		RES01220
EPSTN (KGAUS)=EPSTN (KGAUS)+DLAMD*BGASH/YIELD		RES01230
90 CONTINUE		RES01240
CALL INVAR (DEVIA, LPROP, MMATS, NCRIT, PROPS, SINT3, STEFF, SGTOT,		RES01250
THETA, VARJ2, YIELD)		RES01260
CURYS=UNIAX+EPSTN (KGAUS)*HARDS		RES01270
BRING=1.0		RES01280
IF (YIELD.GT.CURYS) BRING=CURYS/YIELD		RES01290
DO 130 ISTR1=1, NSTRI		RES01300
130 STRSG (ISTR1, KGAUS)=BRING*SGTOT (ISTR1)		RES01310
EFFST (KGAUS)=BRING*YIELD		RES01320
C*** ALTERNATIVE LOCATION OF STRESS REDUCTION LOOP TERMINATION CARD		RES01330
C 90 CONTINUE		RES01340
C***		RES01350
GO TO 190		RES01360
60 DO 180 ISTR1=1, NSTRI		RES01370
180 STRSG (ISTR1, KGAUS)=STRSG (ISTR1, KGAUS)+DESIG (ISTR1)		RES01380
C+++ EFFST (KGAUS)=YIELD +++ ELASTIC SOLUTION +++ VERSION 3		RES01390
IF (NALGO.NE.0) EFFST (KGAUS)=YIELD		RES01400
C		RES01410
C*** CALCULATE THE EQUIVALENT NODAL FORCES AND ASSOCIATE WITH THE		RES01420
C ELEMENT NODES		RES01430
C		RES01440

```

190 MGASH=0 RES01450
DO 140 INODE=1,NNODE RES01460
DO 140 IDOFN=1,NDOFN RES01470
MGASH=MGASH+1 RES01480
DO 140 ISTR=1,NSTRE RES01490
140 ELOAD (IELEM, MGASH)=ELOAD (IELEM, MGASH)+BMTX (ISTR, MGASH) * RES01500
STRSG (ISTR, KGAUS) *DVOLU RES01510
40 CONTINUE RES01520
20 CONTINUE RES01530
RETURN RES01540
END RES01550
SUBROUTINE LINEAR (CARTD, DMATX, ELDIS, LPROP, MMATS, NDOFN, NNODE, NSTRE, LIN00010
NTYPE, PROPS, STRAN, STRES, KGASP, GPCOD, SHAPE) LIN00020
C**** NEXT CARD WAS ADDED LIN00030
IMPLICIT REAL*8 (A-H, O-Z) LIN00040
C*****LIN00050
C LIN00060
C**** THIS SUBROUTINE EVALUATES STRESSES AND STRAINS ASSUMING LINEAR LIN00070
C ELASTIC BEHAVIOUR LIN00080
C LIN00090
C*****LIN00100
DIMENSION AGASH (2, 2), CARTD (2, 9), DMATX (4, 4), ELDIS (2, 9), LIN00110
PROPS (MMATS, 7), STRAN (4), STRES (4), LIN00120
GPCOD (2, 9), SHAPE (9) LIN00130
POISS=PROPS (LPROP, 2) LIN00140
DO 20 IDOFN=1,NDOFN LIN00150
DO 20 JDOFN=1,NDOFN LIN00160
BGASH=0.0 LIN00170
DO 10 INODE=1,NNODE LIN00180
10 BGASH=BGASH+CARTD (JDOFN, INODE) *ELDIS (IDOFN, INODE) LIN00190
20 AGASH (IDOFN, JDOFN)=BGASH LIN00200
C LIN00210
C*** CALCULATE THE STRAINS LIN00220
C LIN00230
STRAN (1)=AGASH (1, 1) LIN00240
STRAN (2)=AGASH (2, 2) LIN00250
STRAN (3)=AGASH (1, 2)+AGASH (2, 1) LIN00260
STRAN (4)=0.0 LIN00270
DO 30 INODE=1,NNODE LIN00280
30 STRAN (4)=STRAN (4)+ELDIS (1, INODE) *SHAPE (INODE) /GPCOD (1, KGASP) LIN00290
C LIN00300
C*** AND THE CORRESPONDING STRESSES LIN00310
C LIN00320
DO 40 ISTR=1,NSTRE LIN00330
STRES (ISTR)=0.0 LIN00340
DO 40 JSTR=1,NSTRE LIN00350
40 STRES (ISTR)=STRES (ISTR)+DMATX (ISTR, JSTR) *STRAN (JSTR) LIN00360
IF (NTYPE.EQ.1) STRES (4)=0.0 LIN00370
IF (NTYPE.EQ.2) STRES (4)=POISS * (STRES (1)+STRES (2)) LIN00380
RETURN LIN00390
END LIN00400
SUBROUTINE INVAR (DEVIA, LPROP, MMATS, NCRIT, PROPS, SINT3, STEFF, STEMP, INV00010
THETA, VARJ2, YIELD) INV00020
C**** THE NEXT CARD WAS ADDED INV00030
IMPLICIT REAL*8 (A-H, O-Z) INV00040
C*****INV00050
C INV00060
C**** THIS SUBROUTINE EVALUATES THE STRESS INVARIANTS AND THE CURRENT INV00070
C VALUE OF THE YIELD FUNCTION INV00080
C INV00090
C*****INV00100
DIMENSION DEVIA (4), PROPS (MMATS, 7), STEMP (4) INV00110
C**** NEXT 5 CARDS WERE ADDED INV00120
ARSIN (REAL8)=DASIN (REAL8) INV00130
COS (REAL8)=DCOS (REAL8) INV00140
SIN (REAL8)=DSIN (REAL8) INV00150
SQRT (REAL8)=DSQRT (REAL8) INV00160
TAN (X)=DTAN (X) INV00170
ROOT3=1.73205080757 INV00180
SMEAN=(STEMP (1)+STEMP (2)+STEMP (4))/3.0 INV00190
DEVIA (1)=STEMP (1)-SMEAN INV00200
DEVIA (2)=STEMP (2)-SMEAN INV00210
DEVIA (3)=STEMP (3) INV00220
DEVIA (4)=STEMP (4)-SMEAN INV00230
VARJ2=DEVIA (3) *DEVIA (3)+0.5 * (DEVIA (1) *DEVIA (1)+DEVIA (2) *DEVIA (2) INV00240
+DEVIA (4) *DEVIA (4)) INV00250
VARJ3=DEVIA (4) * (DEVIA (4) *DEVIA (4)-VARJ2) INV00260
STEFF=SQRT (VARJ2) INV00270

```

```

IF (STEFF.EQ.0.0) GO TO 10
SINT3=-3.0+ROOT3+VARJ3/(2.0+VARJ2*STEFF)
IF (SINT3.GT.1.0) SINT3=1.0
GO TO 20
10 SINT3=0.0
20 CONTINUE
IF (SINT3.LT.-1.0) SINT3=-1.0
IF (SINT3.GT.1.0) SINT3=1.0
THETA=ARCSIN(SINT3)/3.0
C++++ GO TO (1,2,3,4), NCRIT +++ VERSION 4 +++ HOEK-BROWN +++
C
C GO TO (1,2,3,4,5), NCRIT
C.... HOEK-BROWN VERSION 5 ... CRITERION 6.. (NEXT LINE)
C***
C*** TRIESCA
GO TO (1,2,3,4,5,6), NCRIT
1 YIELD=2.0*COS(THETA)*STEFF
RETURN
C*** VON MISES
2 YIELD=ROOT3*STEFF
RETURN
C*** MOHR-COULOMB
3 PHIR=PROPS(LPROP,7)*0.017453292
SNPHI=SIN(PHIRA)
YIELD=SMEAN*SNPHI+STEFF*(COS(THETA)-SIN(THETA)*SNPHI/ROOT3)
RETURN
C*** DRUCKER-PRAGER
4 PHIR=PROPS(LPROP,7)*0.017453292
SNPHI=SIN(PHIRA)
C++++ YIELD=6.0*SMEAN*SNPHI/(ROOT3*(3.0-SNPHI))+STEFF
TNPHI=TAN(PHIRA)
YIELD=(3*SMEAN*TNPHI)/(SQRT(9.0+12.0*(TNPHI)**2))+STEFF
RETURN
C++++ HOEK-BROWN CRITERION +++ VERSION 4 +++
5 CALL HOEK(PROPS(LPROP,5),PROPS(LPROP,7),STEMP,COHES,FRICCT)
SNPHI=SIN(FRICT)
YIELD=SMEAN*SNPHI+STEFF*(COS(THETA)-SIN(THETA)*SNPHI/ROOT3)
RETURN
C
C.....
C.....
C.....
6 SIGCM=PROPS(LPROP,7)
YIELD=(SIGCM*SMEAN+4.0*(STEFF**2)*(COS(THETA))**2
+SIGCM*(COS(THETA))*STEFF-SIGCM*(SIN(THETA))*STEFF/ROOT3)
IF (YIELD.LT.0.0) YIELD=-SQRT(-YIELD)
IF (YIELD.GT.0.0) YIELD=SQRT(YIELD)
RETURN
C.....
C.....
C.....
END
SUBROUTINE YIELDF(AVECT,DEVIA,LPROP,MATS,NCRIT,NSTR1,
PROPS,SINT3,STEFF,THETA,VARJ2,STEMP)
C++++ NEXT CARD WAS ADDED
IMPLICIT REAL*(A-H,O-Z)
C*****
C***** THIS SUBROUTINE EVALUATES THE FLOW VECTOR
C
C.....
C.....
DIMENSION AVECT(4),DEVIA(4),PROPS(MATS,7),
VECAL(4),VECA2(4),VECA3(4),STEMP(4)
C++++ THE NEXT 5 CARDS WERE ADDED
ABS(REAL8)=DABS(REAL8)
COS(REAL8)=DCOS(REAL8)
SIN(REAL8)=DSIN(REAL8)
TAN(REAL8)=DTAN(REAL8)
SORT(X)=DSORT(X)
IF(STEFF.EQ.0.0) RETURN
FRICCT=PROPS(LPROP,7)
C++++ HOEK-BROWN CRITERION ++++ VERSION 4 ++++ NEXT TWO LINES +-+
IF(NCRIT.EQ.5)
CALL HOEK(PROPS(LPROP,5),PROPS(LPROP,7),STEMP,COHES,FRICCT)
TANTR=TAN(THETA)
C++++ NEXT 2 CARDS WERE ADDED ++++ REMOVE SINGULARITY ++++
TEMP1=THETA*57.29577951308
ABTHE=ABS(TEMP1)

```

```

INV00280
INV00290
INV00300
INV00310
INV00320
INV00330
INV00340
INV00350
INV00360
INV00370
INV00380
INV00390
INV00400
INV00410
INV00420
INV00430
INV00440
INV00450
INV00460
INV00470
INV00480
INV00490
INV00500
INV00510
INV00520
INV00530
INV00540
INV00550
INV00560
INV00570
INV00580
INV00590
INV00600
INV00610

```

```

INV00620
YIE00010
YIE00020
YIE00030
YIE00040
YIE00050
YIE00060
YIE00070
YIE00080
YIE00090
YIE00100
YIE00110
YIE00120
YIE00130
YIE00140
YIE00150
YIE00160
YIE00170
YIE00180
YIE00190
YIE00200
YIE00210
YIE00220
YIE00230
YIE00240
YIE00250
YIE00260

```

IF (ABTHE.LT.29.0) TANT3=TAN(3.0*THETA)	YIE00270
C++++	YIE00280
SINTH=SIN(THETA)	YIE00290
COSTH=COS(THETA)	YIE00300
COST3=COS(3.0*THETA)	YIE00310
ROOT3=1.73205080757	YIE00320
C	YIE00330
C*** CALCULATE VECTOR A1	YIE00340
C	YIE00350
VECA1(1)=1.0	YIE00360
VECA1(2)=1.0	YIE00370
VECA1(3)=0.0	YIE00380
VECA1(4)=1.0	YIE00390
C	YIE00400
C*** CALCULATE VECTOR A2	YIE00410
C	YIE00420
DO 10 ISTR1=1,NSTR1	YIE00430
10 VECA2(ISTR1)=DEVIA(ISTR1)/(2.0*STEFF)	YIE00440
VECA2(3)=DEVIA(3)/STEFF	YIE00450
C	YIE00460
C*** CALCULATE VECTOR A3	YIE00470
C	YIE00480
VECA3(1)=DEVIA(2)*DEVIA(4)+VARJ2/3.0	YIE00490
VECA3(2)=DEVIA(1)*DEVIA(4)+VARJ2/3.0	YIE00500
VECA3(3)=-2.0*DEVIA(3)*DEVIA(4)	YIE00510
VECA3(4)=DEVIA(1)*DEVIA(2)-DEVIA(3)*DEVIA(3)+VARJ2/3.0	YIE00520
C++++ GO TO (1,2,3,4), NCRIT +++ VERSION 4 +++ HOEK-BROWN +++	YIE00530
C	
GO TO (1,2,3,4,5), NCRIT	YIE00540
C	
C.... HOEK-BROWN VERSION 5...CRITERION 6...(NEXT CARD)	
C	
GO TO (1,2,3,4,5,6), NCRIT	YIE00550
C	
C*** TRESCA	YIE00560
C	YIE00570
1 CONS1=0.0	YIE00580
C++++ NEXT CARD WAS ADDED ++++ TO EASE CONVERSION TO REAL*8	YIE00590
TEMP1=THETA*57.29577951308	YIE00600
ABTHE=ABS(TEMP1)	YIE00610
IF (ABTHE.LT.29.0) GO TO 20	YIE00620
CONS2=ROOT3	YIE00630
CONS3=0.0	YIE00640
GO TO 40	YIE00650
20 CONS2=2.0*(COSTH+SINTH*TANT3)	YIE00660
CONS3=ROOT3*SINTH/(VARJ2*COST3)	YIE00670
GO TO 40	YIE00680
C	YIE00690
C*** VON MISES	YIE00700
C	YIE00710
2 CONS1=0.0	YIE00720
CONS2=ROOT3	YIE00730
CONS3=0.0	YIE00740
GO TO 40	YIE00750
C	YIE00760
C*** MOHR-COULOMB	YIE00770
C	YIE00780
C++++ NEXT 2 CARD WERE ADDED ++++ TO EASE CONVERSION TO REAL*8	YIE00790
3 TEMP2=FRICT*0.017453292	YIE00800
TEMP3=THETA*57.29577951308	YIE00810
CONS1=SIN(TEMP2)/3.0	YIE00820
ABTHE=ABS(TEMP3)	YIE00830
IF (ABTHE.LT.29.0) GO TO 30	YIE00840
CONS3=0.0	YIE00850
PLUMI=1.0	YIE00860
IF (THETA.GT.0.0) PLUMI=-1.0	YIE00870
CONS2=0.5*(ROOT3+PLUMI*CONS1*ROOT3)	YIE00880
GO TO 40	YIE00890
30 CONS2=COSTH*((1.0+TANTH*TANT3)+CONS1*(TANT3-TANTH)*ROOT3)	YIE00900
CONS3=(ROOT3*SINTH+3.0*CONS1*COSTH)/(2.0*VARJ2*COST3)	YIE00910
GO TO 40	YIE00920
C	YIE00930
C*** DRUCKER-PRAGER	YIE00940
C	YIE00950
C++++ NEXT CARD WAS ADDED ++++ TO EASE CONVERSION TO REAL*8	YIE00960
4 TEMP4=FRICT*0.017453292	YIE00970
C+++ SNPHI=SIN(TEMP4)	YIE00980
TNPHI=TAN(TEMP4)	YIE00990

```

C+++ CONS1=2.0*SNPHI/(ROOT3*(3.0-SNPHI))
CONS1=TNPHI/(SQRT(9.0+12.0*(TNPHI)**2))
CONS2=1.0
CONS3=0.0
GO TO 40
C
C++++ HOEK-BROWN ++++ VERSION 4 ++++
C
5 TEMP3=THETA*57.29577951308
CONS1=SIN(FRICT)/3.0
ABTHE=ABS(TEMP3)
IF(ABTHE.LT.29.0) GO TO 60
CONS3=0.0
PLUMI=1.0
IF(THETA.GT.0.0) PLUMI=-1.0
CONS2=0.5*(ROOT3+PLUMI*CONS1*ROOT3)
GO TO 40
60 CONS2=COSTH*((1.0+TANTH*TANT3)+CONS1*(TANT3-TANTH)*ROOT3)
CONS3=(ROOT3*SINTH+3.0*CONS1*COSTH)/(2.0*VARJ2*COST3)
GO TO 40
C
C.....
C.... HOEK-BROWN VERSION 5...CRITERION 6...(NEXT 25 LINES)
C
6 TEMP3=THETA*57.29577951308
SIGCM=PROPS(LPROP,7)
SSIGC=PROPS(LPROP,5)
YIELD=(SIGCM*SMEAN+4.0*(STEFF**2)*(COS(THETA))**2
+SIGCM*(COS(THETA))*STEFF-SIGCM*(SIN(THETA))*STEFF/ROOT3)
IF(YIELD.LT.0.0) YIELD=-SQRT(-YIELD)
IF(YIELD.GT.0.0) YIELD=SQRT(YIELD)
DGDJ1=SIGCM/3.0
DGDJ2=8*(COSTH**2)*SQRT(VARJ2)+SIGCM*COSTH-(SIGCM*SINTH)/ROOT3
DGDTH=-8*SINTH*COSTH*VARJ2-SIGCM*SINTH*SQRT(VARJ2)
-SIGCM*COSTH*SQRT(VARJ2)/ROOT3
DFDJ1=0.5*DGDJ1/YIELD
DFDJ2=0.5*DGDJ2/YIELD
DFDTH=0.5*DGDTH/YIELD
CONS1=DFDJ1
ABTHE=ABS(TEMP3)
IF(ABTHE.LT.29) GO TO 600
CONS3=0.0
PLUMI=1.0
IF(THETA.GT.0.0) PLUMI=-1.0
CONS2=(0.5/YIELD)*(6.0*STEFF+SIGCM*(ROOT3/2+(PLUMI)/(2*ROOT3)))
GO TO 40
600 CONTINUE
CONS2=DFDJ2-(TANT3/STEFF)*DFDTH
CONS3=-(0.5*ROOT3/COST3)*DFDTH/(STEFF**3)
C.....
C
40 CONTINUE
DO 50 ISTR1=1,NSTR1
50 AVECT(ISTR1)=CONS1*VECA1(ISTR1)+CONS2*VECA2(ISTR1)+CONS3*
VECA3(ISTR1)
RETURN
END
SUBROUTINE FLOWPL(AVECT,ABETA,DVECT,NTYPE,PROPS,LPROP,NSTR1,MMATS) FLO00010
C++++ NEXT CARD WAS ADDED
IMPLICIT REAL*8(A-H,O-Z)
C*****FLO00040
C
C**** THIS SUBROUTINE EVALUATES THE PLASTIC VECTOR
C*****FLO00080
DIMENSION AVECT(4),DVECT(4),PROPS(MMATS,7)
YOUNG=PROPS(LPROP,1)
POISS=PROPS(LPROP,2)
HARDS=PROPS(LPROP,6)
FMUL1=YOUNG/(1.0+POISS)
IF(NTYPE.EQ.1) GO TO 60
FMUL2=YOUNG*POISS*(AVECT(1)+AVECT(2)+AVECT(4))/((1.0+POISS)*
(1.0-2.0*POISS))
DVECT(1)=FMUL1*AVECT(1)+FMUL2
DVECT(2)=FMUL1*AVECT(2)+FMUL2
DVECT(3)=0.5*AVECT(3)*YOUNG/(1.0+POISS)
DVECT(4)=FMUL1*AVECT(4)+FMUL2
GO TO 70

```

```

YIE01000
YIE01010
YIE01020
YIE01030
YIE01040
YIE01050
YIE01060
YIE01070
YIE01080
YIE01090
YIE01100
YIE01110
YIE01120
YIE01130
YIE01140
YIE01150
YIE01160
YIE01170
YIE01180
YIE01190
YIE01200
YIE01210
YIE01220
YIE01230
YIE01240
FLO00010
FLO00020
FLO00030
FLO00040
FLO00050
FLO00060
FLO00070
FLO00080
FLO00090
FLO00100
FLO00110
FLO00120
FLO00130
FLO00140
FLO00150
FLO00160
FLO00170
FLO00180
FLO00190
FLO00200
FLO00210

```



```

60 FMUL3=YOUNG*POISS*(AVECT(1)+AVECT(2))/(1.0-POISS*POISS)          FLO00220
   DVECT(1)=FMUL1*AVECT(1)+FMUL3                                     FLO00230
   DVECT(2)=FMUL1*AVECT(2)+FMUL3                                     FLO00240
   DVECT(3)=0.5*AVECT(3)*YOUNG/(1.0+POISS)                         FLO00250
   DVECT(4)=FMUL1*AVECT(4)+FMUL3                                     FLO00260
70 DENOM=HARDS                                                       FLO00270
   DO 80 ISTR1=1,NSTR1                                               FLO00280
80 DENOM=DENOM+AVECT(ISTR1)*DVECT(ISTR1)                           FLO00290
   ABETA=1.0/DENOM                                                  FLO00300
   RETURN                                                            FLO00310
   END                                                                FLO00320
SUBROUTINE HOEK(SSIGC,SIGCM,STRES,COHES,FRICT)                       HOE00010
C+++++                                                                HOE00020
C   THIS SUBROUTINE CALCULATES INSTANTANEOUS VALUES OF COHESION   HOE00030
C   AND ANGLE OF INTERNAL FRICTION (MOHR-COULOMB) FOR A ROCK MASS HOE00040
C   OBEYING THE HOEK-BROWN FAILURE CRITERION. CODED NOV. 1992      HOE00050
C+++++                                                                HOE00060
   IMPLICIT REAL*8 (A-H,O-Z)                                         HOE00070
   DIMENSION STRES(4)                                                HOE00130
   ABS(X)=DABS(X)                                                     HOE00080
   SQRT(X)=DSQRT(X)                                                  HOE00090
   ATAN(X)=DATAN(X)                                                  HOE00100
   SIN(X)=DSIN(X)                                                    HOE00110
   COS(X)=DCOS(X)                                                    HOE00120
C++++ PRINCIPAL STRESSES                                             HOE00140
   TEMP1=0.5*(STRES(1)+STRES(2))                                     HOE00150
   TEMP2=(STRES(1)-STRES(2))                                         HOE00160
   TEMP3=SQRT(0.25*TEMP2*TEMP2+STRES(3)**2)                         HOE00170
   S1=TEMP1-TEMP3                                                    HOE00180
   S3=TEMP1+TEMP3                                                    HOE00190
C++++ CONSIDER ONLY CASES OF COMPRESSIVE STRESSES. CHANGE SIGN    HOE00200
C   CONVENTION, THAT IS, COMPRESSION IS NOW POSITIVE              HOE00210
   IF(S1.GT.0) S1=0.0                                                HOE00220
   IF(S3.GT.0) S3=0.0                                                HOE00230
   S1=-S1                                                            HOE00240
   S3=-S3                                                            HOE00250
C++++ OPTIONAL. FORCE S1 TO BE ON THE FAILURE SURFACE              HOE00260
   S1=S3+SQRT(SIGCM*S3+SSIGC)                                         HOE00270
C++++ CALCULATE INSTANTANEOUS VALUES IN THE PLANE OF PRINCIPAL HOE00280
C   STRESSES                                                        HOE00290
   TEMP1=2.0*(SQRT(SIGCM*S3+SSIGC))                                   HOE00300
   TBETA=1.0+SIGCM/TEMP1                                              HOE00310
   CPRIM=S1-S3*TBETA                                                 HOE00320
C++++ TRANSFORM INSTANTANEOUS VALUES TO TAU SIGMA PLANE         HOE00330
   TEMP1=ATAN(SQRT(TBETA))                                           HOE00340
   FRICT=2.0*(TEMP1-0.785398163)                                       HOE00350
   COHES=(0.5*CPRIM*(1.0-SIN(FRICT)))/(COS(FRICT))                 HOE00360
   RETURN                                                            HOE00370
   END                                                                HOE00380
SUBROUTINE CONVER(KLOAD,IITER,LNODS,MELEM,MEVAB,MTOTV,NCHK,         CON00010
   NDOFN,NELEM,NEVAB,NNODE,NTOTV,PVALU,STFOR,                     CON00020
   TLOAD,TOFOR,TOLER)                                               CON00030
C++++ NEXT CARD WAS ADDED                                          CON00040
   IMPLICIT REAL*8 (A-H,O-Z)                                         CON00050
C*****                                                              CON00060
C   *****                                                              CON00070
C   ***** THIS SUBROUTINE CHECKS FOR CONVERGENCE OF THE ITERATION PROCESS CON00080
C   *****                                                              CON00090
C   *****                                                              CON00100
   DIMENSION ELOAD (MELEM,MEVAB) , LNODS (MELEM,9) , STFOR (MTOTV) , CON00110
   TOFOR (MTOTV) , TLOAD (MELEM,MEVAB)                               CON00120
C++++ THE NEXT 2 CARDS WERE ADDED                                    CON00130
   ABS (REAL8) =DABS (REAL8)                                          CON00140
   SQRT (REAL8) =DSQRT (REAL8)                                        CON00150
   NCHK=0                                                            CON00160
   RESID=0.0                                                         CON00170
   RETOT=0.0                                                         CON00180
   REMAX=0.0                                                         CON00190
   DO 5 ITOTV=1,NTOTV                                               CON00200
   STFOR (ITOTV)=0.0                                                 CON00210
   TOFOR (ITOTV)=0.0                                               CON00220
5 CONTINUE                                                           CON00230
   DO 40 IELEM=1,NELEM                                              CON00240
   KEVAB=0                                                           CON00250
   DO 40 INODE=1,NNODE                                             CON00260
   LOCNO=IABS (LNODS (IELEM,INODE))                                CON00270
   DO 40 IDOFN=1,NDOFN                                             CON00280
   KEVAB=KEVAB+1                                                   CON00290

```

```

NPOSI=(LOCNO-1)*NDOFN+IDOFN
STFOR(NPOSI)=STFOR(NPOSI)+ELOAD(IELEM,KEVAB)
40 TOFOR(NPOSI)=TOFOR(NPOSI)+TLOAD(IELEM,KEVAB)
DO 50 ITOTV=1,NTOTV
REFOR=TOFOR(ITOTV)-STFOR(ITOTV)
RESID=RESID+REFOR*REFOR
RETOT=RETOT+TOFOR(ITOTV)*TOFOR(ITOTV)
AGASH=ABS(REFOR)
50 IF(AGASH.GT.REMAX) REMAX=AGASH
DO 10 IELEM=1,NELEM
DO 10 IEVAB=1,NEVAB
10 ELOAD(IELEM,IEVAB)=TLOAD(IELEM,IEVAB)-ELOAD(IELEM,IEVAB)
RESID=SQRT(RESID)
RETOT=SQRT(RETOT)
RATIO=100.0*RESID/RETOT
IF(RATIO.GT.TOLER) NCHEK=1
IF(IITER.EQ.1) GO TO 20
IF(RATIO.GT.PVALU) NCHEK=999
20 PVALU=RATIO
WRITE(6,30) NCHEK,RATIO,REMAX
30 FORMAT(1H0,3X,18HCONVERGENCE CODE =,I4,3X,28HNORM OF RESIDUAL SUM
.RATIO =,E14.6,3X,18HMAXIMUM RESIDUAL =,E14.6)
RETURN
END
SUBROUTINE OUTPUT(IITER,MTOTG,MTOTV,MVFIX,NELEM,NGAUS,NOFIX,
NOUTP,NPOIN,NVFIX,STRSG,TDISP,TREAC,EPSTN,
NTYPE,NCHEK,
PROPS,MMATS,NCRIT,MATNO,MELEM,SIZEF)
C++++ PREVIOUS CARD WAS ADDED ++++ COMPUTATION OF FACTOR OF SAFETY
C++++ NEXT CARD WAS ADDED
IMPLICIT REAL*8(A-H,O-Z)
C*****OUT00080
C
C*** THIS SUBROUTINE OUTPUTS DISPLACEMENTS,REACTIONS AND STRESSES
C
C*****OUT00120
DIMENSION NOFIX(MVFIX),NOUTP(2),STRSG(4,MTOTG),STRSP(3),
TDISP(MTOTV),TREAC(MVFIX,2),EPSTN(MTOTG),
PROPS(MMATS,7),MATNO(MELEM),SIZEF(MELEM)
C++++ PREVIOUS CARD WAS ADDED
C++++ NEXT 2 CARDS WERE ADDED
ATAN(REAL8)=DATAN(REAL8)
SQRT(REAL8)=DSQRT(REAL8)
KOUTP=NOUTP(1)
IF(IITER.GT.1) KOUTP=NOUTP(2)
IF(IITER.EQ.1.AND.NCHEK.EQ.0) KOUTP=NOUTP(2)
C
C*** OUTPUT DISPLACEMENTS
C
C++++ IF(KOUTP.LT.1) GO TO 10
C IF(KOUTP.LT.3) GO TO 10
C WRITE(6,900)
C 900 FORMAT(1H0,5X,13HDISPLACEMENTS)
C IF(NTYPE.NE.3) WRITE(6,950)
C 950 FORMAT(1H0,6X,4HNODE,6X,7HX-DISP.,7X,7HY-DISP.)
C IF(NTYPE.EQ.3) WRITE(6,955)
C 955 FORMAT(1H0,6X,4HNODE,6X,7HR-DISP.,7X,7HZ-DISP.)
C DO 20 IPOIN=1,NPOIN
C NGASH=IPOIN*2
C NGISH=NGASH-2+1
C 20 WRITE(6,910) IPOIN,(TDISP(IGASH),IGASH=NGISH,NGASH)
C 910 FORMAT(I10,3E14.6)
C 10 CONTINUE
C
C*** OUTPUT REACTIONS
C
C IF(KOUTP.LT.2) GO TO 30
C WRITE(6,920)
C 920 FORMAT(1H0,5X,9HREACTIONS)
C IF(NTYPE.NE.3) WRITE(6,960)
C 960 FORMAT(1H0,6X,4HNODE,6X,7HX-REAC.,7X,7HY-REAC.)
C IF(NTYPE.EQ.3) WRITE(6,965)
C 965 FORMAT(1H0,6X,4HNODE,6X,7HR-REAC.,7X,7HZ-REAC.)
C DO 40 IVFIX=1,NVFIX
C 40 WRITE(6,910) NOFIX(IVFIX),(TREAC(IVFIX,IDOFN),IDOFN=12)
C 30 CONTINUE
C
C*** OUTPUT STRESSES

```

```

C
C++++ IF(KOUTP.LT.3) GO TO 50
IF(KOUTP.LT.1) GO TO 50
IF(NTYPE.NE.3) WRITE(6,970)
970 FORMAT(1H0,1X,4HG.P.,6X,9HXX-STRESS,5X,9HYI-STRESS,5X,9HXY-STRESS,
.5X,9HZZ-STRESS,6X,8HMAX P.S.,6X,8HMIN P.S.,3X,5HANGLE,3X,
.6HP.P.S.,
.6X,12H SAF.FACTOR)
C++++ PREVIOUS CARD WAS ADDED ++++ COMPUTATION OF FACTOR OF SAFETY
IF(NTYPE.EQ.3) WRITE(6,975)
975 FORMAT(1H0,1X,4HG.P.,6X,9HRR-STRESS,5X,9HZZ-STRESS,5X,9HRZ-STRESS,
.5X,9HTT-STRESS,6X,8HMAX P.S.,6X,8HMIN P.S.,3X,5HANGLE,3X,
.6HP.P.S.,
.6X,12H SAF.FACTOR)
C++++ PREVIOUS CARD WAS ADDED ++++ COMPUTATION OF FACTOR OF SAFETY
KGAUS=0
DO 60 IELEM=1,NELEM
C++++ CALCULO DO FATOR DE SEGURANCA DE PILARES +++ NEXT LINE
PILAR=0.0
C
DO 60 IELEM=1,30
C+++++
C++++ DO 60 IELEM=1,30
KELGS=0
WRITE(6,930) IELEM
930 FORMAT(1H0,5X,13HELEMENT NO. =,I5)
DO 60 IGAUS=1,NGAUS
DO 60 JGAUS=1,NGAUS
KGAUS=KGAUS+1
KELGS=KELGS+1
XGASH=(STRSG(1,KGAUS)+STRSG(2,KGAUS))*0.5
XGISH=(STRSG(1,KGAUS)-STRSG(2,KGAUS))*0.5
XGESH=STRSG(3,KGAUS)
XGOSH=SQRT(XGISH*XGISH+XGESH*XGESH)
STRSP(1)=XGASH+XGOSH
STRSP(2)=XGASH-XGOSH
IF(XGISH.EQ.0.0) XGISH=0.1E-20
STRSP(3)=ATAN(XGESH/XGISH)*28.647889757
C++++ NEXT 2 CARDS WERE ADDED ++++ COMPUTATION OF FACTOR OF SAFETY
STRZZ=STRSG(4,KGAUS)
IMATO=MATNO(IELEM)
SIZE=SIZEF(IELEM)
CALL SFAC TO (PROPS,STRSP,STRZZ,IMATO,NCRIT,MMATS,SFACT,SIZE)
WRITE(6,940) KELGS,(STRSG(ISTR1,KGAUS),ISTR1=1,4),
.(STRSP(ISTRE),ISTRE=1,3),EPSN(KGAUS),
.SFACT
C++++ CALCULO DO FATOR DE SEGURANCA DE PILARES +++ NEXT 4 LINES
IF(JGAUS.NE.1) GO TO 7799
IF(IELEM.LE.4) PILAR=PILAR+0.041667*SFACT
IF(IELEM.GE.5.AND.IELEM.LE.8) PILAR=PILAR+0.0625*SFACT
IF(IELEM.EQ.9) PILAR=PILAR+0.083333*SFACT
7799 CONTINUE
C+++++
C++++ SAVE SOLUTION FOR GRAPHICS POST-PROCESSING
60 WRITE(9,940) KELGS,(STRSG(ISTR1,KGAUS),ISTR1=1,4),
.(STRSP(ISTRE),ISTRE=1,3),EPSN(KGAUS),
.SFACT
C++++ PREVIOUS CARD WAS ADDED ++++ COMPUTATION OF FACTOR OF SAFETY
940 FORMAT(15,2X,6E14.6,F8.3,E14.6,
F10.3)
C++++ PREVIOUS CARD WAS ADDED ++++ COMPUTATION OF FACTOR OF SAFETY
C++++ IMPRIME FATOR DE SEGURANCA MEDIO DOS PILARES
WRITE(6,1234) PILAR
1234 FORMAT(/,' FATOR DE SEGURANCA MEDIO PILAR =',F10.5,/)
50 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE SFAC TO (PROPS,STRSP,STRZZ,IMATO,NCRIT,MMATS,SFACT,SIZE)
C++++ FOR SINGLE PRECISION DEACTIVATE NEXT CARD
IMPLICIT REAL*8 (A-H,O-Z)
C+++++
C
C++++ THIS ROUTINE WAS ADDED TO OWEN'S FEM CODE TO COMPUTE SAFETY
C FACTOR ASSUMING ELASTIC BEHAVIOUR. HOEK-BROWN CRITERION ADDED
C OCT. 16, 1992
C
C+++++
DIMENSION PROPS(MMATS,7),STRSP(3),STEMP(4)
C++++ FOR SINGLE PRECISION DEACTIVATE NEXT 5 CARDS

```

```

OUT00570
OUT00580
OUT00590
OUT00600
OUT00610
OUT00620
OUT00630
OUT00640
OUT00650
OUT00660
OUT00670
OUT00680
OUT00690
OUT00700
OUT00710
OUT00720
OUT00730
OUT00740
OUT00750
OUT00760
OUT00770
OUT00780
OUT00790
OUT00800
OUT00810
OUT00820
OUT00830
OUT00840
OUT00850
OUT00860
OUT00870
OUT00880
OUT00890
OUT00900
OUT00910
OUT00920
OUT00930
OUT00940
OUT00950
OUT00960
OUT00970
OUT00980
OUT00990
OUT01000
OUT01010
OUT01020
OUT01030
OUT01040
OUT01050
OUT01060
OUT01070
OUT01080
OUT01090
OUT01100
OUT01110
OUT01120
OUT01130
OUT01140
OUT01150
OUT01160
OUT01170
OUT01180
OUT01190
OUT01200
OUT01210
SFA00010
SFA00020
SFA00030
SFA00040
SFA00050
SFA00060
SFA00070
SFA00080
SFA00090
SFA00100
SFA00110
SFA00120

```

SIN(R8)=DSIN(R8)	SFA00130
COS(R8)=DCOS(R8)	SFA00140
TAN(R8)=DTAN(R8)	SFA00150
SQRT(R8)=DSQRT(R8)	SFA00160
ABS(R8)=DABS(R8)	SFA00170
C	SFA00180
ROOT3=SQRT(3.0D00)	SFA00190
S1=STRSP(1)	SFA00200
S2=STRSP(2)	SFA00210
S3=STRZE	SFA00220
D12=S1-S2	SFA00230
D13=S1-S3	SFA00240
D23=S2-S3	SFA00250
PR=(S1+S2+S3)/3.0	SFA00260
COHES=PROPS(IMATO,5) * SIZE	SFA00270
FRICT=PROPS(IMATO,7)*0.017453292	
C	SFA00280
GO TO (10,20,30,40,50), NCRIT	
C	SFA00290
C.... HOEK-BROWN VERSION 5 ...CRITERION 6...(NEXT LINE)	
C	
GO TO (10,20,30,40,50,60), NCRIT	SFA00300
C	SFA00310
C++++ TRESCA	SFA00320
C	SFA00330
10 COHES=COHES/2.0	SFA00340
SFACT=COHES/ABS(D12)	SFA00350
RETURN	SFA00360
C	SFA00370
C++++ VON MISES	SFA00380
C	SFA00390
20 COHES=COHES/ROOT3	SFA00400
SFACT=COHES/SQRT((D12*D12+D13*D13+D23*D23)/6.0)	SFA00410
RETURN	SFA00420
C	SFA00430
C++++ MOHR-COULOMB	SFA00440
C	SFA00450
30 SFACT= (COHES-((S1+S2)+D12*SIN(FRICT)) *TAN(FRICT)/2.0)/	SFA00460
(0.5*D12*COS(FRICT))	SFA00470
RETURN	SFA00480
C	SFA00490
C++++ DRUCKER-PRAGER	SFA00500
C	SFA00510
40 CTK=6.0*COHES*COS(FRICT)/(ROOT3*(3.0-SIN(FRICT)))	SFA00520
ALPHA=2.0*SIN(FRICT)/(ROOT3*(3.0-SIN(FRICT)))	SFA00530
SFACT=(CTK-ALPHA*PR)/SQRT((D12*D12+D13*D13+D23*D23)/6.0)	SFA00540
RETURN	SFA00550
C	SFA00560
C++++ HOEK-BROWN	SFA00570
C	SFA00580
C 50 SFACT=(SQRT(ABS(COHES-FRICT*S2)))/(ABS(S1-S2)) +++ NOT CORRECT ++	SFA00590
C++++ OPCIONAL +++ USAR VALORES INSTANTANEOS MOHR-COULOMB +++04/12/92	SFA00600
50 CONTINUE	SFA00610
STEMP(1)=S1	SFA00620
STEMP(2)=S2	SFA00630
STEMP(3)=0.0	SFA00640
STEMP(4)=0.0	SFA00650
CALL HOEK(PROPS(IMATO,5),PROPS(IMATO,7),STEMP,COHES,FRICT)	SFA00660
SFACT= (COHES-((S1+S2)+D12*SIN(FRICT)) *TAN(FRICT)/2.0)/	SFA00670
(0.5*D12*COS(FRICT))	SFA00680
RETURN	
C	
C.... HOEK-BROWN VERSION 5...CRITERION 6...(NEXT LINE)	
C	
60 SFACT=(-S1+SQRT(-PROPS(IMATO,7)*S1+PROPS(IMATO,5)))/(-S2)	SFA00690
RETURN	SFA00700
END	